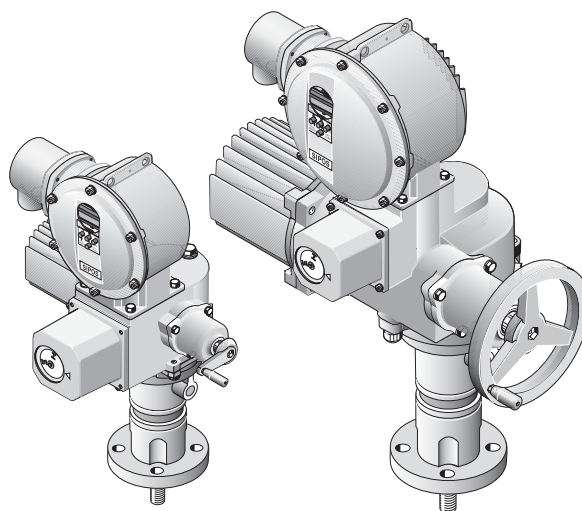


Dane techniczne Elektryczne napędy liniowe 2SB5



Spis treści		Strona
Informacje ogólne	<ul style="list-style-type: none">• Pozycja montażowa, rodzaje pracy, emisja hałasu, powłoka lakiernicza, smarowanie, stopień ochrony, temperatury otoczenia	2-3
Dane mechaniczne	<ul style="list-style-type: none">• Siła posuwu, siła wyłączenia, sterowanie ręczne, rozmiar kołnierza, wznios, droga przesterowania, prędkość posuwu• Rysunki wymiarowe	4-5 6-10
Dane elektryczne	<ul style="list-style-type: none">• Zasilanie napędu• Sygnały sterujące i wyjściowe• Schematy elektryczne - Połączenie bezpośrednie- Wtyczka okrągła	11 12-14 15-18 19-26

Dane techniczne

Informacje ogólne

Napędy SIPOS są odpowiednie do automatycznego i bezpiecznego przesterowywania armatury przemysłowej zgodnie z normą EN 15714-2.

Pozycja montażowa

Pozycja montażowa jest **dowolna**. W celu ułatwienia obsługi na miejscu, np. odczytywania wskazań na wyświetlaczu zalecamy tradycyjną pozycję montażową, tzn. kołnierz montażowy armatury powinien znajdować się pod napędem.

Rozdzielny montaż napędu i sterownika jest również możliwy - pod warunkiem zastosowania specjalnego elementu adaptacyjnego (np. dodatkowego wyposażenia **S41**).

Rodzaje pracy

Napęd regulacyjny 2SB55..-

- o Praca regulacyjna, klasa **C** zgodnie z normą EN 15714-2
W przypadku pracy regulacyjnej napędy mogą działać ze wszystkimi kombinacjami siły oraz prędkości posuwu w całym zakresie temperaturowym od -20°C do +60°C.
- o Praca przerywana **S4/S5** min. 25% ED dla 1200 c/h wg DIN EN 60034
1200 cykli na godzinę jest zapewnione w pracy S4 (bez elektr. hamowania) oraz S5 (z elektr. hamowaniem) z przynajmniej 25% względnym czasem działania.

Poziom hałasu

Poziom hałasu wytwarzany przez napędy ustawcze (poziom hałasu mierzony w odległości 1 m od źródła) wynosi **< 70 dB (A)**.

Powłoka lakiernicza i ochrona antykorozyjna

Wszystkie śruby zewnętrzne wykonane są bez wyjątku ze **stali nierdzewnej**. Obudowa napędu wykonana jest ze stopu **aluminium odpornego na korozję** w normalnych warunkach środowiskowych. Napędy liniowe SIPOS 5 Flash mogą być używane bez powłoki lakierniczej, ale standardowo są pokrywane lakierem 2K-EP-SS (dwuskładnikowa grubowarstwowa powłoka epoksydowa).

Grubowarstwowa powłoka jest usuwalna. Minimalna grubość nanoszonej warstwy to 80µm po wyschnięciu i ma kolor **RAL 7030** (szary). Inne kolory RAL (na zamówienie specjalne Y35 + określenie koloru RAL) są również dostępne.

Po zmatowieniu i wyczyszczeniu powierzchni grubowarstwowe pokrycie może być lakierowane wszystkimi popularnymi materiałami lakierniczymi, do których zaliczamy lakiery poliuretanowe, nitrolakiery itp.

Ochrona przed korozją z zewnątrz jest określona w kategoriach korozyjności zgodnie z EN15714-2 (EN ISO 12944-2):

Wersja wykonania	Wersja standardowa Kategoria korozyjności C3	Bardzo wysoka ochrona antykorozyjna Kategoria korozyjności C4/C5
Instalacja / warunki środowiskowe	- Atmosfery miejskie i przemysłowe - Umiarkowane zanieczyszczenie dwutlenkiem siarki - Obszary morskie o niskim zasoleniu - Pomieszczenia o dużej wilgotności oraz pewnym zanieczyszczeniem powietrza	- Obszary przemysłowe o dużej wilgotności oraz agresywnej atmosferze - Obszary przybrzeżne o dużym zasoleniu - Obszary o niemal stałej kondensacji oraz z dużym zanieczyszczeniem
Zamówienie specjalne	---	L38

Dane techniczne

Smarowanie

Przekładnie wypełnione są olejem przekładniowym i praktycznie nie wymagają konserwacji. Okresy konserwacyjne po uruchomieniu zgodnie z zaleceniami w instrukcji obsługi. Przekładnia liniowa praktycznie nie wymaga konserwacji.

Stopień ochrony

Napędy ustawcze spełniają standardowo warunki stawiane stopniowi ochrony **IP67** (DIN EN 60529).

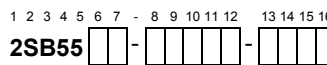
Posiadają one pełną ochronę przed dotknięciem elementów będących pod napięciem i w ruchu oraz przed wnikaniem ciał obcych (pył). Posiadają one również ochronę przed zalaniem przy zanurzeniu (maks. 1m pod wodą na maks. 30 min).

Temperatury otoczenia

Dla zakresu temperaturowego od **-20 do + 60°C** nie ma żadnych ograniczeń funkcyjnych.

Dane techniczne

Dane mechaniczne



Siła wyłączenia

Maks. siła posuwu (siła ustawcza dla pracy regulacyjnej)	Ustawialna siła wyłączenia [kN]	Ciężar ≈ [kg]
6	3,8-7,7	26
12	7,7-15,4	28
17,5	12,5-25	46
31	22,5-45	60
52	45-90	95
90	76-152	112

Siła dla pracy ręcznej	
Wielkość pokrętła / Ø koła ręcznego	dla F _{maks.}
60 mm	21 N
	42 N
90 mm	56 N
	122 N
Ø 250 mm	88 N
	175 N

Ustawienie wartości wyłączenia zależnego od siły co 10%, 50-100% F_{maks.}

Standardowe ustawienie 50% F_{maks.}

Siła wyłączenia [kN]	Ustawiona siła wyłączenia dla.. % z F _{maks.} [kN]					
	50%	60%	70%	80%	90%	100%
3,8 - 7,7	3,8	4,6	5,3	6,1	6,9	7,7
7,7 - 15,4	7,7	9,2	10,7	12,3	13,8	15,4
12,5 - 25	12,5	15	17,5	20	22,5	25
22,5 - 45	22,5	27	31,5	36	40,5	45
45 - 90	45	54	63	72	81	90
76 - 152	76	91	106	121	136	152

Dopuszczalna tolerancja: ± 10 % z F_{maks.}

Praca ręczna

>> Przelączenie wyłącznie przy niepracującym napędzie! <<

Przelączenie następuje po wciśnięciu pokrętła lub koła ręcznego, co powoduje również automatyczne zatrzymanie pracy silnika. Ponowne załączenie następuje automatycznie po puszczeniu elementu.

Kierunek obrotu: obrót w prawo pokrętła ręcznego powoduje wysuwanie trzpienia, tzn. zamykanie armatury.

Samohamowność: Koło ręczne w trybie ręcznym działa bezpośrednio na wał silnika, tak że funkcja ta pozostaje aktywna.

Przełożenie przekładni i

Napędy liniowe dla urządzeń regulacyjnych to napędy ustawcze wyposażone w funkcję samohamowania.

Przełożenie przekładni wynosi i = 40.

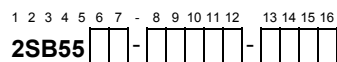
Rozmiar kołnierza

DIN 3358	Rozmiar kołnierza					
	dla siły wyłączenia [kN]					
F07	3,8-7,7	7,7-15,4				
F10	3,8-7,7	7,7-15,4	12,5-25			
F14			22,5-45	45-90		
F16				76-152		

Wznios

Trzpień przesuwny (bez wspornika) [mm]	Wznios [mm]						Ciężar dodatkowy [kg]					
	dla siły wyłączenia [kN]						2SB55 1	2SB55 2	2SB55 3	2SB55 4	2SB55 5	2SB55 6
maks. wznios	50	50	63	80	80	100	-	-	-	-	-	-
	100	100	125	160	160	200	1	1	2	3	5	5
	200	200	250	320	320	400	2	2	5	9	9	17
Skok	5	5	6	7	7	8						
Gwint	M12x1,25	M16x1,5	M20x1,5	M36x3	M36x3	M42x3						
Długość gwintu	20	25	30	55	55	65						

Dane techniczne



Prędkość przesterowania

Zakres prędkości	Prędkość przesterowania [mm/min]		Standardowe ustawienie
	dla siły wyłączenia [kN]		
25 - 100 ¹⁾ 25 - 200	3,8-7,7	7,7-15,4	70
30 - 84 ¹⁾ 30 - 240		12,5-25	84
35 - 280		22,5-45	98
40 - 320		45-90	112
		76-152	

C

Prędkość przesterowania może być ustawiana na 7 poziomach; współczynnik stopniowania 1,4

Standardowo ustawione wartości
Poziom 4

Zakres [mm/min]	Prędkość przesterowania ustawiona na poziomie ... [mm/min]						
	1	2	3	4	5	6	7
25 - 100 ¹⁾	25	35	50	70	100	---	---
25 - 200						140	200
30 - 84 ¹⁾	30	42	60	84	---	---	---
30 - 240					120	168	240
35 - 280	35	49	70	98	140	196	280
40 - 320	40	56	80	112	160	224	320

Ustawienie prędkości przesterowania

ECOTRON: Prędkość przesterowania ustawiana jest na potencjometrze posiadającym 7 stopni.

PROFITRON: Prędkość przesterowania ustawiana jest na sterowniku za pomocą odpowiednich przycisków, Fieldbus lub programu parametryzującego COM-SIPOS PC. Różne prędkości posuwu mogą być ustawiane dla kierunku OTWÓRZ, ZAMKNIJ, AWARYJNE OTWARCIE oraz AWARYJNE ZAMKNIĘCIE.

Ustawienie przekładni konwersyjnej

Ustawienie standardowe
70/84/98/112 mm

Ustawienie przekładni konwersyjnej dla drogi przesterow	Droga przesterowania [mm]					
2SB55 1/2	4	10,5	27,5	70	180	465
2SB55 3	4,8	12,6	33	84	216	558
2SB55 4/5	5,6	14,7	38,5	98	252	651
2SB55 6	6,4	16,8	44	112	288	744

Ustawienie drogi przesterowania

Ustawienie wykonywane jest po zdjęciu pokrywy przekładni i przesunięciu koła zębatego z mechanizmem zapadkowym na wymaganą wartość na skali przekładni. Ustawiona wartość \geq wartości dla armatury, tzn. dla armatury o drodze przesterowania 15 mm w zależności od typu ustawić należy wartość 27,5/33/38,5 lub 16,8.

Opcja "P41" (wersja "non-intrusive" – nastawy bez otwierania obudowy napędu) nie zawiera przekładni konwersyjnej.

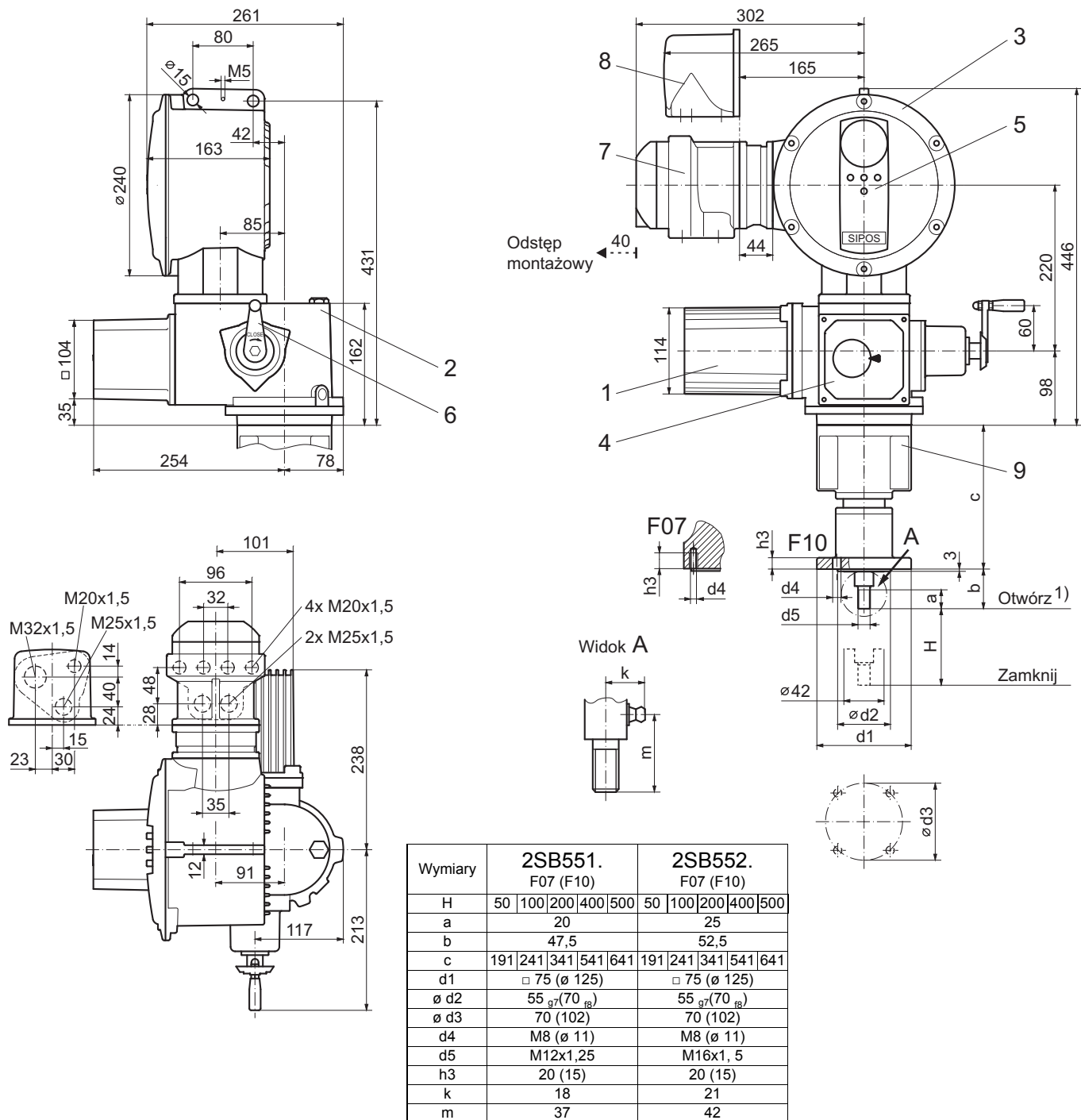
Dokładna liczba obrotów dla drogi (maks. 353.000 obrotów/wznios) jest automatycznie określana i zapisywana po osiągnięciu obu pozycji krańcowych w trakcie dokonywania nastaw pozycji.

1) zredukowany zakres prędkości posuwu dla napięcia zasilającego 100 – 115V

Dane techniczne

Rysunek wymiarowy 2SB551., 2SB552.

R866706



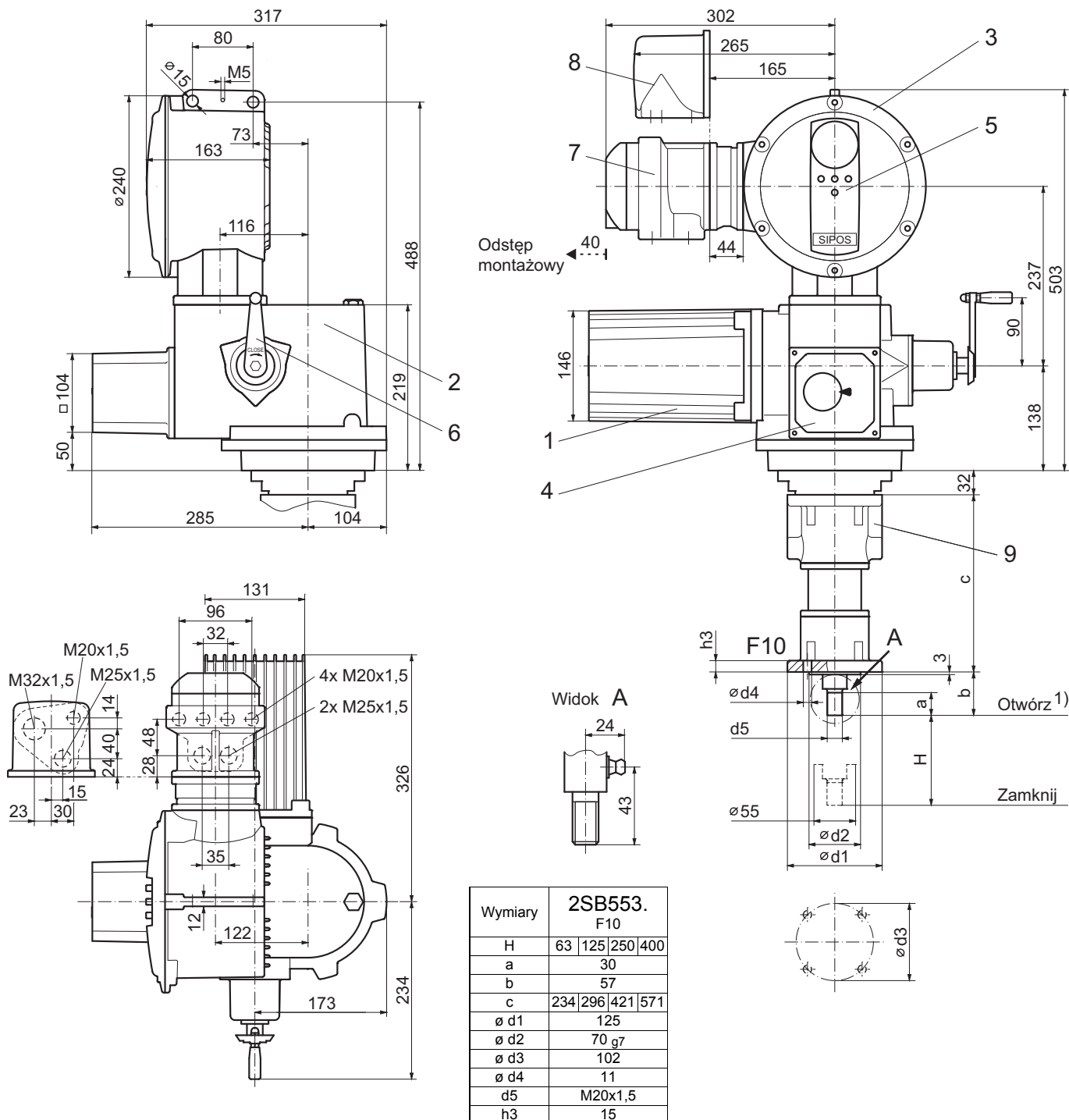
1) Kierunek obrotu w prawo na pokrętle ręcznym
→ Trzpień wysuwa się

- | | | |
|---|-------------------------------|--|
| 1 Silnik | 4 Przekładnia konwersyjna | 7 Przyłącze magistrali/ przyłącze dla galwanicznie odseparowanych sygnałów analogowych |
| 2 Przekładnia podstawowa | 5 Pulpit sterowania lokalnego | 8 Przyłącze bezpośrednie / wyczka okrągła |
| 3 Sterownik z przetwornicą częstotliwości | 6 Pokrętło ręczne | 9 Przekładnia liniowa |

Dane techniczne

Rysunek wymiarowy **2SB553.**

R866707 I



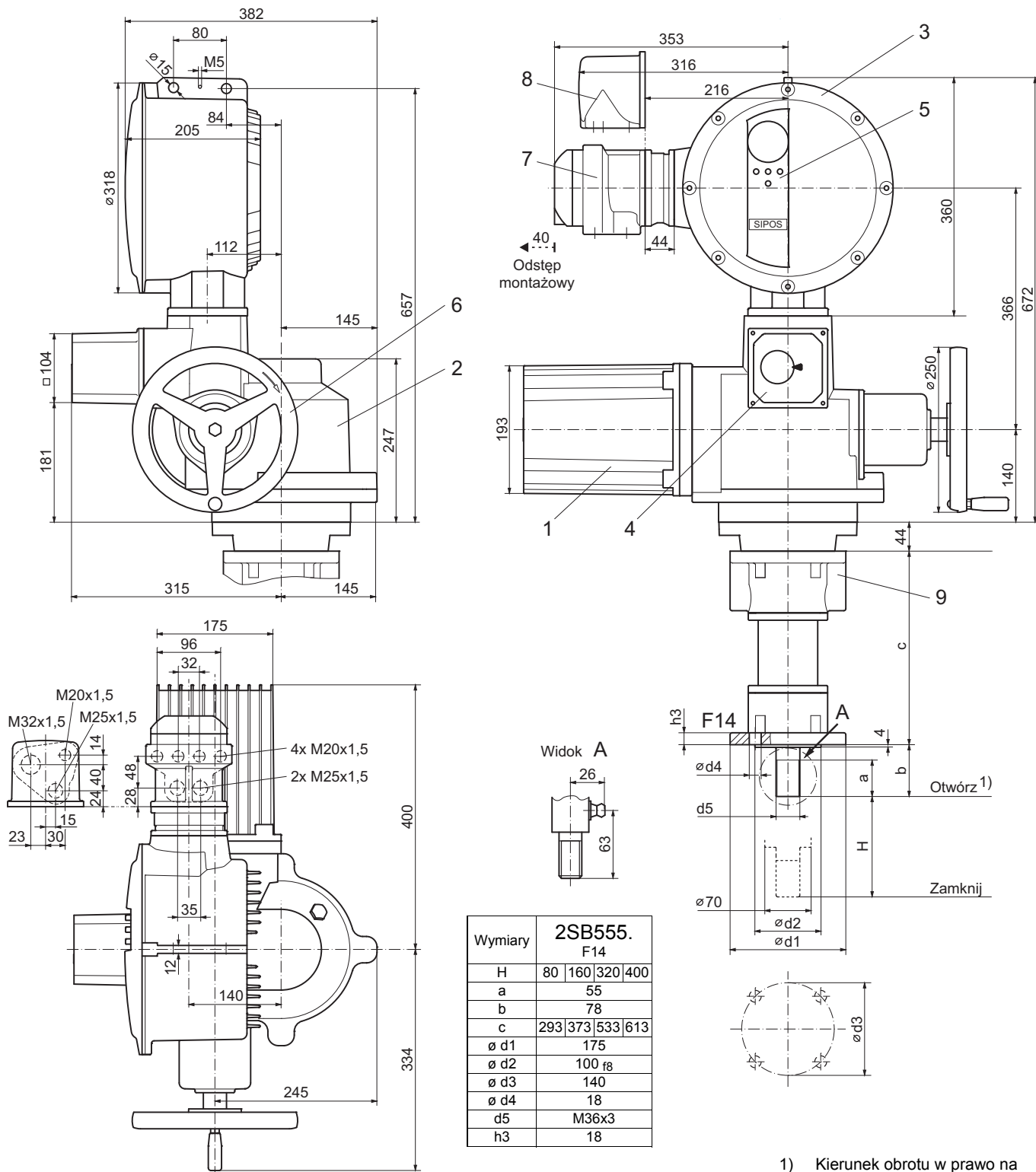
1) Kierunek obrotu w prawo na pokrętle ręcznym
 ➔ Trzpień wysuwa się

- | | | |
|---|-------------------------------|--|
| 1 Silnik | 4 Przekładnia konwersyjna | 7 Przyłącze magistrali/ przyłącze dla galwanicznie odseparowanych sygnałów analogowych |
| 2 Przekładnia podstawowa | 5 Pulpit sterowania lokalnego | 8 Przyłącze bezpośrednie / wtyczka okrągła |
| 3 Sterownik z przetwornicą częstotliwości | 6 Pokrętło ręczne | 9 Przekładnia liniowa |

Dane techniczne

Rysunek wymiarowy **2SB555.**

R866708 I



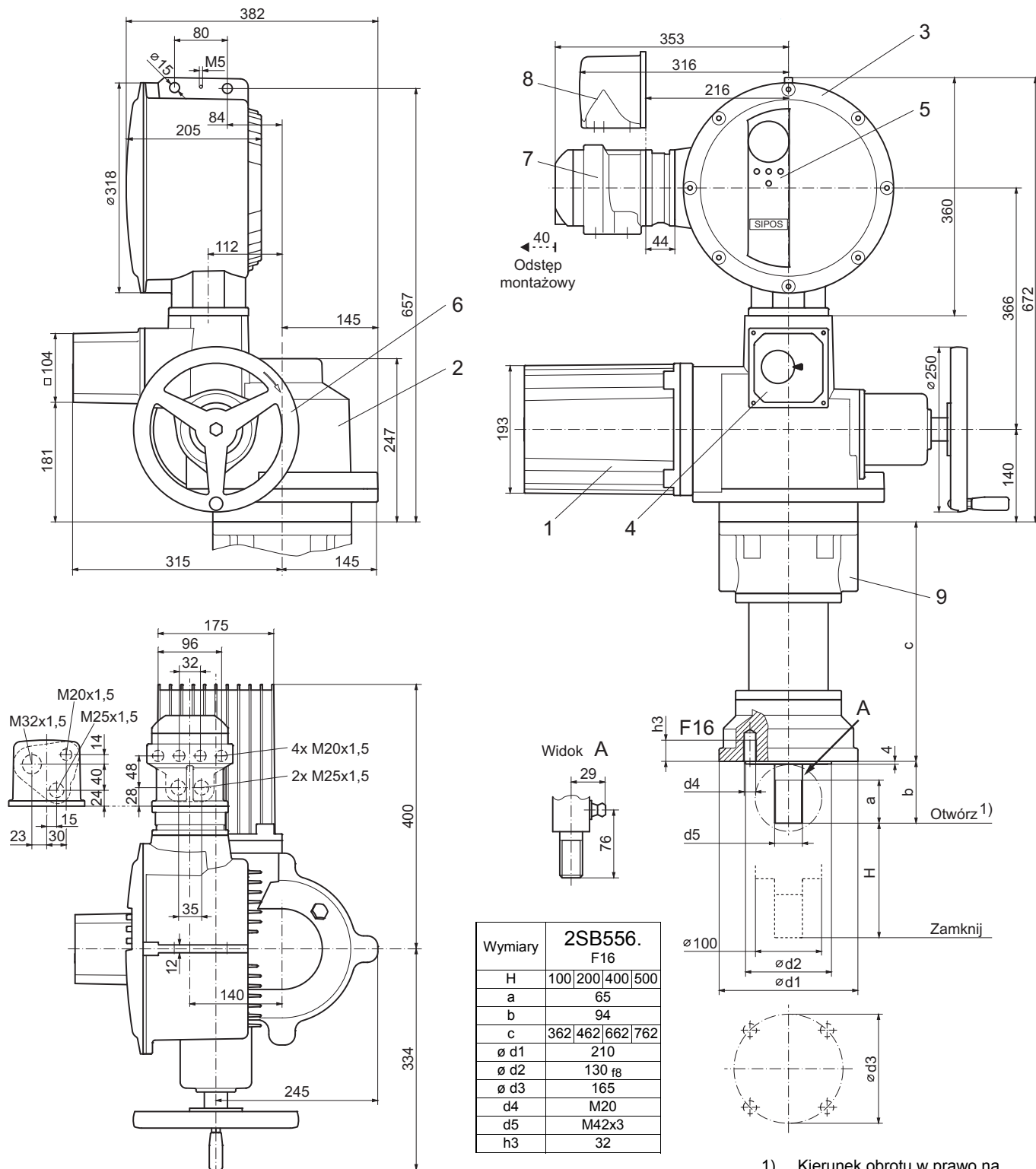
1) Kierunek obrotu w prawo na pokrętle ręcznym
 → Trzpień wysuwa się

- | | | |
|---|-------------------------------|--|
| 1 Silnik | 4 Przekładnia konwersyjna | 7 Przyłącze magistrali/ przyłącze dla galwanicznie odseparowanych sygnałów analogowych |
| 2 Przekładnia podstawowa | 5 Pulpit sterowania lokalnego | 8 Przyłącze bezpośrednie / wtyczka okrągła |
| 3 Sterownik z przetwornicą częstotliwości | 6 Koło ręczne | 9 Przekładnia liniowa |

Dane techniczne

Rysunek wymiarowy **2SB556.**

R866708 II

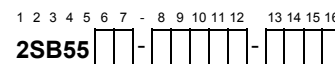


- | | | | | | |
|---|---|---|-----------------------------|---|--|
| 1 | Silnik | 4 | Przekładnia konwersyjna | 7 | Przyłącze magistrali/ przyłącze dla galwanicznie odseparowanych sygnałów analogowych |
| 2 | Przekładnia podstawowa | 5 | Pulpit sterowania lokalnego | 8 | Przyłącze bezpośrednie / wyczka okrągła |
| 3 | Sterownik z przetwornicą częstotliwości | 6 | Koło ręczne | 9 | Przekładnia liniowa |

1) Kierunek obrotu w prawo na pokrętle ręcznym
 ➔ Trzpień wysuwa się

Dane techniczne

Dane elektryczne - zasilanie napędu regulacyjnego



Napięcie zasilania dopuszcz. tolerancja napięcia -10% / +15% (-30% / +20% ¹⁾)	Zakres prędkości posuwu [mm/min]	Element mocy		Typ przetwornicy częstotliwości
		dla siły wyłączenia [kN]		
1x AC 110 – 115 V (40 – 70 Hz)	25 - 100	C	3,8-7,7	1
	30 - 84		7,7-15,4 12,5-25	
1x AC 220 – 230 V (40 – 70 Hz)	25 - 200	C	3,8-7,7	1
	30 - 240		7,7-15,4 12,5-25	
3x AC 380 – 460 V (40 – 70 Hz)	25 - 200	C	3,8-7,7	2
	30 - 240		7,7-15,4	
	35 - 280		12,5-25	
	40 - 320		22,5-45	
			45-90 76-152	



Dane przyłącza i mocy						
Typ przetwornicy częstotliwości	Napięcie znamionowe [V]	Prąd znamionowy [A]	Moc znamionowa Silnik [kW]	Współczynnik mocy [cos φ]	Zabezpieczenie zwłoczne	Wymagana średnica przewodu zasilania [mm ²]
1	AC 110 – 115 i AC 220 – 230	5	0,75	> 0,95	10 A	1
2	AC 380 – 460	3			6 A	
3		5	10 A			
4		6	3,00			
5		12	5,50		16 A	

Praca elektryczna

Przetwornica częstotliwości wytwarza z napięcia sieciowego jedno- lub trójfazowe napięcie trójfazowe regulowane pod względem częstotliwości i amplitudy na potrzeby zasilania silnika. Prędkość silnika, a tym samym prędkość posuwu napędu jest ustawiana wewnątrz przez częstotliwość.

Zdefiniowanie i ustawienie określonych wartości wykonywane jest za pomocą mikrokontrolera, który zabudowany jest w napędzie, i który pełni również funkcje sterujące i kontrolne. Wszystkie ustawione parametry zapamiętywane są i nie ulegają utracie nawet podczas awarii zasilania (EEPROM).

W przypadku PROFITRON silnik hamowany jest elektrycznie przez prąd stały, sterowany przez mikrokontroler za pośrednictwem przetwornicy częstotliwości. Generowane w ten sposób pole magnetyczne działa na pierwotny ruch obrotowy przez dokładnie określony i zdefiniowany czas. Siła hamowania, a co za tym idzie ruch bezwładny można zmienić w przypadku PROFITRON przez zaprogramowanie zasilania prądem stałym. Dzięki możliwości zaprogramowania czasu ruchu w zakresie wartości od 0,1 do 2 sekund do momentu osiągnięcia maksymalnej prędkości obrotowej można w połączeniu z regulowaną siłą hamowania osiągnąć konieczną dokładność regulacyjną.

Przyłącze elektryczne znajduje się w sterowniku.

Ochrona silnika

Silnik posiada pełną ochronę elektroniczną przed uszkodzeniami termicznymi. Mikrokontroler kontroluje bez przerwy temperaturę panującą w uzwojeniu. Sposób zadziałania i reakcji w momencie przekroczenia dopuszczalnej temperatury uzwojenia zaprogramowany może być w PROFITRON, w przypadku ECOTRON w momencie przekroczenia wartości zatrzymywana jest praca silnika.

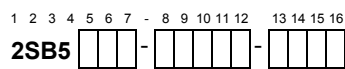
Grzałka silnika (z możliwością ustawienia parametrów dla PROFITRON, dla ECOTRON wyłącznie opcja „M18”)

Mikrokontroler kontroluje aktualną temperaturę uzwojenia dzięki czujnikom zabudowanym w uzwojeniu silnika. W przypadku możliwości zaprogramowania uruchomienia grzałki postojowej silnika, w momencie wyłączenia silnika, w zależności od zachowania i wychłodzenia uzwojenie silnika ogrzewane jest przez prąd stały z przetwornicy częstotliwości.

¹⁾ pełny siła dla wahań napięcia pomiędzy -30% do +20%
(W przypadku spadku napięcia od U_{nom}-30% do -10% operacja może być wykonana przy zredukowanej prędkości posuwu)

Dane techniczne

Dane elektryczne – Sygnały sterujące i wyjściowe



- 3 ECOTRON - 5/3 binarne wyjścia i wejścia, analogowy sygnał zwrotny położenia
- 4 PROFITRON - 8/4 binarne wyjścia i wejścia, analogowy sygnał zwrotny położenia
- A Elektronika bez rozszerzeń sprzętowych
- B Karta przekaźników z 5 wyjściami
- C PROFIBUS DP 1-kanalowy z funkcjami V1 i V2 (funkcje V2 możliwe tylko z PROFITRON)
- D PROFIBUS DP 2-kanalowy z funkcjami V1 i V2 (wyłącznie PROFITRON)
- E MODBUS RTU 1-kanalowy
- F MODBUS RTU 2-kanalowy (wyłącznie PROFITRON)
- A Standardowa funkcja oprogramowania
- B Pozycjoner
- C Regulator procesu
- D Ustawienie prędkości obrotowej zależnej od drogi
- E Pozycjoner + ustawienie prędkości obrotowej zależne od drogi
- F Zmiana prędkości obrotowej poprzez zewnętrzny sygnał analogowy
- G Pozycjoner + ustawienie prędkości obrotowej poprzez zewnętrzny sygnał analogowy
- H Pozycjoner z funkcją proporcjonalności i split-range
- J W zależności od drogi - dowolna regulacja czasu przesterowania
- K Pozycjoner + w zależności od drogi - dowolna regulacja czasu przesterowania
- 3 Przyłącze bezpośrednie
- 4 Wtyczka okrągła

Uwaga: Wszystkie ustawione i zaprogramowane wartości są zapamiętywane i nie ulegają utracie nawet podczas awarii zasilania (EEPROM)!

Przypisanie sygnałów dla wyjść binarnych

- dla ECOTRON (patrz również schematy elektryczne, sygnały 1-5):

Przełączniki DIP **S4** oraz **S5** (ustawienia mogą być zmieniane lokalnie)

Wyjście	S4 = OFF S5 = OFF		S4 = ON S5 = OFF		S4 = OFF S5 = ON		S4 = ON S5 = ON	
	Ustawienia domyślne Ustawienie 1		Ustawienia opcjonalne Ustawienie 2		Ustawienia 3		z opcją „Y12” Ustawienie 4	
1	Droga OTW.	NO	Poz. krańcowa OTW.	NO	Poz. krańcowa OTW.	NO	Droga OTW.	NO
2	Droga ZAM.	NO	Poz. krańcowa ZAM.	NO	Poz. krańcowa ZAM.	NO	Droga ZAM.	NO
3	Moment OTW./ZAM.	NZ	Migacz	NO	Błąd	NZ	Gotowy+Zdalny	NO
4	Gotowy+Zdalny	NO	Gotowy+Zdalny	NO	Lokalny	NO	Moment obr. OTW.	NZ
5	Ostrzeż. temp. silnika	NZ	Ostrzeż. temp. silnika	NZ	Ostrzeż. temp. silnika	NZ	Moment obr. ZAM.	NZ

NO = normalnie otwarty, NZ = normalnie zamknięty

- dla PROFITRON (patrz również schematy elektryczne, sygnały 1-8):

Wyjście	Ustawienia domyślne		z opcją „Y12”		z opcją „Y15”		z opcją „Y90”	
1	Poz. krańcowa OTW.	NO	Droga OTW.	NO	Droga OTW.	NO	Droga OTW.	NO
2	Poz. krańcowa ZAM.	NO	Droga ZAM.	NO	Droga ZAM.	NO	Droga ZAM.	NO
3	Moment obr. OTW.	NZ	Gotowy+Zdalny	NO	Moment obr. OTW.	NO	Moment obr. OTW.	NO
4	Moment obr. ZAM.	NZ	Moment obr. OTW.	NZ	Moment obr. ZAM.	NO	Moment obr. ZAM.	NO
5	Błąd	NZ	Moment obr. ZAM.	NZ	Gotowy+Zdalny	NO	Lokalny	NZ
6	Lokalny	NO	Lokalny	NO	Lokalny	NO	Błąd	NZ
7	Migacz	NO	Ostrzeż. temp. silnika	NO	Migacz	NO	<i>nieaktywne</i>	
8	Ostrzeż. temp. silnika	NZ	Błąd nap. zewn.	NZ	Ostrzeż. temp. silnika	NO	<i>nieaktywne</i>	

NO = normalnie otwarty, NZ = normalnie zamknięty

Opcjonalne przypisanie wyjść NO/NZ opcjonalnie (może być zmieniane lokalnie)

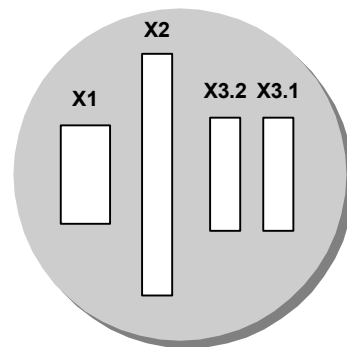
- _____
Poz. krańcowa ZAM.
- _____
Poz. krańcowa OTW.
- _____
Moment obr. ZAM.
- _____
Moment obr. OTW.
- _____
Moment obr. OTW./ZAM.
- _____
Błąd
- _____
Migacz
- _____
Gotowy
- _____
Gotowy+Zdalny
- _____
Lokalny
- _____
Droga ZAM.
- _____
Droga OTW.
- _____
Błąd temp. silnika
- _____
Ostrzeż. temp. silnika
- _____
Błąd nap. zewn.
- _____
Przeгляд
- _____
Praca w kierunku OTW.
- _____
Praca w kierunku ZAM.

Dane techniczne

Połączenia

- dla przyłącza bezpośredniego (rozmieszczenie zacisków):

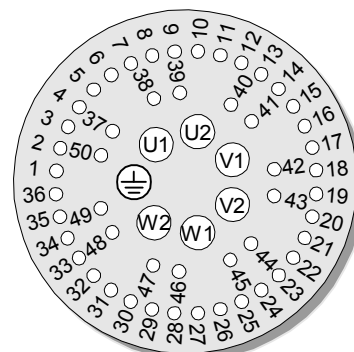
Wejścia i wyjścia		Zaciski przyłącza	ECOTRON	PROFITRON
Binarne	Wejścia	X3.1	4, 5 i 6; 19	4, 5, 6 i 7; 19 i 20
	Wyjścia	X3.1 X3.2	8, 9, 10, 11 i 12; 23, 24	8, 9, 10, 11, 12 i 13; 23, 24, 25 i 26
Analogowe	Wejścia	X3.2	---	14, 15, 16 i 17
	Wyjścia	X3.1	1 i 2	1 i 2
Wyjścia przekaźnikowe		X2	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19 i 20	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12 13, 14, 15, 16, 17, 18, 19 i 20
Wyjście napięcia P24 wewn.		X3.1 X3.2	3; 18, 21 i 22	3; 18, 21 i 22
Napięcie pomocnicze 24VDC sterownika P24 zewn.		X1	P24 i M	P24 i M



Rozmieszczenie zacisków w przyłączy bezpośrednim

- dla wtyczki okrągłej (rozmieszczenie wtyków):

Wejścia i wyjścia		Zaciski przyłącza	ECOTRON	PROFITRON
Binarne	Wejścia	XK	2, 3, 4 i 5	2, 3, 4, 5, 9 i 10
	Wyjścia	XK	16, 17, 19, 20, 21, 22 i 23	16, 17, 19, 20, 21, 22, 23, 24, 25 i 26
Analogowe	Wejścia	XK	---	11, 12, 13 i 14
	Wyjścia	XK	7 i 8	7 i 8
Wyjścia przekaźnikowe		XK	28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 37, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47, 48, 49 i 50	28, 29, 30, 31, 32, 33, 34, 35, 37, 40, 41, 42, 43, 44, 45, 46, 47, 48, 49 i 50
Zewnętrzny interfejs COM-SIPOS		XK	27, 36 i W2 Opcja „S38”	27, 36 i W2 Opcja „S38”
Wyjście napięcia P24 wewn.		XK	1, 6, 15 i 18	1, 6, 15 i 18
Napięcie pomocnicze 24VDC sterownika P24 zewn.		XK	38 i 39	38 i 39



Rozmieszczenie wtyków we wtyczce okrągłej

Zapis pozycji

Rejestracja i określanie pozycji jest zadaniem precyzyjnego potencjometru lub elektromagnetycznego rejestratora drogi (opcja „P40”) na przekładni sygnalizacyjnej, analiza w mikrokontrolerze.

Obroty konieczne do pokonania drogi przesterowania redukowane są przez przekładnię konwersyjną do dopuszczalnej wartości kąta obrotu potencjometru precyzyjnego lub rejestratora elektromagnetycznego.

Dla wersji “non-intrusive” – nastawy bez otwierania obudowy napędu (opcja “P41”) pozycja jest zapisywana bez przekładni konwersyjnej i jest przesyłana do mikrokontrolera.

Pozycjoner

Definiowanie nastawy pozycji sygnałem analogowym (0/4-20mA) dla pozycjonera daje w wyniku precyzyjne kontrolowanie pozycji odpowiadającej wartości zadanej.

Pozycjoner pracuje adaptacyjnie, tzn. ze próg uruchomienia dopasowywany jest na bieżąco automatycznie do odcinka regulacyjnego:

- Różnica załączeniowa (histereza) 0,4% z drogi przesterowania
- Próg uruchomienia (strefa martwa) ustalalny, wartość domyślna: 0.2 do 2,5% drogi
- Adaptacja górnego zakresu powiększenie progu uruchomienia o 0,1%, jeśli kolejność komend OTWÓRZ ==> ZAMKNIJ ==> OTWÓRZ pojawia się w przeciągu 6 sekund
- Adaptacja dolnego zakresu redukcja progu uruchomienia o 0,01%, jeśli napęd nie będzie uruchomiony przez 10,8 sekundy

Dane techniczne

Wartości mocy oraz zużycia energii

Wejścia oraz wyjścia binarne

Wejścia binarne - wejścia sterowania OTWÓRZ, ZAMKNIJ, STOP i załączenie awaryjne (załączenie awaryjne tylko dla PROFITRON)
Wyjścia binarne - 8 binarnych elektronicznych wyjść sygnalizacyjnych w PROFITRON, w ECOTRON 5 wyjść

Wszystkie wejścia binarne są bezpotencjałowe oraz odseparowane galwanicznie.
 Dodatkowo wyjścia binarne są odporne zarówno na zwarcie jak i przeciążenie.

		Wejście	Wyjście
Poziom	L - Potencjał (niski) [V DC]	0 - 4	0 - 2,5
	H - Potencjał (wysoki) [V DC]	18 - 30 (typ. 24)	18 - 30 (typ. 24)
	Prąd (na wejście lub wyjście) [mA]	4 - 7	maks. 100
	Rezystancja [Ω]	6000	maks. 10

Wejścia oraz wyjścia analogowe

Analogowe wejścia - AI1: Pozycjoner/kontroler procesu (0/4-20mA) do sterowania poprzez nastawę pozycji (wyłącznie PROFITRON) lub nastawę procesu (tylko napęd regulacyjny PROFITRON)
 - AI2: Nastawa prędkości posuwu sygnałem analogowym (0/4-20mA) (wyłącznie PROFITRON) lub aktualna wartość procesu (0/4-20mA) (wyłącznie napęd regulacyjny PROFITRON)

Analogowe wyjście - AO1: Sygnał zwrotny położenia (0/4-20mA)

Wejścia oraz wyjście analogowe odnoszą się do potencjału elektroniki.
 Dodatkowo wyjście analogowe jest odporne zarówno na zwarcie jak i przeciążenie.

		Wejście	Wyjście
	Prąd [mA]	0 - 20 (maks. 24)	0 - 20 (maks. 21)
	Opór / obciążenie wtórne [Ω]	50	max. 600

Zakresy 0-20mA lub 4-20mA rosnąco lub opadająco mogą być ustawiane dla wersji PROFITRON, dla ECOTRON krzywa jest rosnąca (4-20mA).

Separacja galwaniczna jest dostępna na dodatkowej płycie w obudowie wtyczki dla podłączenia poprzez wtyczkę okrągłą z opcją "C10" (sygnał zwrotny położenia) lub „C11” (sygnał zwrotny położenia oraz sygnał nastawy).

Wyjścia przekaźnikowe

Wyjścia przekaźnikowe są galwanicznie odseparowane.

	DC dla obciążenia rezystancyjnego		AC
	30 V	125 V	
maks. moc załączeniowa	150 W		1250 VA
maks. napięcie załączeniowe	30 V	125 V	250 V
maks. prąd załączeniowy	5 A	0,2 A	5 A

Napędy ustawcze z kartą przekaźników posiadają 5 rodzajów sygnalizacji (dla każdego 1 styku rozwiernego i 1 zwiernego), które generowane są przez styki przekaźnika NO i NZ.

Zewnętrzne napięcie zasilające 24V

Podczas awarii zasilania zarówno wartość sygnału zwrotnego położenia jak i stan urządzenia jest wciąż przesyłany poprzez zewnętrzne zasilanie 24V DC P24 do wyjść binarnych (sygnały 1-8) oraz dodatkowo jest możliwa komunikacja poprzez COM-SIPOS lub magistralę fieldbus.
 Podczas pracy z sieci, własne zasilanie poprzez napęd.

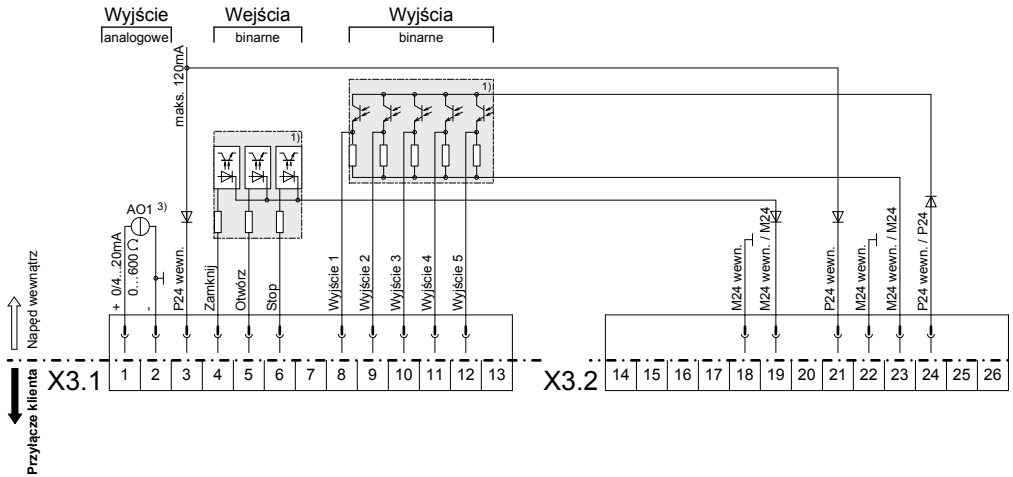
Zewnętrzne zasilanie 24V Wejście P24 zewn.		Pobór prądu	
		min. 20 V (21 V z płytą przekaźników)	typ. 24 V
Σ prąd wersja standardowa	[mA]	95	85
dodatkowe obciążenie:			
z Fieldbus, 1-kanalową	[mA]	+70	+60
z Fieldbus, 2-kanalową	[mA]	+125	+105
z płytą przekaźników	[mA]	+55	+65
z „non-intrusive”	[mA]	+15	+15
z sygnałem zwrotnym położenia	[mA]	+20	+20
z Bluetooth	[mA]	+40	+35

Dane techniczne

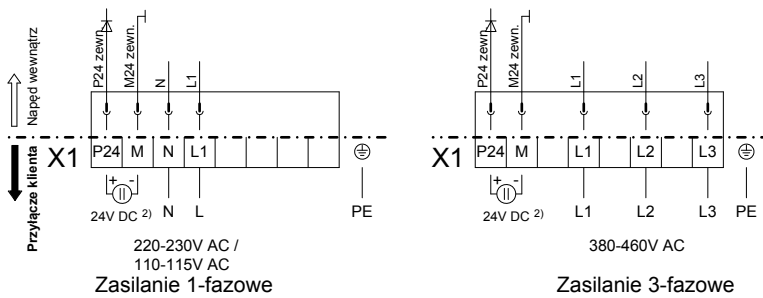
Schemat elektryczny Połączenie bezpośrednie ECOTRON

Y070.058

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



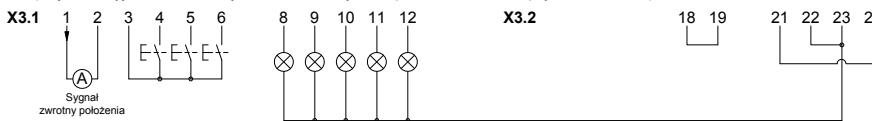
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

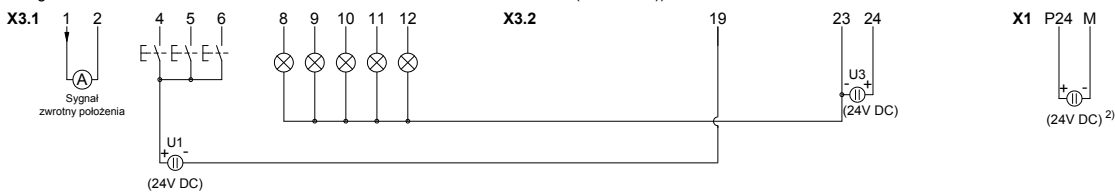
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)



Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



- 1) obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- 2) dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany).
- 3) opcja „S21” dla standardowych napędów 2S.50

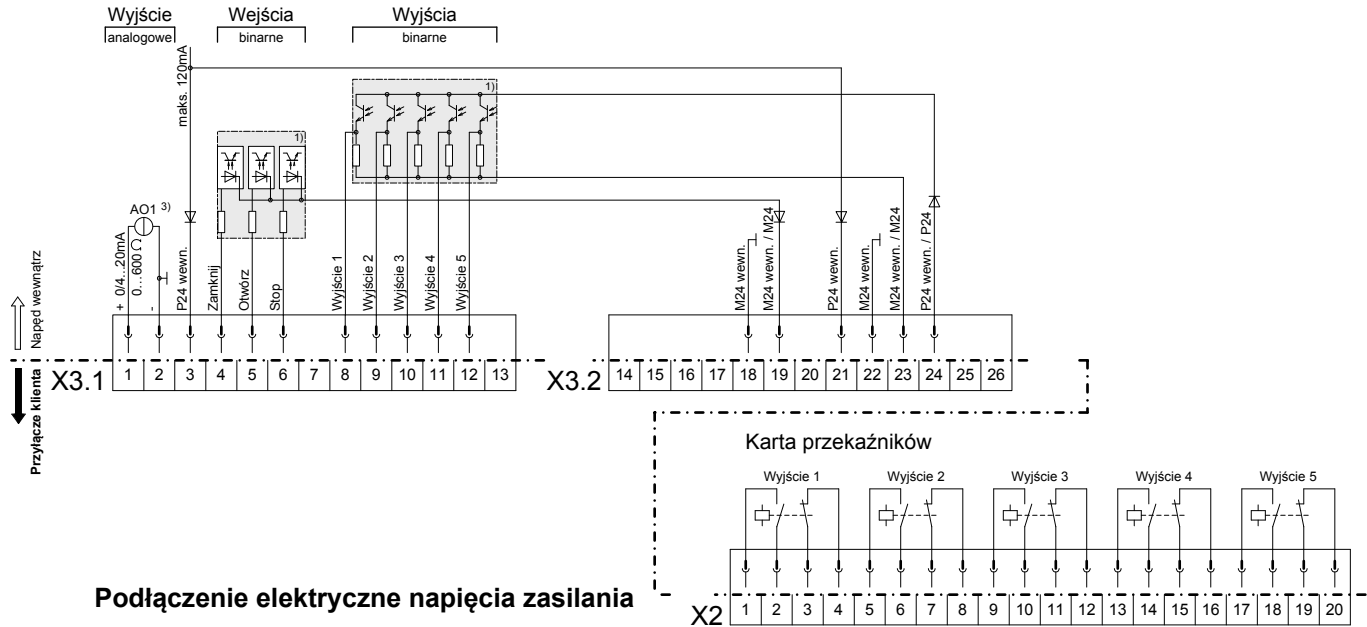
Maksymalna średnica przewodów:
 - 2,5 mm² zasilanie silnika do 1,5 kW,
 4 mm² zasilanie silnika od 3 kW
 - 1,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

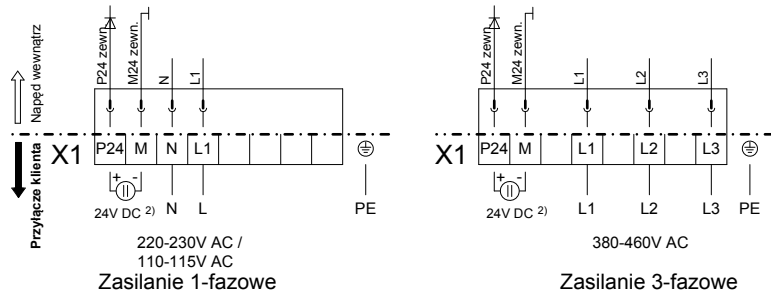
Schemat elektryczny Połączenie bezpośrednie ECOTRON z kartą przekaźników

Y070.062

Przylącze sterowania i sygnałów zwrotnych



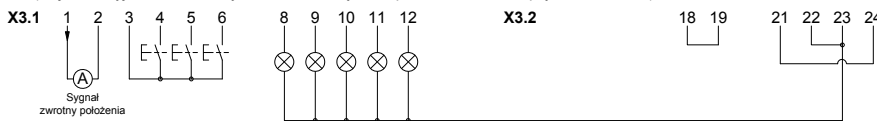
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przylącze klienta – przykłady połączeń:

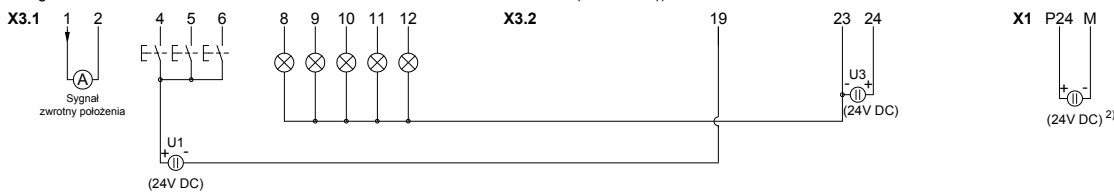
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)



Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



- obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- dotychczasowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany).
- opcja „S21” dla standardowych napędów 2S.50

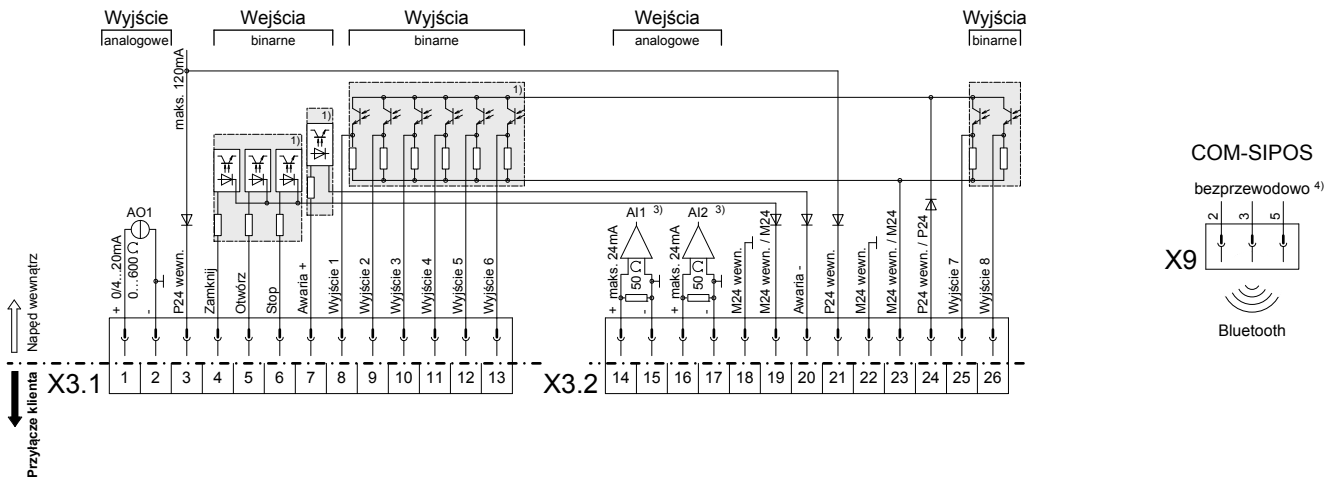
Maksymalna średnica przewodów:
 - 2,5 mm² zasilanie silnika do 1,5 kW,
 - 4 mm² zasilanie silnika od 3 kW
 - 1,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

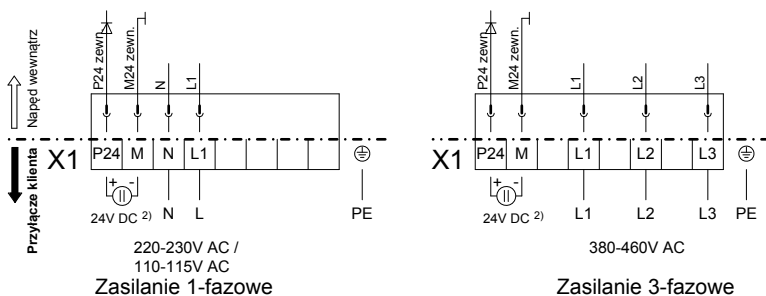
Schemat elektryczny Połączenie bezpośrednie PROFTRON

Y070.059

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



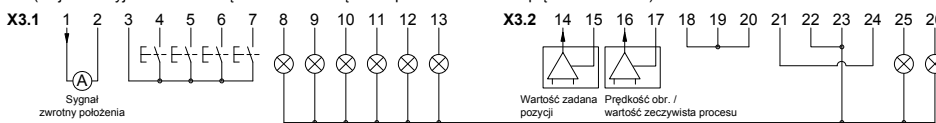
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

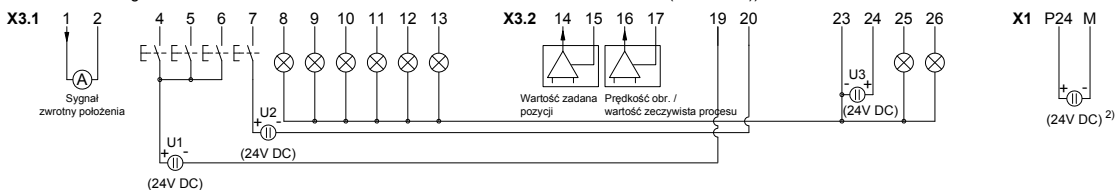
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)



Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz Awaria (U2), a także wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



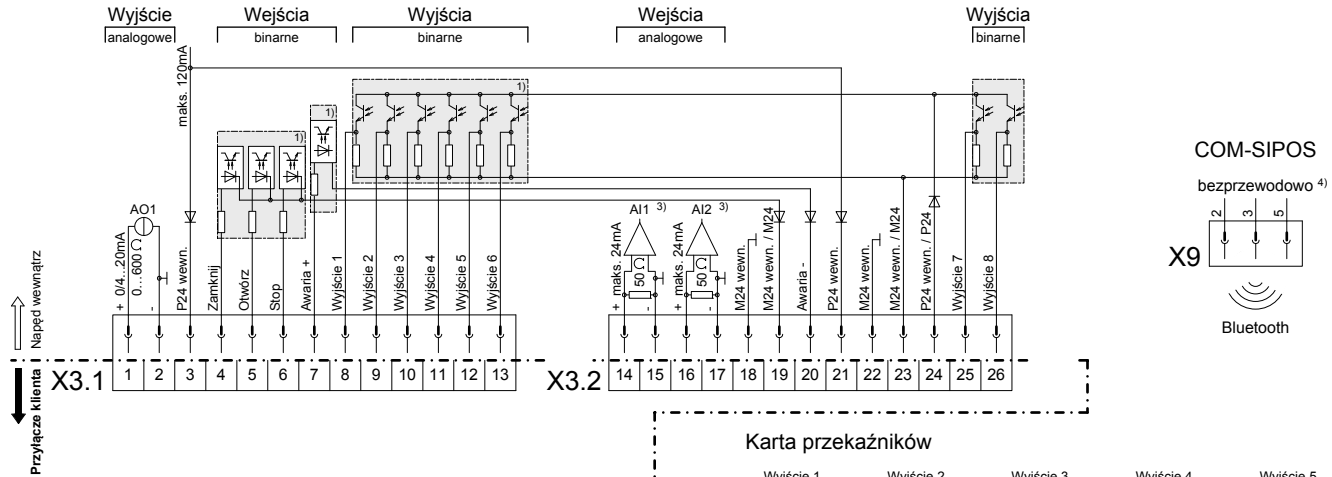
- obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-8 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- opcja
- interfejs Bluetooth tylko z opcją „C50”

Maksymalna średnica przewodów:
 - 2,5 mm² zasilanie silnika do 1,5 kW,
 4 mm² zasilanie silnika od 3 kW
 - 1,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

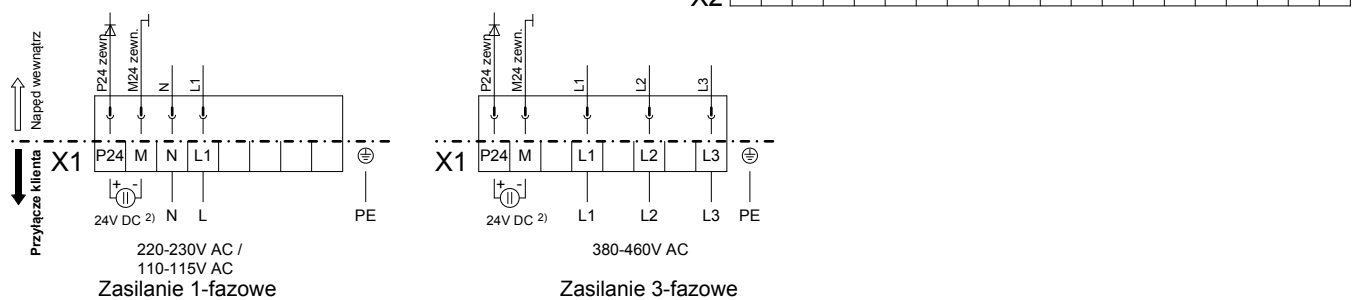
Dane techniczne

Schemat elektryczny Połączenie bezpośrednie PROFTRON z kartą przełączników Y070.063

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



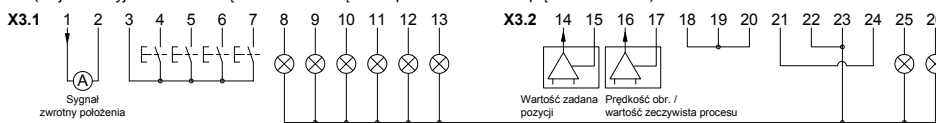
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

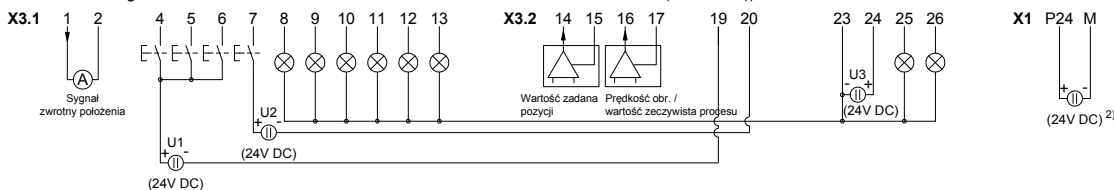
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)



Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz Awaria (U2), a także wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



- obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- dotychczasowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-8 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- opcja
- interfejs Bluetooth tylko z opcją „C50”

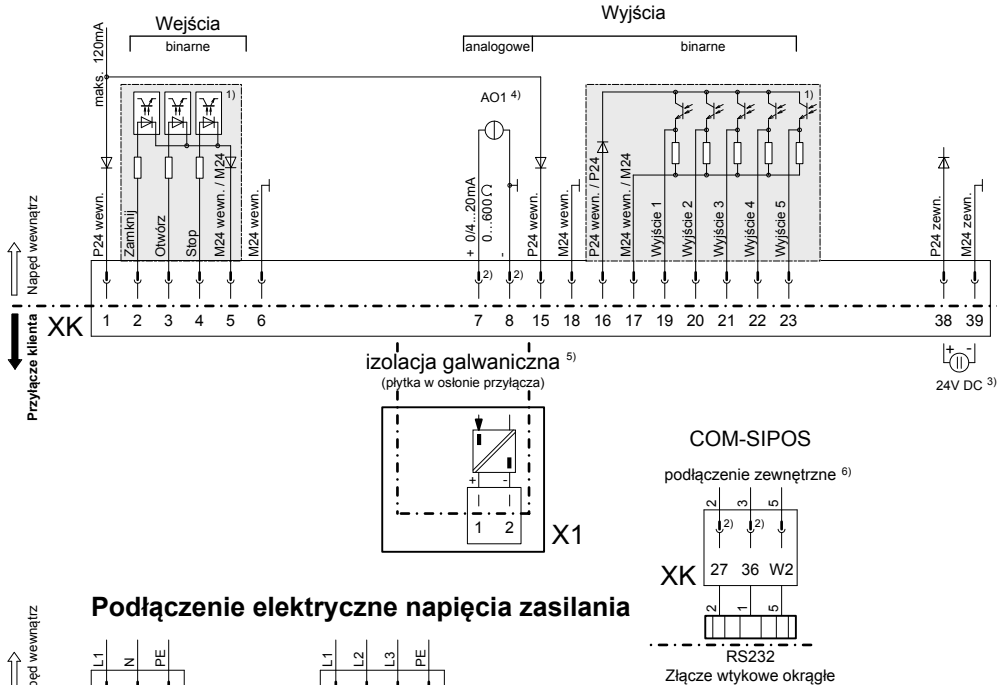
Maksymalna średnica przewodów:
 - 2,5 mm² zasilanie silnika do 1,5 kW,
 - 4 mm² zasilanie silnika od 3 kW
 - 1,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

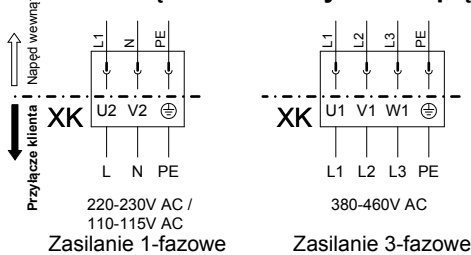
Schemat elektryczny Wtyczka okrągła ECOTRON

Y070.056

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



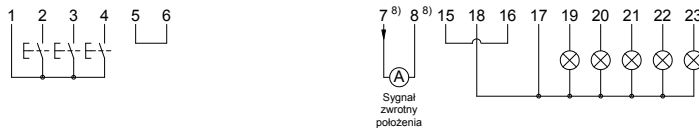
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

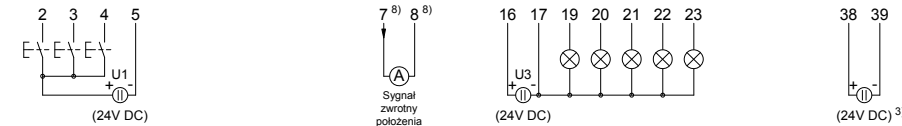
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)

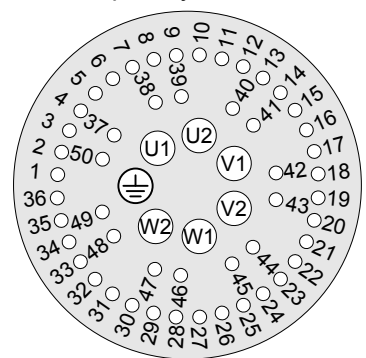


Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).



Opis wtyczki XK



- 1) obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- 2) styki połączane
- 3) dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- 4) opcja „S21” dla standardowych napędów 2S.50
- 5) tylko z opcją „C10” (zacisk X1)
- 6) tylko z opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”
- 8) w przypadku izolacji galwanicznej: przyłącza 1 i 2 na zacisku X1

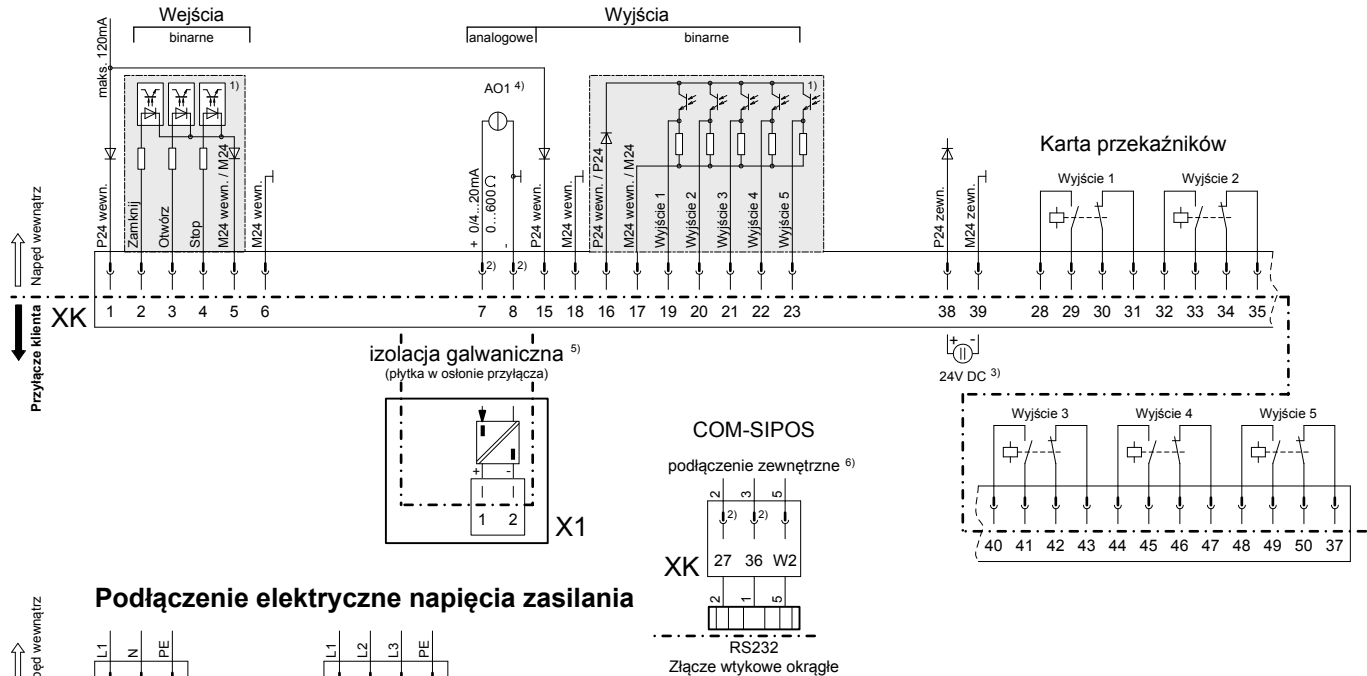
Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
 Przewód sterujący **musi** być ekranowany!

Dane techniczne

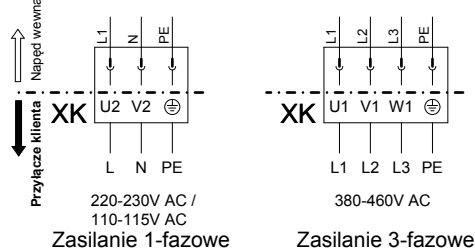
Schemat elektryczny Wtyczka okrągła ECOTRON z kartą przełączników

Y070.060

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych

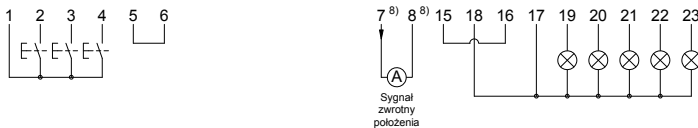


Podłączenie elektryczne napięcia zasilania

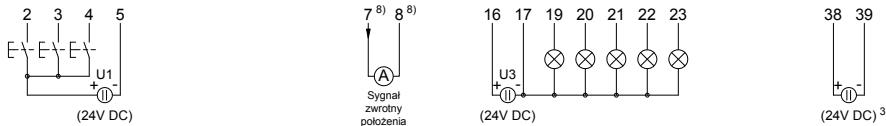


Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

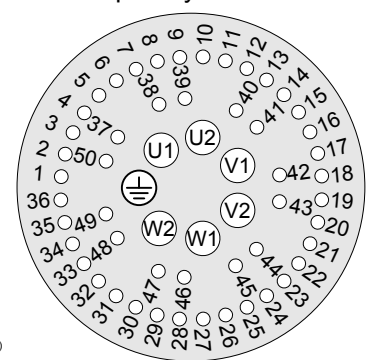
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”
(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnątrz przez sterownik napięciem 24 V DC)



Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”
(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



Opis wtyczki XK



- obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- styki pozłacane
- dotatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- opcja „S21” dla standardowych napędów 2S.50
- tylko z opcją „C10” (zacisk X1)
- tylko z opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”
- w przypadku izolacji galwanicznej: przyłącza 1 i 2 na zacisku X1

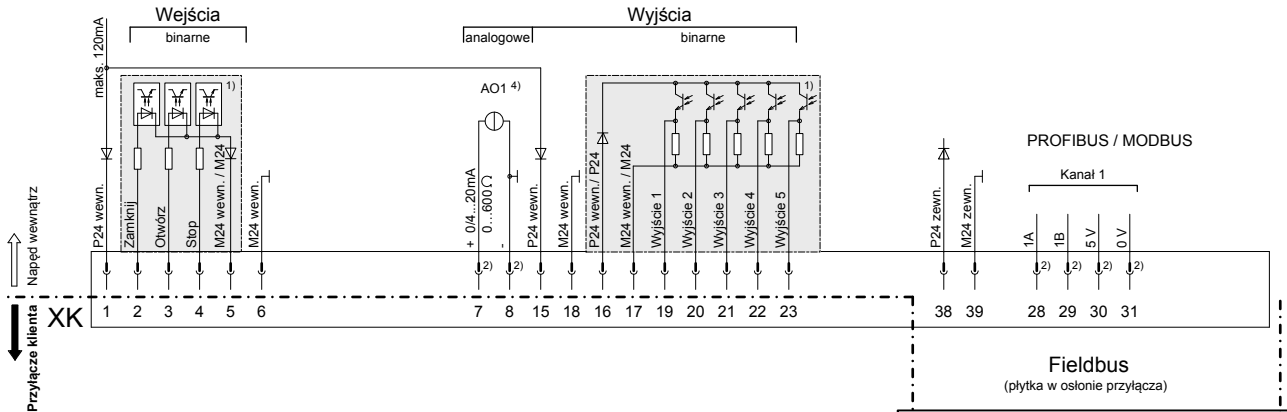
Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

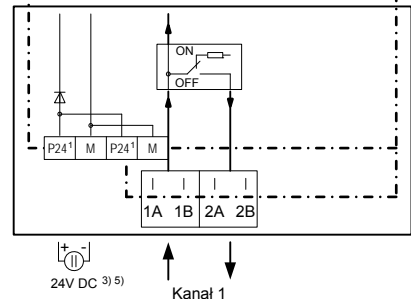
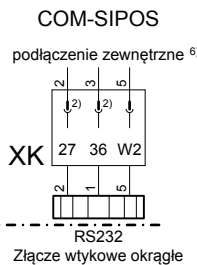
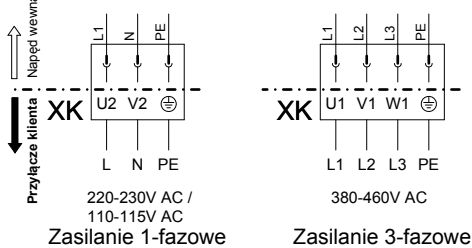
Schemat elektryczny Wtyczka okrągła ECOTRON z Fieldbus

Y070.182

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



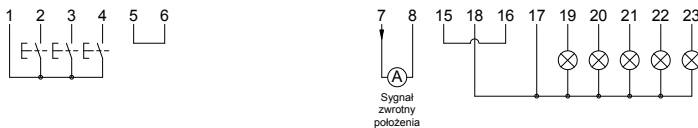
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

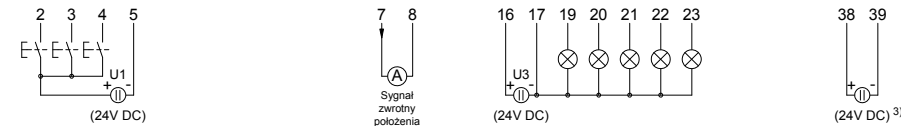
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)

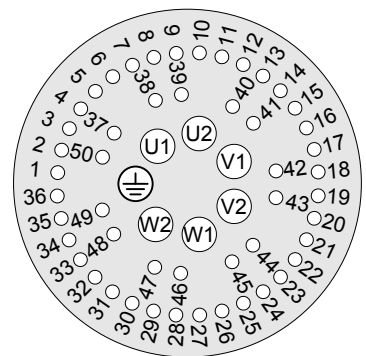


Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



Opis wtyczki XK



- 1) obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- 2) styki połączone
- 3) dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS lub magistralę fieldbus - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- 4) opcja „S21” dla standardowych napędów 2S.50
- 5) do 2 przyłączy P24 i M na płytce przyłączeniowej
- 6) tylko z opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”

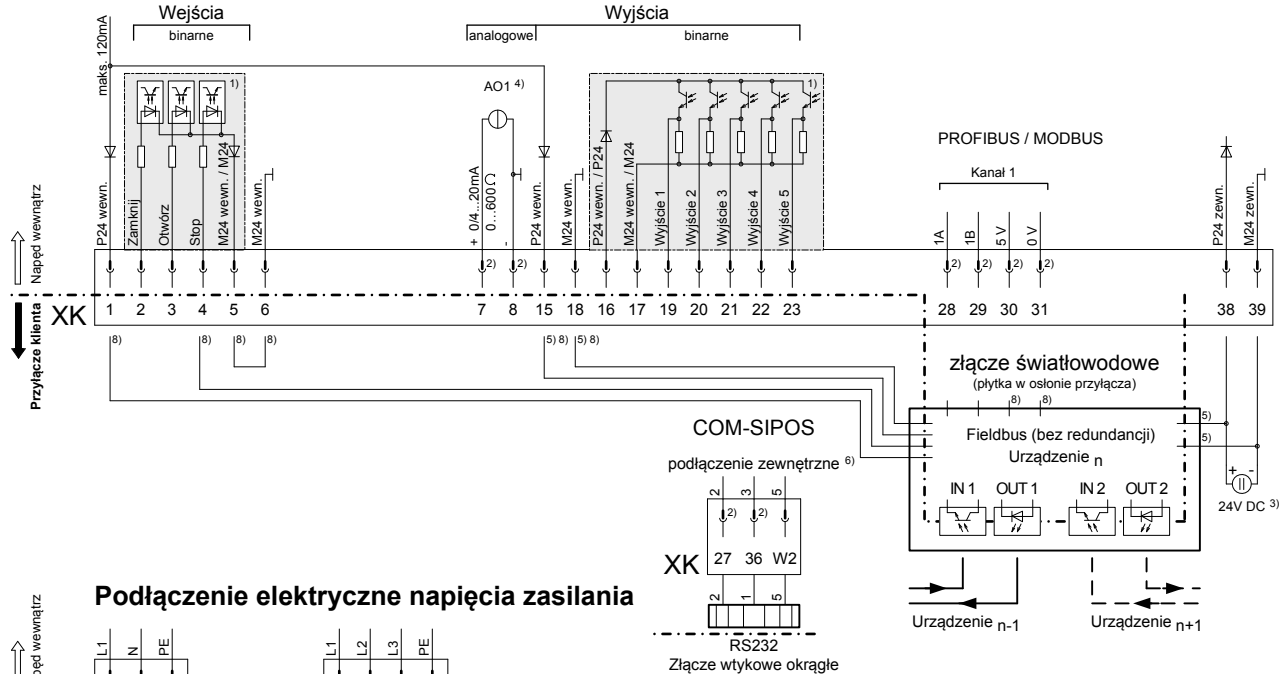
Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
 Przewód sterujący **musi** być ekranowany!

Dane techniczne

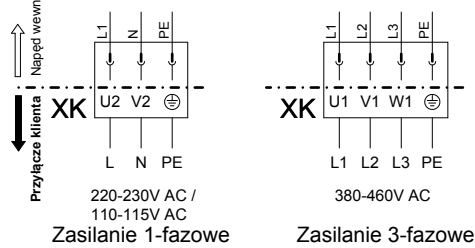
Schemat elektryczny Wtyczka okrągła ECOTRON z Fieldbus i światłowodem

Y070.064

Przyłącza sterowania i sygnałów zwrotnych

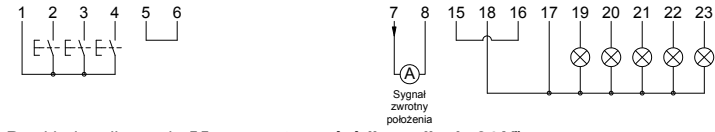


Podłączenie elektryczne napięcia zasilania

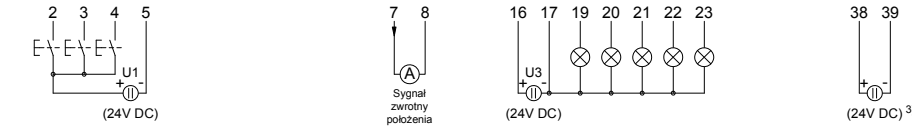


Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

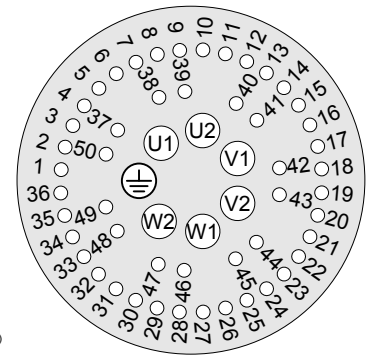
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”
(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)



Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS lub magistralę fieldbus - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).



Opis wtyczki XK



- 1) obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- 2) styki pozłacane
- 3) dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-5 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS lub magistralę fieldbus - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- 4) opcja „S21” dla standardowych napędów 2S.50
- 5) przewód połączeniowy z XK do złącza światłowodowego tylko z opcją „C15” (światłowod w topologii liniowej lub gwiazdy)
- 6) tylko z opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”
- 8) przewód połączeniowy z XK do złącza światłowodowego tylko z opcją „C16” (PROFIBUS, światłowod w topologii pierścienia)

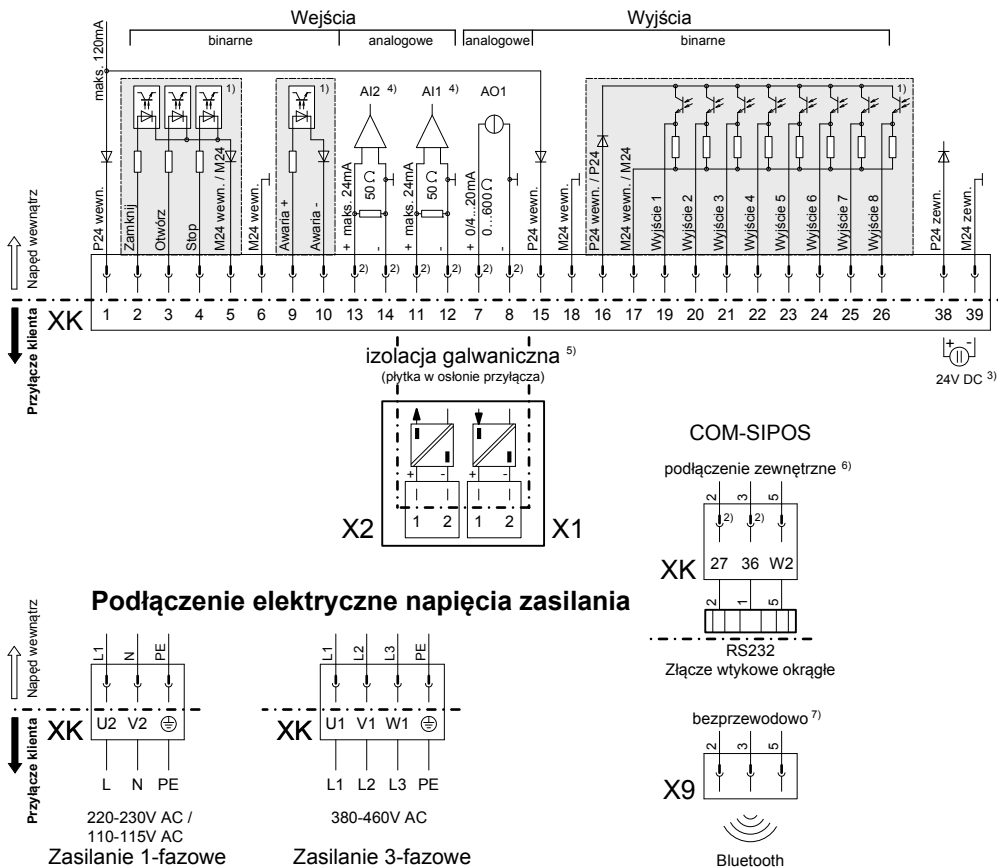
Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

Schemat elektryczny Wtyczka okrągła PROFITRON

Y070.057

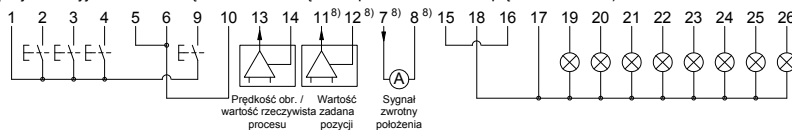
Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

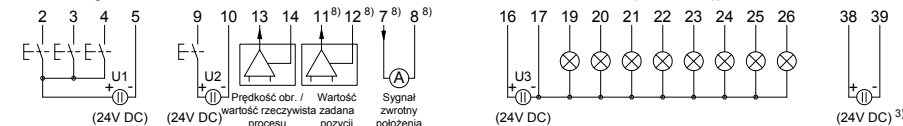
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)

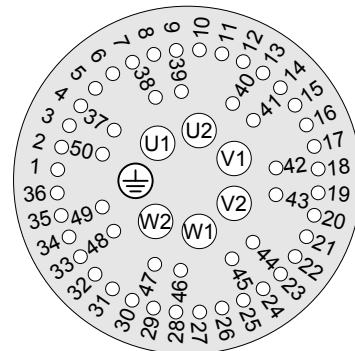


Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz Awaria (U2), a także wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



Opis wtyczki XK



- obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- styki połączone
- dotaddkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-8 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- opcja
- tylko z opcją „C10” (zacisk X1) lub „C11” (zaciski X1 i X2)
- tylko z opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”
- interfejs Bluetooth tylko z opcją „C50”
- w przypadku izolacji galwanicznej: przyłącza 1 i 2 na zacisku X1 lub przyłącza 1 i 2 na zacisku X2

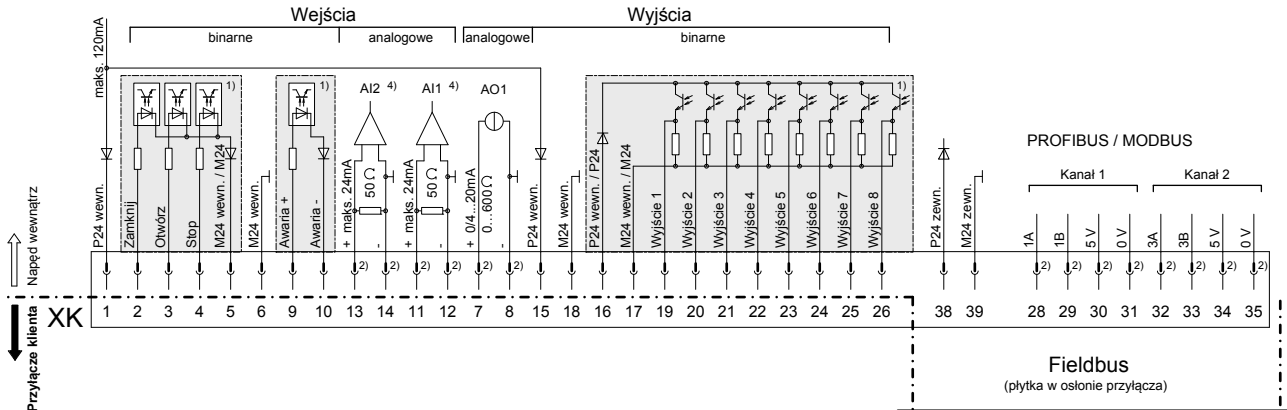
Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
 Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

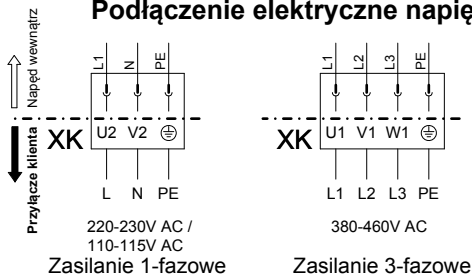
Schemat elektryczny Wtyczka okrągła PROFITRON z Fieldbus

Y070.183

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych

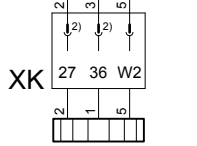


Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



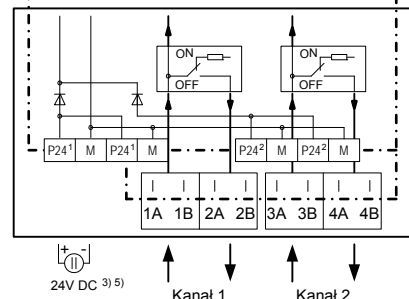
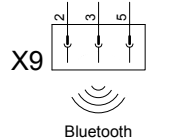
COM-SIPOS

podłączenie zewnętrzne⁶⁾



Złącze wtykowe okrągłe

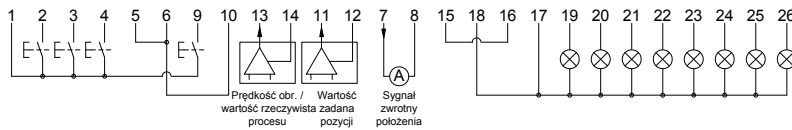
bezprzewodowo⁷⁾



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

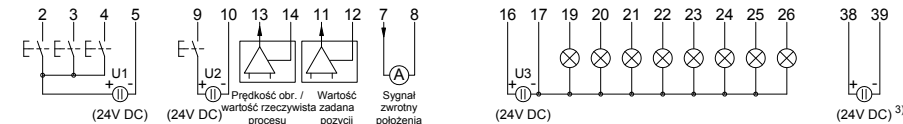
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)

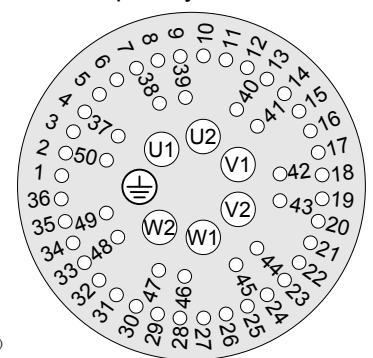


Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz Awaria (U2), a także wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



Opis wtyczki XK



- 1) obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- 2) styki pozłacane
- 3) dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-8 jest w dalszym ciągu sygnalizowany. Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS lub magistralę fieldbus - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- 4) opcja
- 5) do 4 przyłączy P24 i M na płycie przyłączeniowej
- 6) tylko k opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”
- 7) interfejs Bluetooth tylko k opcją „C50”

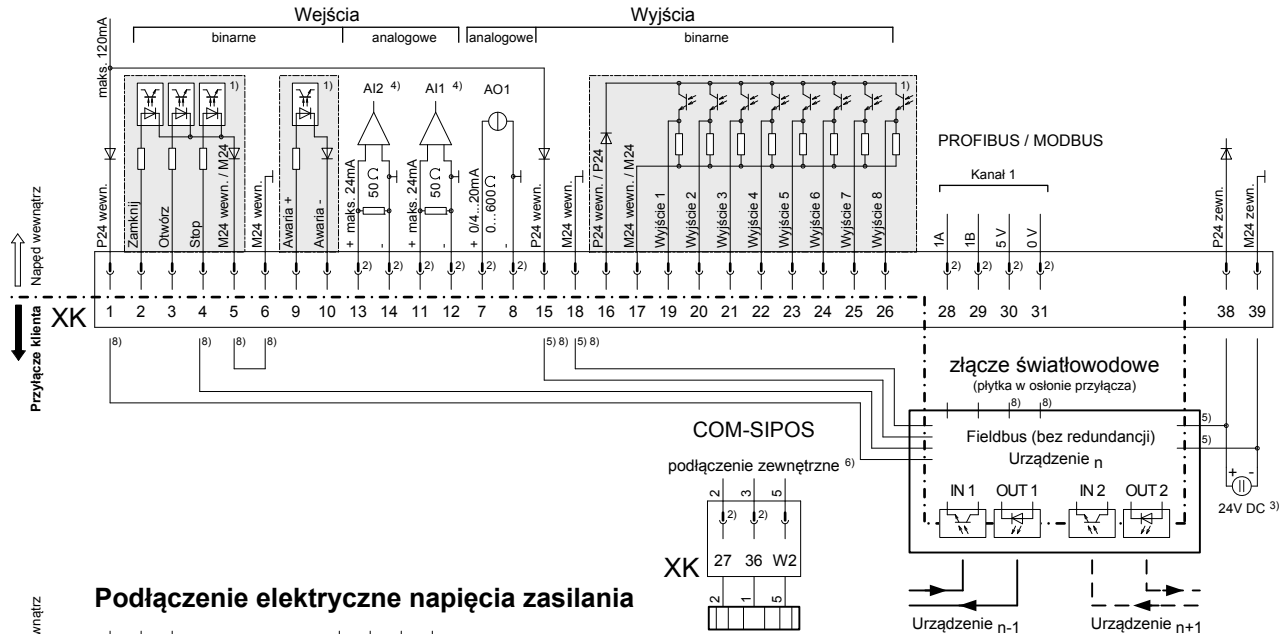
Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
 Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

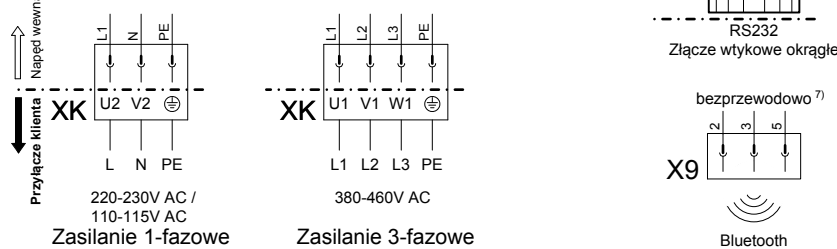
Schemat elektryczny Wtyczka okrągła PROFITRON z Fieldbus i światłowodem

Y070.065

Przyłącze sterowania i sygnałów zwrotnych



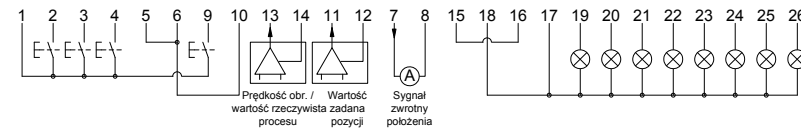
Podłączenie elektryczne napięcia zasilania



Przyłącze klienta – przykłady połączeń:

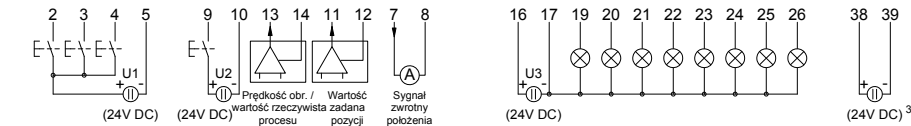
Przykład podłączenia I: „wewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia i wyjścia binarne są zasilane wewnętrznie przez sterownik napięciem 24 V DC)

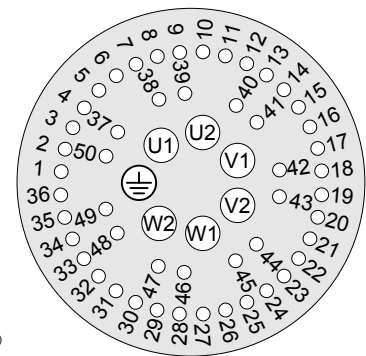


Przykład podłączenia II: „zewnętrzne źródła zasilania 24 V”

(wejścia binarne Zamknij, Otwórz, Stop (U1) oraz Awaria (U2), a także wyjścia binarne (U3) są zasilane przez oddzielne, odizolowane galwanicznie źródła zasilania 24 V DC - dodatkowo do zasilania sterownika (P24 zewn.))



Opis wtyczki XK



- 1) obszary odizolowane galwanicznie mogą być zasilane przez różne źródła zasilania napięciem 24 V DC
- 2) styki połączane
- 3) dodatkowe zasilanie sterownika (w razie potrzeby)
(W przypadku awarii zasilania zarówno sygnał zwrotny położenia jak również stan urządzenia na wyjściach binarnych 1-8 jest w dalszym ciągu sygnalizowany.
Możliwa jest komunikacja poprzez program COM-SIPOS lub magistralę fieldbus - możliwa jest zmiana parametrów oraz odczyt danych napędu).
- 4) opcja
- 5) przewód połączeniowy z XK do złącza światłowodowego tylko z opcją „C15” (światłowód w topologii liniowej lub gwiazdy)
- 6) tylko z opcją „S38”, kabel komputerowy (Sub-D9 RS232), nr zamówienia „2SX5100-3PC06”
- 7) interfejs Bluetooth tylko z opcją „C50”
- 8) przewód połączeniowy z XK do złącza światłowodowego tylko z opcją „C16” (PROFIBUS, światłowód w topologii pierścienia)

Maksymalna średnica przewodów:
 - 6 mm² zasilanie
 - 2,5 mm² przewód sterujący
Przewód sterujący musi być ekranowany!

Dane techniczne

Dane techniczne
