

Elektrische Drehantriebe für kerntechnische Anlagen

Baureihen S-SIWI und S-SIWI-AS
für Steuereinrichtungen



Katalog MP 35.2 • 2012 / EM

Elektrische Drehantriebe für kerntechnische Anlagen

Baureihen S-SIWI und S-SIWI-AS für Steuereinrichtungen

Katalog MP 35.2 • 2012 / EM

Inhalt	Seite
Lieferprogramm, Übersicht	2
Technische Erläuterungen	
Anwendungsbereich	3
Ausführungen	3
Aufbau und Arbeitsweise	3
Elektrischer Anschluss	5
Aufbau der Bestell – Nr.	10
Bestelldaten der Drehantriebe	11
Bestelldaten des Zubehörs	22
Daten der Motoren nach laufenden Nummern	23
Maße der Drehantriebe	28
Schwerpunktskoordinaten	39
Maße des Zubehörs	42
Sachverzeichnis	43
Bestell - Nr. / Seiten-Verzeichnis	43
Verkaufs- und Lieferbedingungen	44

Die Herstellung und Prüfung dieser Produkte wird durch folgende Gremien regelmäßig auditiert :

- > TÜV Management Service GmbH
- > KKW Philippsburg (EnBW) als Partner der VGB
- > AREVA NP GmbH

Elektrische Drehantriebe für kerntechnische Anlagen Baureihen S – SIWI und S – SIWI – AS für Steuereinrichtungen

Lieferprogramm



Elektrische Drehantriebe für Steuereinrichtungen zum Einsatz in kerntechnischen Anlagen

Baureihe S - SIWI 'sicherheitstechnisch wichtig'
Baureihe S-SIWI-AS 'sicherheitstechnisch wichtig und auslegungsstörfest', auch in 'langzeitverfügbarer Ausführung'

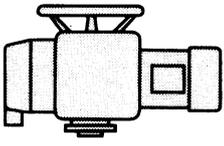
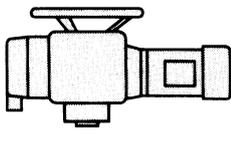
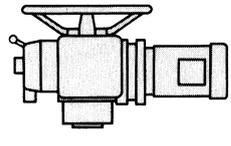
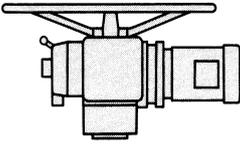
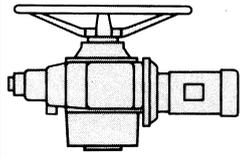
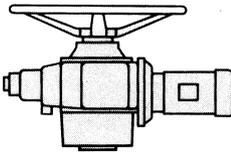
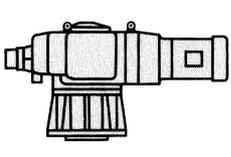
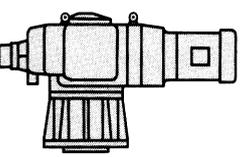
Mit Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V
Für Kurzzeitbetrieb S2 - 10 min unter Normalbedingungen
S2 - 1,5 min unter Störfallbedingungen nach VDE 0530, Teil 1 § 8c

Bild 1 Elektrischer Drehantrieb für kerntechnische Anlagen, Baureihe S - SIWI - AS

Anschlussflansch und Endwelle
oder alternativ

Ausführung B, C, D oder E nach DIN 3210 / DIN 3338
Ausführung B1 oder B3 n. EN ISO 5210

Übersicht

Elektrische Drehantriebe					
Baureihe S - SIWI Baureihe S – SIWI - AS	Typ Typ	M76361 - C M76371 - C	M76361 - E M76371 - E	M76361 - F M76371 - F	M76361 - G M76371 - G
Einstellb. Abschaltmoment	minimal maximal	10 und 15 Nm 45 Nm	30 Nm 90 Nm	60 Nm 180 Nm	100 Nm 300 Nm
Abtriebsdrehzahl gestuft von .. bis ..		5 bis 180 min ⁻¹	5 bis 180 min ⁻¹	5 bis 180 min ⁻¹	5 bis 180 min ⁻¹
Baugröße n. DIN 3210 / EN ISO 5210		0 / F10	0 / F10	½ / F14	3 / F16
Bestelldaten		Seite 11 und 12	Seite 13	Seite 14	Seite 15
					
Baureihe S - SIWI Baureihe S – SIWI - AS	Typ Typ	M76361 - M M76371 - M	M76361 - N M76371 - N	M76361 - S M76371 - S	M76361 - U M76371 - U
Einstellb. Abschaltmoment	minimal maximal	200 Nm 600 Nm	300 Nm 900 Nm	500 Nm 1500 Nm	1000 Nm 3000 Nm
Abtriebsdrehzahl gestuft von .. bis ..		5 bis 180 min ⁻¹	5 bis 180 min ⁻¹	5 bis 60 min ⁻¹	5 bis 60 min ⁻¹
Baugröße n. DIN 3210 / EN ISO 5210		3 / F16	4 / F25	4 / F25	5 / F30
Bestelldaten		Seite 16	Seite 17	Seite 18	Seite 19

Bedeutung der Abkürzungen

In der Bezeichnung der Baureihen

S	Steuereinrichtungen
SIWI	<u>s</u> icherheitstechnisch <u>w</u> ichtig
AS	<u>a</u> uslegungs <u>s</u> törfallfest

Anwendungsbereich

Die elektrischen Stellantriebe der Baureihen S-SIWI und S-SIWI-AS sind Stellantriebe für Steuereinrichtungen in kerntechnischen Anlagen.

Die Drehantriebe, Baureihe S-SIWI, Typenreihe M76361, werden zum Betätigen von Armaturen eingesetzt, die für die Sicherheit der Anlage besonders wichtig sind, z. B. für den sicheren Betrieb eines Kernreaktors und zum Aufrechterhalten seiner Not- und Nachkühlung.

Die Drehantriebe, Baureihe S-SIWI-AS, Typenreihe M76371, sind 'sicherheitstechnisch wichtig' und 'auslegungsstörfallfest', d. h. sie müssen sicher arbeiten unter Störfallbedingungen, die bei der Auslegung einer kerntechnischen Anlage vereinbart worden sind (Auslegungsstörfall). Sie sind so festgelegt, dass sie nach Eintritt eines Auslegungsstörfalls noch mindestens einen Tag lang oder - in der Ausführung ' langzeitverfügbar ' – mindestens ein Jahr lang funktionsfähig bleiben.

Ausführungen

Die Drehantriebe der Baureihen S-SIWI und S-SIWI - AS sind aus den bewährten Drehantrieben der Standardbaureihe S weiterentwickelt worden.

Bei der Festigkeitsberechnung aller im Kraftfluss liegenden Teile wurden höhere Sicherheitsfaktoren berücksichtigt als bei der Baureihe S. Dementsprechend sind die Abschaltmomente reduziert im Vergleich zu den Abschaltmomenten der Drehantriebe der Baureihe S.

Aufbau und Arbeitsweise

Motor

Als Antriebsmotor wird ein Drehstrom – Asynchronmotor verwendet.

Getriebe

Der Kraftfluss geht bei allen Drehantrieben vom Motor über ein Stirnradvorgelege und Schneckengetriebe auf die Abtriebswelle. Bei den Drehantrieben M763.. – S und M763.. – U ist dieser Getriebekombination noch eine Umlaufgetriebe nachgeschaltet.

Durch die Wahl verschiedener Polzahlen des Motors und Getriebeuntersetzungen ergibt sich eine gestufte

Abtriebsdrehzahlreihe von 5 bis maximal 180 min^{-1} .

Die Schneckenwelle wird mit vorgespannten Tellerfedern mittig zum Schneckenrad gehalten und ist nach beiden Seiten axial verschiebbar (Wanderschnecke). Tritt an der Abtriebswelle ein Lastmoment auf, das größer ist als das durch die Vorspannung der Tellerfedern eingestellte Moment, so drückt die Umfangskraft am Schneckenrad die Schneckenwelle aus ihrer Mittellage. Dabei wird über ein Hebelsystem ein Drehmomenttaster betätigt, der den Motor über die zugehörige Steuereinrichtung (z. B. Schützwendeschalter) abschaltet.

Das Getriebe ist mit einem Hochdruck-Schmiermittel gefüllt und nach allen Seiten mit Dichtringen abgedichtet.

Alle Getriebewellen laufen in Wälzlagern.

Handbetrieb

Die Stellantriebe können bei Bedarf durch ein bei Motorbetrieb stillstehendes Handrad betätigt werden. Durch Drücken eines Umschalthebels wird der Antriebsmotor ab- und das Handrad auf die Abtriebswelle (Endwelle) aufgekuppelt. Diese Stellung wird durch ein besonderes System verklinkt. Bei Anlauf des Motors ist dafür gesorgt, dass das Handrad automatisch und ohne Gefahr für den Bedienenden ab- und der Antriebsmotor aufgekuppelt wird. Motorbetrieb hat immer Vorrang vor Handbetrieb.

Die Drehantriebe M763..-F, -G, -M, und -N können auch mit einem Untersetzungsgetriebe für das Handrad geliefert werden, bei dem die Handradwelle um 90° versetzt zur Abtriebswelle angeordnet ist. Für diese Ausführung liegt – vor allem hinsichtlich der Schwingfestigkeit – keine Qualifikation nach der Regel KTA 3504, Ausgabe 11/2006, vor.

Die Drehantriebe M763..-S und -U sind generell mit einer Handraduntersetzung ausgerüstet.

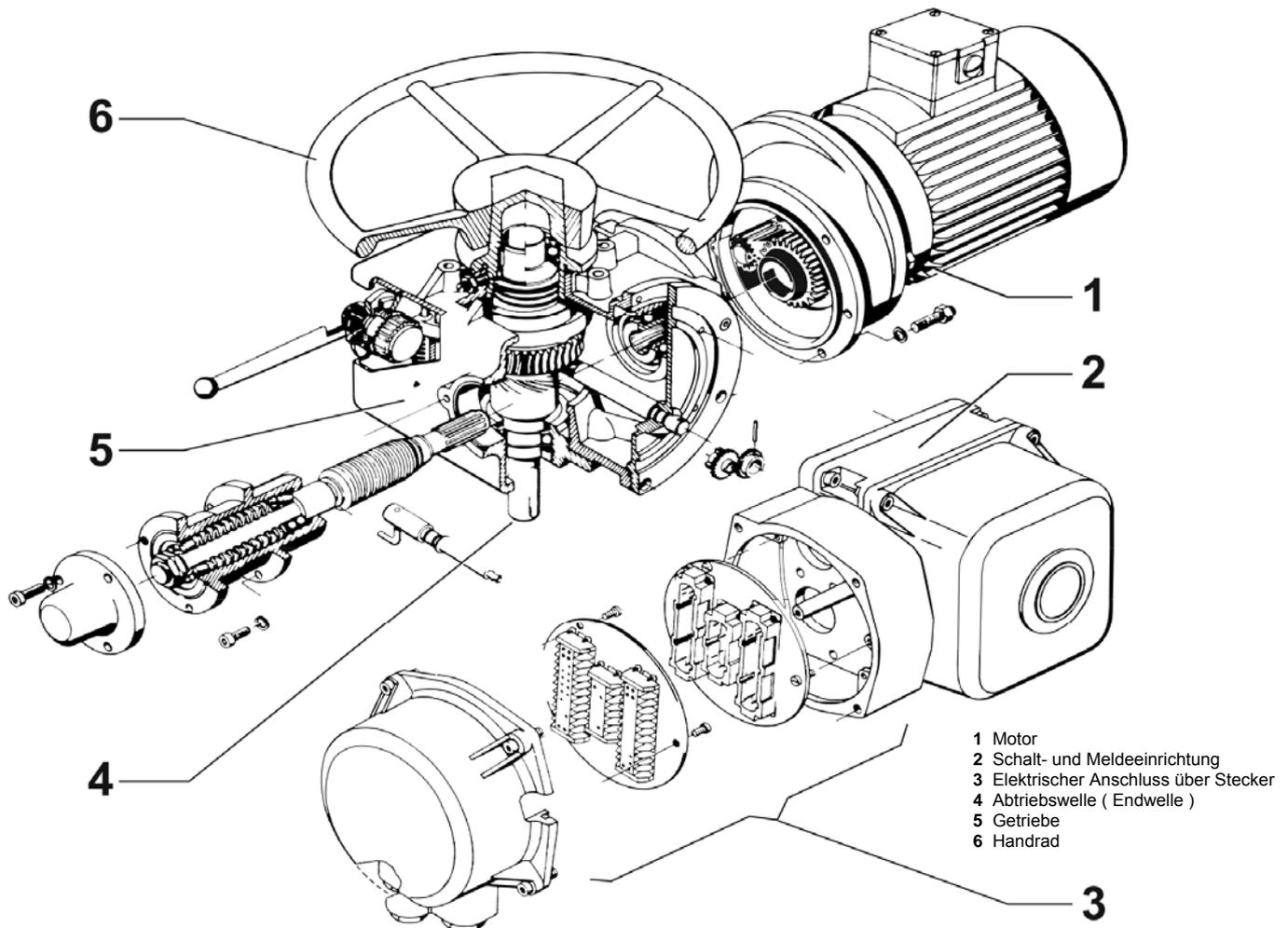


Bild 2 : Baugruppen eines elektrischen Drehantriebs, Baureihe S - SIWI

Flanschanschlussmaße und Endwellenausführungen

Die Drehantriebe haben an der Verbindungsstelle zum Stellglied Anschlussformen nach DIN 3210 oder EN ISO 5210. In diesen Normen sind der Anschlussflansch und die verschiedenen Ausführungen der Endwelle (= Abtriebswelle) in Form und Maß festgelegt :

Nach DIN 3210 bedeuten :

- Ausführung B : Hohlwelle mit Steckbuchse
- Ausführung C : Hohlwelle mit Klauenkupplung
- Ausführung D : Freies Wellenende (mit Passfeder) / nicht qualifiziert
- Ausführung E : Bohrung mit Passfedernut / nicht qualifiziert

Drehantriebe mit Flanschanschlussmaßen und Endwellenausführungen nach DIN 3338 sind auf Anfrage lieferbar.

Schalt- und Meldeeinrichtung

Die Schalt- und Meldeeinrichtung ist in einem Gehäuse untergebracht, das für alle Antriebe einer Baureihe einheitlich ist. Bei den Drehantrieben der Baureihe S-SIWI-AS ist dieses Gehäuse druckfest (winkelförmig, mit runder Haube) und unterscheidet sich dadurch vom Gehäuse der Antriebe, Baureihe S-SIWI.

Die Schalt- und Meldeeinrichtung besteht aus Schaltwerken für die Betätigung der drehmomentabhängigen und der wegabhängigen Schalter, einem mechanischen Stellungsanzeiger, einem Ferngeber (elektronischer Stellungsmelder oder Potentiometer für Stellungsanzeige) und dem zugehörigen Untersetzungsgetriebe.

Mögliche Kombinationen der Schalt- und Meldebausteine siehe Bestelldaten.

Außerdem kann ein Heizwiderstand eingebaut werden.

Einbaulage

Die Einbaulage der Drehantriebe ist beliebig.

Elektrischer Anschluss

Der Motor und die Schalt- und Meldeeinrichtung werden über Stecker angeschlossen.

Je nach Anzahl der erforderlichen Leitungen werden ein oder zwei 24-polige Steckereinsätze für die Schalt- und Meldeeinrichtung sowie ein 6-poliger Steckereinsatz für den Motor verwendet. Crimpkontaktbuchsen für die Steckeroberteile werden lose mitgeliefert.

Bei Motoren mit Nennleistung über 4 kW bis 11 kW können je Außenleiter 2 Adern an 2 Steckerkontakte angeschlossen werden, um den Gesamtquerschnitt der Zuleitung zu vergrößern. Zusammengehörige Steckerkontakte, z. B. 1 und 4 für Außenleiter L1, sind im Steckerunterteil durch Brücken verbunden (Bild 4).

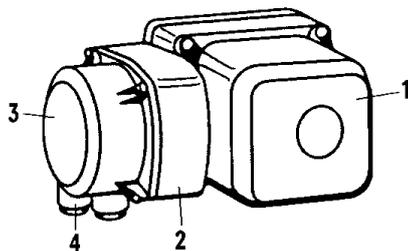
Bei Motoren mit Nennleistung über 11 kW sind je Außenleiter stets zwei Adern und 2 Steckerkontakte zu verwenden.

Alle Steckereinsätze sind in einem gemeinsamen Gehäuse untergebracht (Kompaktstecker , siehe Bild 3).

Das Steckergehäuse – Oberteil ist abnehmbar und kann um jeweils 90° umgesetzt werden. Die Kabel werden über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde oder metrischem Gewinde in das Gehäuse eingeführt.

Anlagenspezifisch sind bei den Drehantrieben der Baureihe S-SIWI-AS qualifizierte Leitungseinführungen zu verwenden.

Als Zubehör sind lieferbar : Parksteckdose und Steckerschutzhaube (Seite 22, Seite 42)



- 1 Gehäuse der Schalt- und Meldeeinrichtung
- 2 Steckerunterteil
- 3 Steckeroberteil, abnehmbar
- 4 Verschraubung für Leitungseinführung

Bild 3 : Gehäuse für Schalt- und Meldeeinrichtung und Steckergehäuse (Ausführung für Baureihe S - SIWI)

Technische Daten

Baureihen, Bauart, Baugrößen

Baureihen

Baureihen	Typ	Erläuterung
S-SIWI	M76361	sicherheitstechnisch wichtig
S-SIWI-AS	M76371	sicherheitstechnisch wichtig und auslegungsstörfallfest

Bauart : Drehantriebe

Baugrößen :

Drehantrieb, Baureihe S - SIWI / S - SIWI-AS	Typ M76361 / 71							
	- C	- E	- F	- G	- M	- N	- S	- U
Baugröße nach DIN 3210	0	0	½	3	3	4	4	5
Baugröße nach EN ISO 5210	F10	F10	F14	F16	F16	F25	F25	F30
Max. Abschaltmoment in Nm	45	90	180	300	600	900	1500	3000
Lichte Weite der Hohlwelle (Getriebedurchlass) und Toleranz in mm	27,8 +0,2	36 +0,2	53 +0,2	53 +0,2	71,5 +0,5	71,5 +0,5	63 + 1	74 + 1
Handraduntersetzung, Ausführung I	1 : 1	1 : 1	1 : 1	1 : 1	1 : 1	1 : 1	332 : 1	401 : 1
							83 : 1	100 : 1
Ausführung II			13 : 1		18,5 : 1			

1)

2)

1) : selbsthemmendes Getriebe

2) : nicht selbsthemmendes Getriebe

Handraduntersetzung :

Ausführung I (Grundauführung) : Handrad direkt auf die Endwelle wirkend bei Drehantrieben M763.. - C .. bis - N;
Handrad – Untersetzungsgetriebe serienmäßig eingebaut bei Drehantrieben M763.. – S und - U;

Ausführung II (weitere Ausführung) : Schneckengetriebeaufsatz mit seitlich angeordnetem Handrad als Handrad – Untersetzungsgetriebe bei Drehantrieben M763.. - F bis N ;

Wirkungsgrade der Handrad-Untersetzungsgetriebe

Untersetzungsverhältnis, Handrad / Endwelle	13 : 1	18,5 : 1	83 : 1	100 : 1	332 : 1	401 : 1
Wirkungsgrad η	0,45	0,6	0,6	0,6	0,32	0,32

Motor

Motor für Drehstrom – Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V nach EN 600034

Betriebsart, Wärmeklasse und Motorschutz

Drehantrieb, Baureihe	Betriebsart nach EN 60034 – 1	Wärmeklasse	Motorschutz
S - SIWI	Kurzzeitbetrieb S2 - 10 min	H	anlagenseitig vorzusehen, z.B. Motorschutz- schalter
S - SIWI - AS	Kurzzeitbetrieb S2 - 10 min unter Normalbedingungen, Kurzzeitbetrieb S2 - 1,5 min im Auslegungstörfall	H	
S - SIWI - AS langzeitverfügbar	wie S – SIWI – AS	H	

Ausführliche Motordaten : siehe Seite 23 bis 27

Abtriebsdrehzahlen der Drehantriebe :

Die Nenndrehzahlen der Abtriebswelle, die in den Bestelldaten und auf den Typenschildern der Drehantriebe angegeben sind, werden mit einer Abweichung von bis zu +/- 15% bei dem maximal zulässigen Laufmoment erreicht, das gleich ist dem halben maximalen Abschaltmoment. Die tatsächliche Belastung eines Drehantriebs während des Stellvorgangs wird stets kleiner oder höchstens gleich dem maximal zulässigen Laufmoment sein. Die Abtriebsdrehzahl, die sich dabei einstellt, liegt somit im Bereich zwischen der Leerlaufdrehzahl des Antriebs und der Drehzahl beim maximal zulässigen Laufmoment.

Gewicht der Drehantriebe :

Das Gewicht des kompletten Drehantriebes setzt sich zusammen aus dem Grundgewicht des Antriebes vom Typ M76361-C .. U sowie den Mehrgewichten, bedingt durch die Ausführung der Endwelle (s. Seite 11 – 19), des seitlichen Handrades (s. Seite 22) und des elektrischen Anschlusses bei der Ausführung vom Typ M76371-C ... U (s. Seite 21).

Die genannten Gewichte sind Nennwerte. Bedingt durch Herstellungsschwankungen beim Giessen der Rohteile und der Bearbeitung von Gußteilen sind Abweichungen möglich.

Diese sind in der Berechnung geg.-falls mit einem Zuschlag von +3% zu berücksichtigen, außer der Berechnung wird das tatsächlich gewogene Gewicht zugrunde gelegt.

Elektrischer Anschluss (s. Bild 4):

Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung :

1 oder 2 24 – polige Steckereinsätze mit Crimpanschlüssen, Buchsen und Stifte vergoldet
Anschlussquerschnitt : 0,5 mm²

Motorstecker :

1 Stück 6 – poliger Steckereinsatz mit Schraubanschlüssen, Buchsen und Stifte versilbert
Anschlussquerschnitt : max. 6 mm²

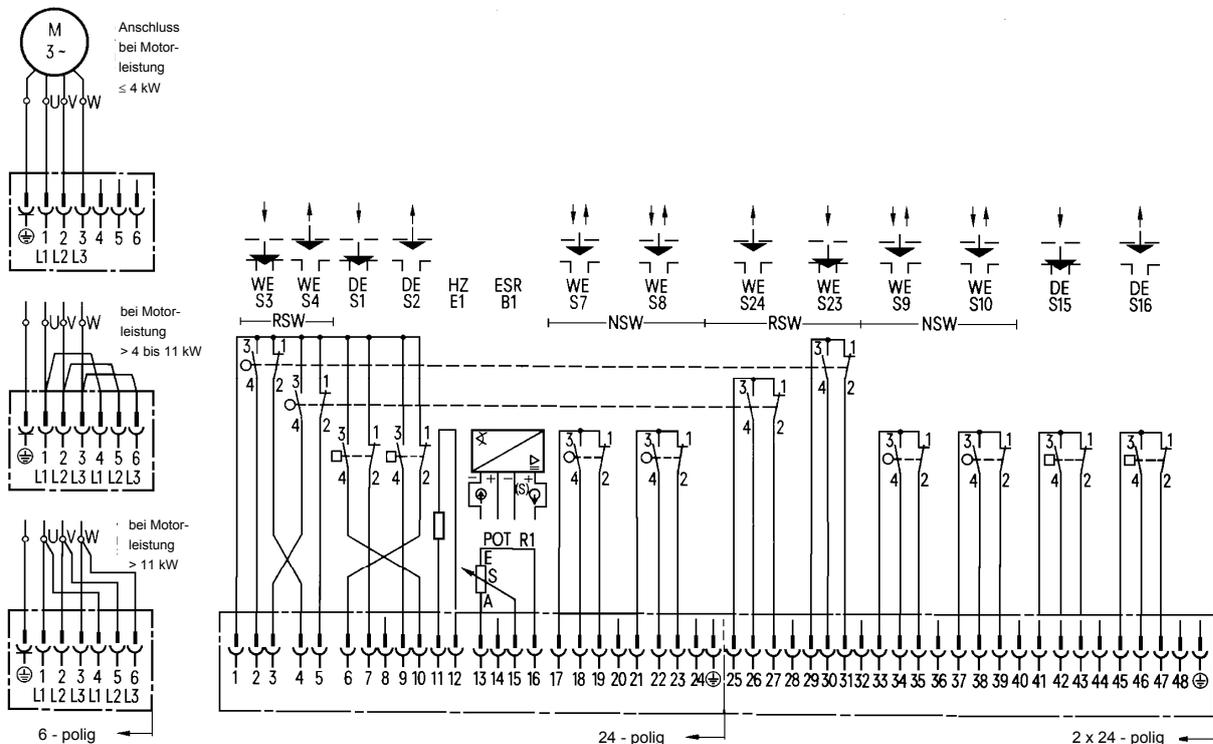
Bei Motoren mit Nennleistung > 4 kW bis 11 kW können je Außenleiter 2 Adern an 2 Steckerkontakte angeschlossen werden, um den Gesamtquerschnitt der Zuleitungen zu vergrößern; zusammengehörige Steckerkontakte sind im Steckerunterteil durch Brücken verbunden.

Bei Motoren mit Nennleistung > 11 kW sind je Außenleiter stets 2 Adern und 2 Steckerkontakte zu verwenden.

Leitungseinführung :

Bei der Grundausführung der Drehantriebe werden die Leitungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320 oder alternativ mit metrischem Gewinde nach EN 50262 in den Antrieb eingeführt. Die Verschraubungen sind bei Lieferung dicht in das Gehäuse eingesetzt und mit Blindstopfen (Verschlusschraube) verschlossen.

Anlagenspezifisch sind bei den Drehantrieben der Baureihe S - SIWI - AS qualifizierte Leitungseinführungen zu verwenden.



Schalter sind im nichtbetätigten Zustand dargestellt.

Verbindlich ist der im Stellantrieb eingeklebte Anschlusschaltplan !

WE Wegabhängiger Schalter
DE Drehmomentabhängiger Schalter
HZ Heizwiderstand

ESR Elektronischer Stellungsmelder
POT Potentiometer

RSW Rollenschaltwerk
NSW Nockenschaltwerk

Bild 4 : Anschlussplan

Schutzart nach DIN EN 60529

Getriebegehäuse IP 65

Gehäuse der Schalt- und Meldeeinrichtung
und Steckergehäuse bei Drehantrieben

- > Baureihen S-SIWI und S-SIWI-AS mit Leitungseinführung über Verschraubungen aus Metall nach DIN 46320 / EN 50262 IP 65
- > Baureihe S -SIWI-AS mit qualifizierten Leitungseinführungen IP 68

Motor

bei Drehantrieb

- > Baureihe S-SIWI IP 65
- > Baureihe S-SIWI-AS IP 65 / IP 44 *)
- > Baureihe S-SIWI-AS in der Ausführung ' langzeitverfügbar ' IP 67

Betriebsart

Siehe Abschnitt ' Motor '

*) : IP 44 nach dem Öffnen der Kondenswasserbohrungen (siehe Betriebsanleitung)

Zulässige Belastung der Schalter

Die verwendeten drehmomentabhängigen und wegabhängigen Schalter sind Mikroschalter mit vergoldeten Kontakten.

Gleichstrom (an Öffner und Schließer nur gleiche Potentiale verwenden !)

Spannung V	Widerstandslast, Öffner / Schließer A	Lebensdauer, Schaltzahl
20 bis 60	0,003 bis 0,8	10 ⁶

Elektronischer Stellungsmelder

(Funktionsfähigkeit unter Störfallbedingungen nach Bild 5 nicht nachgewiesen)

Speisespannung (U)

DC 18 bis 30 V

Diese Grenzwerte dürfen durch eine überlagerte Welligkeit der Speisespannung nicht über- oder unterschritten werden !

Stromversorgung, z. B. mit

Stromversorgung STEP-PS/1AC/24DC/0.75 (Nr. 2868635) ,
Fa. Phoenix Contact GmbH & Co. für Tragschienenmontage

Max. Bürde (R_L)

Ausgangssignal

Stromaufnahme

2 - Leiter Anschluss	4 / 3 – Leiter Anschluss
R _L = 50 * (U - 12) Ω	R _L = 50 * (U - 2,5) Ω
Eingeprägter Gleichstrom	
4 bis 20 mA max. 30 mA	0 oder 4 bis 20 mA max. 30 mA

Ausführung

ohne Rückholfeder, durchdrehbar

Messbereich

0 bis 340 °

Kleinste Messspanne

80 °

Größte Messspanne

340 °

Drehmoment am Antrieb

ca. 0,1 Ncm

Linearitätsabweichung (Toleranzband-
einstellung) bei Messspanne 270°

≤ 1 %

Einflüsseffekte bei Messspanne 270°

- an der Speisespannung

≤ 0,1 % über den gesamten Bereich

- der Bürde

≤ 0,1 % über den gesamten Bereich

- der Umgebungstemperatur

≤ 0,3 % / 10K

Zulässige Umgebungstemperatur

- 25° bis + 80° C

Potentiometer 100 Ω ± 10% für Stellungsanzeige

(Funktionsfähigkeit unter Störfallbedingungen nach Bild 5 nicht nachgewiesen)

Kennlinie

linear

Nennbelastung

bis 2,5 W

Heizwiderstand

Anschlussspannung

AC 220 V, 110 V oder 24 V

Leistung

8 bis 10 W

Qualifikation

- **Herstellung**

Die Qualifikation der Antriebe entspricht der Regel KTA 3504, Fassung 11/2006 (KTA bedeutet kerntechnischer Ausschuss). Die Drehantriebe werden unter Berücksichtigung der Anforderungen an die Qualitätssicherung nach KTA 1401 hergestellt. Regelmäßige Auditierungen belegen die Einhaltung dieser Anforderungen.

- **Korrosionsschutz**

Der dekontaminierbare Korrosionsschutz der Drehantriebe besteht aus einer Schicht Grundlack und einer Schicht Decklack. Die Schichtdicke des gesamten Anstriches beträgt mindestens 120 µm.

- **Festigkeit**

Die Festigkeit der im direkten Kraftfluss liegenden Teile ist nach anerkannten Methoden berechnet. In der Berechnung sind die derzeitigen Bestimmungen, Richtlinien und Normen des Maschinenbau- und Getriebebaus berücksichtigt.

- **Lebensdauer**

Für die Drehantriebe wird eine Lebensdauer von mindestens 5000 Lastspielen bei folgenden Prüfbedingungen garantiert :

- a) Ablauf eines Lastspiels :
 - Start aus einer Endlage
 - 30 s Laufzeit
 - drehmomentabhängige Abschaltung bei maximal einstellbarem Abschaltmoment
 - Pause < 70 s
 - Start in die Gegenrichtung
 - 30 s Laufzeit
 - drehmomentabhängige Abschaltung
- b) Drehmoment während der Laufzeit größer als 50% des maximal einstellbaren Abschaltmoments
- c) Während des Abschaltvorgangs muss als Überhöhungsmoment mindestens das 1,2- bis 2-fache des maximal einstellbaren Abschaltmoments auftreten.

- **Schwingungsfestigkeit**

Die Drehantriebe sind schwingfest gegen Kräfte und Momente, die im normalen Betrieb auftreten, sowie gegen induzierte Erschütterungen durch Erdbeben (4,5 g) und Flugzeugabsturz (5 g).

Die Festigkeit des Anschlussflansches bei überlagerten Erschütterungen ist nachgewiesen; dabei ist eine Im Massenschwerpunkt des Antriebes angreifende konstante Beschleunigung von 5g berücksichtigt.

- **Zulässige Strahlenbelastung**

Elektrische Drehantriebe, Baureihe	Zulässige Energiedosis
S - SIWI	50 kGy (= $5 \cdot 10^6$ rad)
S - SIWI - AS	250 kGy (= $25 \cdot 10^6$ rad)

- **Zulässige Umgebungstemperatur und zulässiger Druck**

Drehantriebe, Baureihe S - SIWI :

Zulässige Umgebungstemperatur : - 5° bis +60° C bei 95 % relativer Luftfeuchtigkeit
(Für 100% Luftfeuchtigkeit und Temperaturwechsel wird ein Heizwiderstand empfohlen.)

Auslegungstemperatur

- > für Alterung : + 35° C
- > für " worst case " : + 10° C

Drehantriebe, Baureihe S - SIWI - AS, auch in langzeitverfügbarer Ausführung :

Zulässige Werte wie bei Drehantrieben, Baureihe S - SIWI;

Zul. Überdruck gegen Atmosphäre - 10 mbar bis 5,5 bar

Antriebe jedoch zusätzlich geeignet für Druck-Temperatur-Verlauf nach Bild 5, wie er durch Einwirkung von Satttdampf im Auslegungsfall verursacht wird.

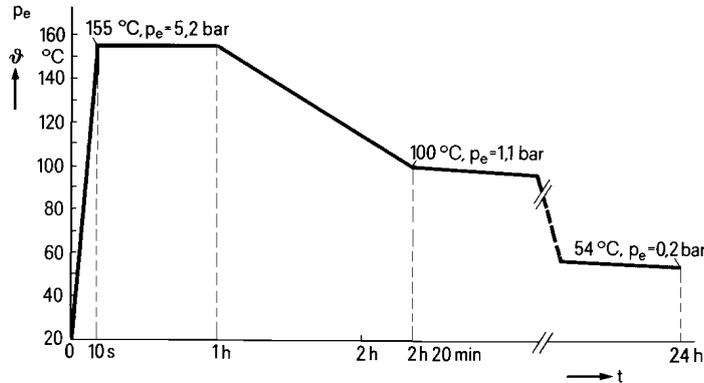
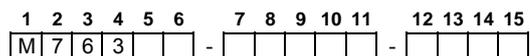


Bild 5 : Druck / Temperatur – Verlauf im Auslegungsfall; die Drücke p_e sind Überdrücke

Aufbau der Bestellnummer

Datenstelle
Bestell – Nr.



Kennziffer(n) / Kennbuchstabe für :

S-SIWI Baureihe : 61
S-SIWI-AS Baureihe : 71

Nr. des Abschnitts in den Bestelldaten

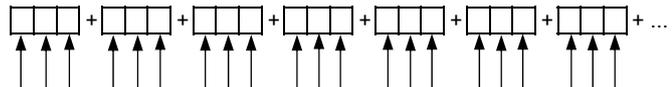
1. Drehantrieb und Nenndrehzahl der Abtriebswelle
2. Endwellenausführung nach DIN 3210
1. Abschaltmomentbereich
3. Anzahl der Umdrehungen je Stellweg (U/Stellweg)
4. Elektrischer Anschluss
5. Schalt- und Meldeeinrichtung : Meldebausteine
6. Schalt- und Meldeeinrichtung : Schaltbausteine

Zusätze zur Bestellnummer

Bestell – Nr..



Kurzangaben additiv;
Reihenfolge beliebig



7. Einstellende Abschaltmomente (mit Klartext)
8. Leitungseinführungen

Weitere Ausführungen :

9. Anderes Typenschild
10. Andere Lackierung
11. Heizwiderstand
12. Handrad-Untersetzungsgetriebe
13. Drehantriebe, Baureihe S-SIWI-AS, in langzeitverfügbarer Ausführung

Elektrische Drehantriebe M76361-C (SIWI) und M76371-C (SIWI-AS)

Abschaltmomente 10 bis 45 Nm, Baugröße 0 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - Z
 M 7 6 3 7 1 - - Z

12 13 14 15

 siehe Seite 20

Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einzustellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)					Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21)	ca. kg ²⁾	
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99					
5	ja / 267,7	15	45	43	0,07	1335	4	4	4 / LZ	28	C 1 2 1	27
			36	33	0,06	1245	2	2	2 / LZ	28	C 1 2 2	27
7,5	ja / 182,2	15	45	45	0,12	1300	22	22	22 / LZ	28	C 1 3 1	28
			41	38	0,09	1270	8	8	8 / LZ	28	C 1 3 2	27
10	ja / 124,7	15	32	29	0,07	1335	4	4	4 / LZ	28	C 1 3 3	27
			24	22	0,06	1245	2	2	2 / LZ	28	C 1 3 4	27
		45	41	0,13	1345	24	24	24 / LZ	28	C 1 4 1	27	
		35	32	0,12	1300	22	22	22 / LZ	28	C 1 4 2	27	
15	ja / 93,3	15	28	26	0,09	1270	8	8	8 / LZ	27	C 1 4 3	27
			22	20	0,07	1335	4	4	4 / LZ	27	C 1 4 4	27
		16	15	0,06	1245	2	2	2 / LZ	27	C 1 4 5	27	
		45	45	0,25	1365	44	44	44 / LZ	30	C 1 5 1	29	
20	ja / 67,7	15	42	39	0,18	1350	32	32	32 / LZ	28	C 1 5 2	28
			34	30	0,13	1345	24	24	24 / LZ	28	C 1 5 3	27
		26	24	0,12	1300	22	22	22 / LZ	28	C 1 5 4	27	
		21	19	0,09	1270	8	8	8 / LZ	27	C 1 5 5	27	
30	ja / 93,3	15	16	15	0,07	1335	4	4	4 / LZ	27	C 1 5 6	27
			45	44	0,28	1385	46	46	46 / LZ	30	C 1 6 1	29
		36	34	0,25	1365	44	44	44 / LZ	30	C 1 6 2	29	
		30	28	0,18	1350	32	32	32 / LZ	28	C 1 6 3	28	
40 - 180	siehe Seite 12	15	25	22	0,13	1345	24	24	24 / LZ	28	C 1 6 4	27
			19	17	0,12	1300	22	22	22 / LZ	28	C 1 6 5	27
		15	14	0,09	1270	8	8	8 / LZ	27	C 1 6 6	27	
		45	45	0,37	2850	38	38	38 / LZ	30	C 1 7 1	28	
30	ja / 93,3	15	42	39	0,37	2645	28	28	28 / LZ	28	C 1 7 2	28
			34	31	0,25	2730	26	26	26 / LZ	28	C 1 7 3	28
		28	26	0,3	2620	18	18	18 / LZ	28	C 1 7 4	27	
		21	19	0,18	2565	16	16	16 / LZ	28	C 1 7 5	27	
17	16	0,14	2700	6	6	6 / LZ	27	C 1 7 6	27			

x x x : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1 auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3 ---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4 -1
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5 - 1,5
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 125 mm lang ¹⁾	8 auf Anfrage
C : mit Spindelschutzrohr 125 mm lang ¹⁾	9 auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-C mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-C (SIWI) und M76371-C (SIWI-AS)

Abschaltmomente 10 bis 45 Nm, Baugröße 0 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: **M 7 6 3 6 1** - - - **Z**
M 7 6 3 7 1 - - - **Z**

siehe Seite 20

Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegabhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich <small>(Einstellende Abschalt- momente sind anzugeben)</small>			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V <small>(weitere Daten : siehe ab Seite 23)</small>						Gewicht für M76361-.. <small>(M76371-.. s. S 21)</small> ca. kg	ca. kg ²⁾
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99					
5 - 30		siehe Seite 11										
40	ja / 67,7	15	45	45	0,43	2840	52	52	52 / LZ	31	C 1 8 1 C 1 8 2 C 1 8 3 C 1 8 4 C 1 8 5 C 1 8 6	30 28 28 28 27 27
			38	36	0,37	2850	38	38	38 / LZ	30		
			30	28	0,37	2645	28	28	28 / LZ	28		
60	ja / 47,5	15	45	40	0,55	2835	48	48	48 / LZ	30	C 1 9 1 C 1 9 2 C 1 9 3 C 1 9 4 C 1 9 5	30 30 28 28 28
			37	34	0,43	2840	52	52	52 / LZ	31		
			27	25	0,37	2850	38	38	38 / LZ	30		
80	ja / 33,7	15	45	45	0,75	2730	72	72	72 / LZ	35	C 2 0 1 C 2 0 2 C 2 0 3 C 2 0 4 C 2 0 5	32 30 30 30 28
			39	36	0,75	2795	50	50	50 / LZ	31		
			31	28	0,55	2835	48	48	48 / LZ	30		
120	nein / 23,3	15	45	45	0,75	2795	50	50	50 / LZ	31	C 2 1 1 C 2 1 2 C 2 1 3 C 2 1 4 C 2 1 5	30 30 30 28 28
			39	36	0,55	2835	48	48	48 / LZ	30		
			33	30	0,43	2840	52	52	52 / LZ	31		
180	nein / 15,9	15	45	40	0,75	2730	72	72	72 / LZ	35	C 2 2 1 C 2 2 2 C 2 2 3 C 2 2 4 C 2 2 5	32 30 30 30 28
			34	31	0,75	2795	50	50	50 / LZ	31		
			27	25	0,55	2835	48	48	48 / LZ	30		
		10	22	21	0,43	2840	52	52	52 / LZ	31		
			16	15	0,37	2850	38	38	38 / LZ	30		

x x x : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1 auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3 ---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4 -1
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5 - 1,5
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 125 mm lang ¹⁾	8 auf Anfrage
C : mit Spindelschutzrohr 125 mm lang ¹⁾	9 auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-C mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-E (SIWI) und M76371-E (SIWI-AS)

Abschaltmomente 30 bis 90 Nm, Baugröße 0 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - Z
 M 7 6 3 7 1 - - Z



Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einzustellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)					Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21)	ca. kg ²⁾	
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99					
5	ja / 258	30	90	85	0,13	1345	24	24	24 / LZ	38	E 1 2 1	37
			72	67	0,12	1300	22	22	22 / LZ	38	E 1 2 2	37
			58	53	0,09	1270	8	8	8 / LZ	37	E 1 2 3	37
7,5	ja / 74,3	30	90	85	0,25	595	102	102	102 / LZ	44	E 1 3 1	42
			76	70	0,20	625	86	86	86 / LZ	42	E 1 3 2	40
			62	57	0,18	605	84	84	84 / LZ	42	E 1 3 3	40
			52	47	0,12	700	62	62	62 / LZ	40	E 1 3 4	39
10	ja / 137,8	30	90	90	0,28	1385	46	46	46 / LZ	40	E 1 4 1	39
			74	69	0,25	1365	44	44	44 / LZ	40	E 1 4 2	39
			62	57	0,18	1350	32	32	32 / LZ	37	E 1 4 3	36
15	ja / 83,1	30	90	90	0,41	1410	60	60	60 / LZ	40	E 1 5 1	39
			74	69	0,37	1385	58	58	58 / LZ	40	E 1 5 2	39
			60	54	0,28	1385	46	46	46 / LZ	39	E 1 5 3	37
20	ja / 63,2	30	90	90	0,55	1275	78	78	78 / LZ	42	E 1 6 1	41
			80	72	0,41	1410	60	60	60 / LZ	40	E 1 6 2	39
			56	52	0,37	1385	58	58	58 / LZ	40	E 1 6 3	39
30	ja / 38	30	90	82	0,75	1320	98	98	98 / LZ	43	E 1 7 1	43
			78	72	0,59	1310	82	82	82 / LZ	42	E 1 7 2	41
			62	56	0,55	1275	78	78	78 / LZ	42	E 1 7 3	41
40	ja / 63,2	30	90	87	0,75	2730	72	72	72 / LZ	44	E 1 8 1	41
			74	68	0,75	2795	50	50	50 / LZ	40	E 1 8 2	38
			58	54	0,55	2835	48	48	48 / LZ	39	E 1 8 3	38
60	ja / 46,4	30	90	82	0,90	2700	74	74	74 / LZ	44	E 1 9 1	41
			70	64	0,75	2730	72	72	72 / LZ	44	E 1 9 2	41
			54	50	0,75	2795	50	50	50 / LZ	40	E 1 9 3	38
80	ja / 36,2	30	90	90	1,5	2750	120	120	120 / LZ	47	E 2 0 1	45
			88	80	1,1	2650	92	92	92 / LZ	44	E 2 0 2	43
			68	64	0,9	2700	74	74	74 / LZ	44	E 2 0 3	41
			55	50	0,75	2730	72	72	72 / LZ	44	E 2 0 4	41
120	nein / 11,6	30	90	90	1,5	1300	134	134	134 / LZ	49	E 2 1 1	48
			77	69	1,1	1345	124	124	124 / LZ	47	E 2 1 2	45
			64	60	0,83	1355	100	100	100 / LZ	44	E 2 1 3	43
180	nein / 15,8	30	90	80	1,3	2700	94	94	94 / LZ	44	E 2 2 1	43
			71	64	1,1	2650	92	92	92 / LZ	44	E 2 2 2	43
			55	51	0,9	2700	74	74	74 / LZ	44	E 2 2 3	41

xxx : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mmm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1 auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3 ---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4 ---
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5 ---
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 125 mm lang ¹⁾	8 auf Anfrage
C : mit Spindelschutzrohr 125 mm lang ¹⁾	9 auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-E mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-F (SIWI) und M76371-F (SIWI-AS)

Abschaltmomente 60 bis 180 Nm, Baugröße ½ nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - Z
 M 7 6 3 7 1 - - Z



Grundauführung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einzustellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)					Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21) ca. kg	F 1 2 F 1 2 F 1 2 F 1 2 F 1 3 F 1 3 F 1 3 F 1 4 F 1 4 F 1 4 F 1 5 F 1 5 F 1 5 F 1 6 F 1 6 F 1 6 F 1 6 F 1 7 F 1 7 F 1 7 F 1 7 F 1 8 F 1 8 F 1 8 F 1 8 F 1 9 F 1 9 F 1 9 F 1 9 F 2 0 F 2 0 F 2 0 F 2 0 F 2 1 F 2 1 F 2 1 F 2 1 F 2 2 F 2 2 F 2 2 F 2 2	ca. kg ²⁾
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99					
5	ja / 280,4	60	180	180	0,28	1385	42	42	42 / LZ	71		71
			151	140	0,25	1365	40	40	40 / LZ	71		71
			127	117	0,18	1350	30	30	30 / LZ	69		70
			103	91	0,13	1345	20	20	20 / LZ	69		70
7,5	ja / 164,4	60	180	180	0,41	1410	56	56	56 / LZ	72		73
			146	137	0,37	1385	54	54	54 / LZ	72		73
			118	107	0,28	1385	42	42	42 / LZ	71		71
10	ja / 128,9	60	180	180	0,55	1275	76	76	76 / LZ	74		74
			164	148	0,41	1410	56	56	56 / LZ	72		73
			115	107	0,37	1385	54	54	54 / LZ	72		73
15	ja / 86,9	60	180	180	0,75	1320	96	96	96 / LZ	72		73
			142	128	0,55	1275	76	76	76 / LZ	71		71
			110	100	0,41	1410	56	56	56 / LZ	72		73
20	ja / 62,2	60	180	175	0,83	1355	104	104	104 / LZ	73		73
			153	135	0,75	1320	96	96	96 / LZ	72		73
			127	118	0,59	1310	80	80	80 / LZ	71		71
			101	92	0,55	1275	76	76	76 / LZ	71		71
30	ja / 43	60	180	180	1,5	1300	130	130	130 / LZ	79		79
			155	138	1,1	1345	122	122	122 / LZ	76		75
			130	119	0,83	1355	104	104	104 / LZ	73		73
			106	93	0,75	1320	96	96	96 / LZ	72		73
40	ja / 70,8	60	180	180	1,5	2750	116	116	116 / LZ	76		75
			173	157	1,1	2650	88	88	88 / LZ	73		73
			134	124	0,9	2700	70	70	70 / LZ	73		71
			107	98	0,75	2730	68	68	68 / LZ	73		71
60	ja / 43	60	180	180	2,2	2740	126	126	126 / LZ	80		79
			173	160	1,75	2770	118	118	118 / LZ	76		76
			129	117	1,3	2700	90	90	90 / LZ	73		73
			105	95	1,1	2650	88	88	88 / LZ	73		73
80	ja / 35,9	60	180	180	2,6	2815	148	148	148 / LZ	92		85
			163	153	2,2	2740	126	126	126 / LZ	80		79
			145	133	1,75	2770	118	118	118 / LZ	76		76
			107	98	1,3	2700	90	90	90 / LZ	73		73
120	nein / 10,7	60	180	180	3,0	1380	164	164	164 / LZ	91		94
			172	155	2,5	1385	154	154	154 / LZ	94		91
			135	125	2,2	1375	152	152	152 / LZ	86		91
			111	101	1,68	1365	132	132	132 / LZ	79		79
180	nein / 15,5	60	180	180	4,0	2800	170	170	170 / LZ	95		102
			167	156	2,6	2815	128	128	128 / LZ	80		79
			151	142	2,6	2815	148	148	148 / LZ	92		85
			117	110	2,2	2740	126	126	126 / LZ	80		79

xxx : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mmm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung		Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1	auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2	---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3	---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4	- 1,5
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5	- 2
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6	auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 250 mm lang ¹⁾	8	
C : mit Spindelschutzrohr 250 mm lang ¹⁾	9	auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-F mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-G (SIWI) und M76371-G (SIWI-AS)

Abschaltmomente 100 bis 300 Nm, Baugröße 3 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - Z
 M 7 6 3 7 1 - - Z

siehe Seite 20

Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einstellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)					Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21) ca. kg	ca. kg ²⁾	
		minimal Nm	bis maximal bei		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763..					
			M76361-	M76371-			61-	71-	71- / R99			
5	ja / 280,4	100	300	300	0,41	1410	56	56	56 / LZ	77	G 1 2 1	76
			250	234	0,37	1385	54	54	54 / LZ	77	G 1 2 2	76
			202	182	0,28	1385	42	42	42 / LZ	76	G 1 2 3	75
7,5	ja / 164,4	100	300	300	0,59	1310	80	80	80 / LZ	79	G 1 3 1	78
			268	243	0,55	1275	76	76	76 / LZ	79	G 1 3 2	78
			209	189	0,41	1410	56	56	56 / LZ	77	G 1 3 3	76
10	ja / 128,9	100	300	280	0,75	1320	96	96	96 / LZ	80	G 1 4 1	79
			264	245	0,59	1310	80	80	80 / LZ	79	G 1 4 2	78
			210	191	0,55	1275	76	76	76 / LZ	79	G 1 4 3	78
15	ja / 86,9	100	300	280	1,1	1345	122	122	122 / LZ	81	G 1 5 1	78
			264	241	0,83	1355	104	104	104 / LZ	78	G 1 5 2	76
			214	190	0,75	1320	96	96	96 / LZ	78	G 1 5 3	76
20	ja / 62,2	100	300	280	1,5	1300	130	130	130 / LZ	84	G 1 6 1	82
			224	200	1,1	1345	122	122	122 / LZ	81	G 1 6 2	78
			189	172	0,83	1355	104	104	104 / LZ	78	G 1 6 3	76
30	ja / 43	100	300	300	2,2	1375	152	152	152 / LZ	91	G 1 7 1	94
			269	245	1,68	1365	132	132	132 / LZ	84	G 1 7 2	82
			212	195	1,5	1300	130	130	130 / LZ	84	G 1 7 3	82
40	ja / 70,8	100	300	300	2,2	2740	126	126	126 / LZ	86	G 1 8 1	83
			286	263	1,75	2770	118	118	118 / LZ	82	G 1 8 2	80
			212	193	1,3	2700	90	90	90 / LZ	78	G 1 8 3	77
60	ja / 43	100	300	300	4,0	2800	170	170	170 / LZ	100	G 1 9 1	105
			280	261	2,6	2815	128	128	128 / LZ	85	G 1 9 2	82
			253	238	2,6	2815	148	148	148 / LZ	97	G 1 9 3	90
80	nein / 15,5	100	300	280	3,0	1380	164	164	164 / LZ	96	G 2 0 1	97
			249	225	2,5	1385	154	154	154 / LZ	99	G 2 0 2	94
			195	181	2,2	1375	152	152	152 / LZ	91	G 2 0 3	94
120	nein / 10,7	100	300	300	4,8	1410	176	176	176 / LZ	104	G 2 1 1	110
			263	250	4,0	1380	174	174	174 / LZ	104	G 2 1 2	110
			208	192	3,0	1380	164	164	164 / LZ	96	G 2 1 3	97
180	nein / 15,5	100	300	300	6,5	2845	190	190	190 / LZ	130	G 2 2 1	124
			259	249	5,5	2830	172	172	172 / LZ	104	G 2 2 2	105
			186	176	3,2	2740	150	150	150 / LZ	98	G 2 2 3	94

x x x : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1 auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3 ---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4 - 2
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5 - 3
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 250 mm lang ¹⁾	8 auf Anfrage
C : mit Spindelschutzrohr 250 mm lang ¹⁾	9 auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

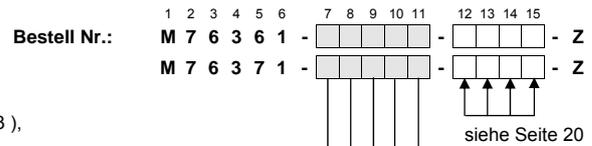
²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-G mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-M (SIWI) und M76371-M (SIWI-AS)

Abschaltmomente 200 bis 600 Nm, Baugröße 3 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten



Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einstellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)						Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21) ca. kg	ca. kg ³⁾
		minimal Nm	bis maximal bei		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763..					
			M76361-	M76371-			61-	71-	71- / R99			
5	ja / 124,2	200	600	600	1,1	645	166	166	166 / LZ	167	M 1 2 1	166
			565	520	0,86	605	158	158	158 / LZ	164	M 1 2 2	163
			425	400	0,7	640	156	156	156 / LZ	164	M 1 2 3	163
7,5	ja / 84,8	200	600	600	1,5	660	178	178	178 / LZ	177	M 1 3 1	175
			480	450	1,1	645	166	166	166 / LZ	167	M 1 3 2	166
			385	355	0,86	605	158	158	158 / LZ	164	M 1 3 3	163
10	ja / 64	200	600	570	1,6	675	180	180	180 / LZ	177	M 1 4 1	175
			485	460	1,5	660	178	178	178 / LZ	177	M 1 4 2	175
			365	340	1,1	645	166	166	166 / LZ	167	M 1 4 3	166
15	ja / 84,8	200	600	600	2,2	1375	152	152	152 / LZ	165	M 1 5 1	167
			530	485	1,68	1365	132	132	132 / LZ	159	M 1 5 2	156
			420	385	1,5	1300	130	130	130 / LZ	159	M 1 5 3	156
20	ja / 64	200	600	560	2,5	1385	154	154	154 / LZ	172	M 1 6 1	167
			485	450	2,2	1375	152	152	152 / LZ	165	M 1 6 2	167
			400	365	1,68	1365	132	132	132 / LZ	159	M 1 6 3	156
30	ja / 49,2	200	600	600	4,0	1380	174	174	174 / LZ	178	M 1 7 1	184
			575	530	3,0	1380	164	164	164 / LZ	169	M 1 7 2	171
			475	430	2,5	1385	154	154	154 / LZ	172	M 1 7 3	168
40	ja / 36,1	200	600	600	4,8	1410	176	176	176 / LZ	178	M 1 8 1	184
			535	510	4,0	1380	174	174	174 / LZ	178	M 1 8 2	184
			420	390	3,0	1380	164	164	164 / LZ	169	M 1 8 3	171
60	ja / 49,2	200	600	600	6,5	2845	190	190	190 / LZ	195	M 1 9 1	190
			495	475	5,5	2830	172	172	172 / LZ	178	M 1 9 2	179
			355	335	3,2	2740	150	150	150 / LZ	171	M 1 9 3	168
80	nein / 17,9	200	600	600	4,8	1410	176	176	176 / LZ	178	M 2 0 1	184
			485	460	4,0	1380	174	174	174 / LZ	178	M 2 0 2	184
			380	355	3,0	1380	164	164	164 / LZ	170	M 2 0 3	171
120	nein / 12,3	200	600	600	6,2	1410	196	196	196 / LZ	200	M 2 1 1	190
			490	465	5,5	1410	192	192	192 / LZ	200	M 2 1 2	190
			450	420	4,8	1410	176	176	176 / LZ	178	M 2 1 3	184
180	nein / 16,0 ²⁾	200	600	600	12,0	2870	214	214	214 / LZ	263	M 2 2 1	258
			530	530	10,0	2820	202	202	202 / LZ	200	M 2 2 2	200
			425	405	7,5	2880	200	200	200 / LZ	200	M 2 2 3	200
			380	375	6,5	2845	190	190	190 / LZ	195	M 2 2 4	190

x x x : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1 auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3 ---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4 + 11
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5 + 8
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾	8 auf Anfrage
C : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾	9 auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Bei M76361-M22*1 und M76371-M22*1 ist i=16,6

³⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-M mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-N (SIWI) und M76371-N (SIWI-AS)

Abschaltmomente 300 bis 900 Nm, Baugröße 4 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - - Z
M 7 6 3 7 1 - - - Z

siehe Seite 20

Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegabhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einstellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)					Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21) ca. kg	N 1 2 1 N 1 2 2 N 1 2 3 N 1 3 1 N 1 3 2 N 1 3 3 N 1 4 1 N 1 4 2 N 1 4 3 N 1 5 1 N 1 5 2 N 1 5 3 N 1 6 1 N 1 6 2 N 1 6 3 N 1 7 1 N 1 7 2 N 1 8 1 N 1 8 2 N 1 8 3 N 1 9 1 N 1 9 2 N 2 0 1 N 2 0 2 N 2 0 3 N 2 1 1 N 2 1 2 N 2 1 3 N 2 2 1 N 2 2 2 N 2 2 3	ca. kg ²⁾
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99					
5	ja / 124,2	300	900	900	1,5	660	178	178	178 / LZ	185	181	
			710	660	1,1	645	166	166	166 / LZ	175	172	
			565	520	0,86	605	158	158	158 / LZ	172	169	
7,5	ja / 84,8	300	900	900	2,2	630	198	198	198 / LZ	208	193	
			795	740	1,6	675	180	180	180 / LZ	185	181	
			645	610	1,5	660	178	178	178 / LZ	185	181	
10	ja / 64	300	900	900	3,0	640	204	204	204 / LZ	215	204	
			715	675	2,2	630	198	198	198 / LZ	208	193	
			600	560	1,6	675	180	180	180 / LZ	185	181	
15	ja / 84,8	300	900	900	3,0	1380	164	164	164 / LZ	177	177	
			820	740	2,5	1385	154	154	154 / LZ	181	174	
			645	595	2,2	1375	152	152	152 / LZ	173	174	
20	ja / 64	300	900	900	4,0	1380	174	174	174 / LZ	186	190	
			745	690	3,0	1380	164	164	164 / LZ	177	177	
			620	560	2,5	1385	154	154	154 / LZ	181	174	
30	ja / 49,2	300	900	900	4,8	1410	176	176	176 / LZ	186	190	
			730	690	4,0	1380	174	174	174 / LZ	186	190	
			900	900	6,2	1410	196	196	196 / LZ	208	196	
40	ja / 36,1	300	785	740	5,5	1410	192	192	192 / LZ	208	196	
			720	675	4,8	1410	176	176	176 / LZ	186	190	
			900	820	4,8	1410	176	176	176 / LZ	186	190	
60	nein / 23,9	300	650	620	4,0	1380	174	174	174 / LZ	186	190	
			900	900	6,2	1410	196	196	196 / LZ	208	196	
			710	670	5,5	1410	192	192	192 / LZ	208	196	
80	nein / 17,9	300	655	610	4,8	1410	176	176	176 / LZ	186	190	
			900	900	6,2	1410	196	196	196 / LZ	208	196	
			710	670	5,5	1410	192	192	192 / LZ	208	196	
120	nein / 12,3	300	655	615	6,2	1410	196	196	196 / LZ	208	196	
			900	900	10,5	1440	218	218	218 / LZ	271	258	
			815	780	7,5	1400	194	194	194 / LZ	209	196	
180	nein / 16,0	300	655	615	6,2	1410	196	196	196 / LZ	208	196	
			900	900	18,5	2890	220	220	220 / LZ	299	273	
			810	795	18,0	2850	212	212	212 / LZ	271	264	
			685	660	12,0	2870	214	214	214 / LZ	271	264	

xxx : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mmm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	1 auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse	2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung	3 ---
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾	4 + 2
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾	5 ---
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾	6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾	8 auf Anfrage
C : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾	9 auf Anfrage

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-N mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-S (SIWI) und M76371-S (SIWI-AS)

Abschaltmomente 500 bis 1500 Nm, Baugröße 4 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - - Z
 M 7 6 3 7 1 - - - Z

siehe Seite 20

Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einzustellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)					Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21) ca. kg	S 1 2 1 S 1 2 2 S 1 2 3 S 1 3 1 S 1 3 2 S 1 3 3 S 1 4 1 S 1 4 2 S 1 4 3 S 1 5 1 S 1 5 2 S 1 5 3 S 1 5 4 S 1 6 1 S 1 6 2 S 1 6 3 S 1 7 1 S 1 7 2 S 1 7 3 S 1 8 1 S 1 8 2 S 1 8 3 S 1 9 1 S 1 9 2 S 1 9 3	ca. kg ²⁾
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99					
5	ja / 272,9	500	1500	1440	1,68	1365	132	132	132 / LZ	130	128	
			1240	1140	1,5	1300	130	130	130 / LZ	130	128	
			900	810	1,1	1345	122	122	122 / LZ	128	125	
7,5	ja / 184,5	500	1500	1500	2,5	1385	154	154	154 / LZ	146	141	
			1290	1190	2,2	1375	152	152	152 / LZ	138	141	
			1060	970	1,68	1365	132	132	132 / LZ	130	128	
10	ja / 134,6	500	1455	1350	3,0	1380	164	164	164 / LZ	143	144	
			1200	1080	2,5	1385	154	154	154 / LZ	146	141	
			940	870	2,2	1375	152	152	152 / LZ	138	141	
15	ja / 184,5	500	1500	1500	5,5	2790	188	188	188 / LZ	185	179	
			1225	1160	3,2	2740	150	150	150 / LZ	145	141	
			1100	1030	2,6	2815	128	128	128 / LZ	132	129	
			1000	940	2,6	2815	148	148	148 / LZ	144	135	
20	nein / 68,2	500	1500	1500	4,0	1380	174	174	174 / LZ	151	157	
			1260	1165	3,0	1380	164	164	164 / LZ	143	144	
			1040	940	2,5	1385	154	154	154 / LZ	146	141	
30	nein / 46,1	500	1500	1500	5,5	1410	192	192	192 / LZ	190	179	
			1450	1360	4,8	1410	176	176	176 / LZ	151	157	
			1080	1025	4,0	1380	174	174	174 / LZ	151	157	
40	nein / 33,7	500	1500	1440	6,2	1410	196	196	196 / LZ	190	181	
			1150	1090	5,5	1410	192	192	192 / LZ	190	179	
			1060	990	4,8	1410	176	176	176 / LZ	151	157	
60	nein / 46,1	500	1320	1320	10,0	2820	202	202	202 / LZ	190	189	
			1050	1000	7,5	2880	200	200	200 / LZ	190	189	

xxx : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mmm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung		Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindebuchse ¹⁾	auf Anfrage	1
B : Hohlwelle mit Steckbuchse		2
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung		3
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾		4
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾		5
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾		6
B : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾		8
C : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾		9

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, nicht qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-S mit Siemens-Motor zum Vergleich

Elektrische Drehantriebe M76361-U (SIWI) und M76371-U (SIWI-AS)

Abschaltmomente 1000 bis 3000 Nm, Baugröße 5 nach DIN 3210

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell Nr.: M 7 6 3 6 1 - - - Z
M 7 6 3 7 1 - - - Z

Grundausrüstung :

- Motor für Drehstrom - Vierleitersystem 3/PEN AC 50 Hz 380 V (L1, L2, L3),
- 2 drehmomentabhängige Schalter für Rechts- und Linkslauf,
- 4 wegababhängige Schalter,
- Endwelle Ausführung B nach DIN 3210,
- Elektrischer Anschluss über 6-poligen Motorstecker und 24-poligen Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung,
- Leitungseinführungen über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46320,
- Typenschild ohne Kundenpositionsschild, deutsch / englisch beschriftet,
- Anstrich mit dekontaminierbarem Grundlack

siehe Seite 20

1. Drehantriebstyp, Nenndrehzahl der Abtriebswelle (Endwelle) und Abschaltmomentbereich

Nenn- drehzahl der Abtriebs- welle min ⁻¹	Antrieb selbst- hemmend Getriebe- über- setzung i	Abschaltbereich (Einstellende Abschalt- momente sind anzugeben)			Drehstrommotor 3/PEN AC 50 Hz 380 V (weitere Daten : siehe ab Seite 23)						Gewicht für M76361-.. (M76371-.. s. S 21) ca. kg	U 1 2 1 U 1 2 2 U 1 2 3 U 1 3 1 U 1 3 2 U 1 3 3 U 1 4 1 U 1 4 2 U 1 4 3 U 1 5 1 U 1 5 2 U 1 5 3 U 1 5 4 U 1 6 1 U 1 6 2 U 1 6 3 U 1 7 1 U 1 7 2 U 1 7 3 U 1 8 1 U 1 8 2 U 1 8 3 U 1 9 1 U 1 9 2 U 1 9 3	ca. kg ²⁾
		minimal Nm	bis maximal bei M76361- M76371- Nm Nm		Nenn- leistung kW	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Laufende Nummer für den Motor bei M763.. 61- 71- 71- / R99						
5	ja / 281,3	1000	3000	2800	3,0	1380	164	164	164 / LZ	204	U 1 2 1	204	
			2500	2250	2,5	1385	154	154	154 / LZ	207	U 1 2 2	201	
			1950	1800	2,2	1375	152	152	152 / LZ	200	U 1 2 3	201	
7,5	ja / 191,5	1000	3000	3000	4,8	1410	176	176	176 / LZ	212	U 1 3 1	218	
			2600	2450	4,0	1380	174	174	174 / LZ	212	U 1 3 2	218	
			2050	1900	3,0	1380	164	164	164 / LZ	204	U 1 3 3	205	
10	ja / 281,3	1000	3000	3000	6,5	2845	190	190	190 / LZ	237	U 1 4 1	229	
			2600	2500	5,5	2830	172	172	172 / LZ	212	U 1 4 2	213	
			1850	1750	3,2	2740	150	150	150 / LZ	206	U 1 4 3	202	
15	ja / 191,5	1000	3000	3000	10	2820	202	202	202 / LZ	241	U 1 5 1	239	
			2550	2400	7,5	2880	200	200	200 / LZ	241	U 1 5 2	239	
			2250	2250	6,5	2845	190	190	190 / LZ	237	U 1 5 3	229	
			1750	1700	5,5	2830	172	172	172 / LZ	212	U 1 5 4	213	
20	nein / 70,3	1000	3000	3000	6,2	1410	196	196	196 / LZ	241	U 1 6 1	231	
			2400	2250	5,5	1410	192	192	192 / LZ	241	U 1 6 2	229	
			2200	2050	4,8	1410	176	176	176 / LZ	212	U 1 6 3	218	
30	nein / 47,9	1000	2940	2900	11	1440	216	216	216 / LZ	300	U 1 7 1	285	
			2700	2600	7,5	1400	194	194	194 / LZ	241	U 1 7 2	229	
			2150	2050	6,2	1410	196	196	196 / LZ	241	U 1 7 3	231	
40	nein / 36,5	1000	3000	3000	15	1440	224	224	224 / LZ	320	U 1 8 1	295	
			2300	2300	10,5	1440	218	218	218 / LZ	296	U 1 8 2	285	
			2050	1950	7,5	1400	194	194	194 / LZ	242	U 1 8 3	229	
60	nein / 47,9	1000	3000	3000	25	2900	222	222	222 / LZ	325	U 1 9 1	300	
			2500	2400	18,5	2890	220	220	220 / LZ	325	U 1 9 2	300	
			2000	1950	18	2850	212	212	212 / LZ	296	U 1 9 3	291	

x x x : Motorträgheitsmoment hat sich erhöht

mm : Motor- / Antriebsgewicht hat sich erhöht

2. Endwellenausführung nach DIN 3210

Endwellenausführung	Auftrag	Mehrgewicht [ca. kg]
A : Hohlwelle mit Gewindemutter ¹⁾	auf Anfrage	1 Auf Anfrage
B : Hohlwelle mit Steckbuchse		2 ---
C : Hohlwelle mit Klauenkupplung		3 + 7
D : Freies Wellenende mit Passfeder ¹⁾		4 + 3
E : Bohrung mit Passfedernut ¹⁾		5 + 9,5
DD : mit beidseitig freiem Wellenende ¹⁾		6 auf Anfrage
B : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾	auf Anfrage	8
C : mit Spindelschutzrohr 500 mm lang ¹⁾		9

¹⁾ Ausführung nach KTA 3504, Ausgabe 11/2006, **nicht** qualifiziert; Festigkeit mit den erforderlichen Sicherheitsfaktoren nach dieser Regel nicht nachgewiesen.

²⁾ Gewicht des Antriebs vom Typ M76361-U mit Siemens-Motor zum Vergleich

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell - Nr. : 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15 - Z
 M 7 6 3 6 1 - - - Z
 M 7 6 3 7 1 - - - Z

3. Anzahl der Umdrehungen je Stellweg (U/Hub)	
U / Stellweg bis	
0,25	
0,5	
1	
2,5	
5	
7,5	
10	
15	
30	
60	
120	
250	
500	
1000	
2000	

↓
A
B
C
D
E
F
H
J
K
L
N
P
Q
R
S

4. Elektrischer Anschluss	
Elektrischer Anschluss über Stecker (Kompaktstecker), bestehend aus	
Motorstecker für AC 380 V, 35 A	Stecker für Schalt- und Meldeeinrichtung
Buchsen und Stifte versilbert, Anschlussquerschnitt max. 6 mm ²	Buchsen und Stifte vergoldet, Anschlussquerschnitt max. 0,5 mm ²
6 - polig	24 - polig
	2 x 24 - polig

S-SIWI	S-SIWI-AS
M76361-	M76371-

↓
2
4

5. Schalt- und Meldeeinrichtung : Meldebausteine	
ohne Meldebausteine	
ESR Elektronischer Stellungsmelder ¹⁾	
POT Potentiometer 100 Ω für Stellungsanzeige ¹⁾	
SA Mechanischer Stellungsanzeiger	
ESR ¹⁾ und SA	
POT ¹⁾ und SA	

S-SIWI	S-SIWI-AS
M76361-	M76371-

↓
0
1
2
3
4
5

6. Schalt- und Meldeeinrichtung : Schaltbausteine		
Schalter mit vergoldeten Kontakten Drehmomentabhängige Schalter (DE)	Wegabhängige Schalter (WE), ohne Blinker, betätigt über	
	Rollenschaltwerk ³⁾ (bei > 5 U / Stellweg)	Nockenschaltwerk ³⁾ (zusätzlich zum Rollenschaltwerk)
2 DE	2 WE	2 WE
		4 WE
4 DE	2 WE	2 WE
		4 WE
4 DE	4 WE ²⁾	2 WE
		4 WE

S-SIWI	S-SIWI-AS
M76361-	M76371-

↓
3
4
5
6
7
8

1) Funktionsfähigkeit unter den Bedingungen des Auslegungstörfalls nicht nachgewiesen.
 2) Je 2 WE redundant.
 3) Bei ≤ 5 U / Stellweg werden die wegabhängigen Schalter nur über ein Nockenschaltwerk (bei 4 WE) oder über zwei Nockenschaltwerke (bei 6 WE) betätigt; Redundante Ausführung nicht möglich.

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell - Nr.	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	Note	
	M	7	6	3	6	1	-						-				Z
	M	7	6	3	7	1	-						-				Z

Zusätze zur Bestellnummer
(Kurzangaben und Klartext)

7. Einzustellendes Abschaltmoment	
	Klartext
Im Herstellerwerk werden die im Klartext angegebenen Abschaltmomente eingestellt. Die Einstellung auf andere Abschaltmomente muß auf einem Drehmoment – Prüfstand vorgenommen werden.	Abschaltmoment ... Nm für Öffnen / Linkslauf ... Nm für Schließen / Rechtslauf

Y 0 1

8. Leitungseinführungen	
Über Verschraubungen aus Metall mit Panzerrohrgewinde nach DIN 46 320	R 0 4
Qualifizierte Leitungseinführungen >> Nur für Drehantriebe, Baureihe S-SIWI-AS, M76371 - ... << Für Motor max. Anschlussquerschnitt 4mm ² (extern) Für Schalt- und Meldeeinrichtung Anschlussquerschnitt 0.5 mm ² (extern)	
Leitung 7-polig Leitung 24-polig	R 0 8
Leitung 2 x 24-polig	R 0 9

Mehrgewicht [ca. kg]	
S-SIWI M76361-	S-SIWI-AS M76371-
----	3
---	6
---	7

9. Anderes Typenschild		
Typenschild	Beschriftung (Standard: deutsch / englisch)	
ohne Kundenpositionsschild	spanisch / portugiesisch	B 0 6
	deutsch / französisch	B 0 7
	deutsch / russisch	B 0 8
mit Kundenpositionsschild	deutsch / englisch	B 0 0
	spanisch / portugiesisch	B 0 1
	deutsch / französisch	B 0 2
	deutsch / russisch	B 0 3

10. Andere Lackierung	
Dekontaminierbare Lackierung (Komplettlackierung) Lackierung mit Grundlack und dekontaminierbarem Decklack (Gesamte Schichtdicke : min.120 µm, Farbe : RAL 7030)	L 1 8

Baureihe S

Bestelldaten

Bestell - Nr. :	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	Note	
	M	7	6	3	6	1	-					-					Z
	M	7	6	3	7	1	-					-					Z

Zusätze zur Bestellnummer

(Kurzangaben und Klartext)

11. Heizwiderstand für Schalt- und Meldeinrichtung	
Anschlussspannung AC 220 V	A 2 2
110 V	A 2 3
24 V	A 2 4

12. Endwellenausführung nach EN ISO 5210 oder DIN 3338 (Flanschanschlussmaße nach EN ISO 5210, siehe Seite 38)			
	Norm	Bestell-Nr.-Ergänzung, Datenstelle 10	
Ausführung A : Hohlwelle mit Gewindebuchse ¹⁾	EN ISO 5210	1	A 3 2
B1 : mit Steckbuchse	EN ISO 5210	2	A 3 3
C : mit Klauenkupplung	DIN 3338	3	A 3 4
B3 : Bohrung mit Paßfedernut ¹⁾	EN ISO 5210	5	A 3 6

¹⁾: Festigkeit mit den nach KTA 3504, Fassung 11/2006, geforderten Sicherheitsfaktoren nicht nachgewiesen.

13. Handrad-Untersetzungsgetriebe Handrad seitlich montiert; Ausführung nach Regel KTA3504 nicht qualifiziert; Maße : Seite 36				
Für Drehantriebe M76361- und M76371-	Untersetzungverhältnis Handrad / Endwelle	Mehrgewicht, [ca. kg]	Endwellenausführung nach DIN 3210 / EN ISO 5210	
-F und -G	13 : 1	13	B / B1 oder C ohne Spindelschutzrohr	A 8 1
			B / B1 oder C mit Spindelschutzrohr	A 8 2
			D oder E / B3	A 8 3
-M und -N	18,5 : 1	3	B / B1, C, D, E / B3 oh. Sp.-Schutzrohr	A 8 6
			B / B1 oder C mit Spindelschutzrohr	A 8 7

14. Langzeitverfügbare Ausführung >> nur für Drehantriebe, Baureihe S-SIWI-AS, M76371-... << Diese Stellantriebe sind nach Eintritt eines Auslegungstörfalls noch mindestens ein Jahr lang funktionsfähig. Es sind ausschließlich qualifizierte Leitungseinführungen zu verwenden (s. Abschnitt 8).		
Ausführung		
Langzeitverfügbarer, elektrischer Drehantrieb, Baureihe S-SIWI-AS, mit Motor in Langzeitausführung (bisherige Kurzbezeichnung : LZB)	M76371 - C	R 9 9
	M76371 - E	
	M76371 - F	
	M76371 - G	
	M76371 - M	
	M76371 - N	
M76371 - S		
M76371 - U		

15. Anschluss mit metrischen Gewinde nach EN 50262 (nur in Verbindung mit Zusatz R04 möglich)		
Anschlussgewinde in Steckerhaube	2x M20 x 1,5 / 1x M25 x 1,5	P 0 7

16. Alternative Motorausführung (Achtung : Abweichende Motordaten beachten !)		
Drehstrommotor mit 3/PEN AC 50 Hz 400 V		M 5 0

Zubehör : siehe Seite 42

Wärmeklasse : H bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21 und Q31, Q32, Q33
(für Drehantriebe M76361 -, Baureihe S-SIWI und für Drehantriebe M76371 -, Baureihe S-SIWI-AS / SIWI-AS-LZ)

IP 65 / 44 bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21
IP 67 bei Motoren mit Kurzangabe : Q31, Q32, Q33
S2 – 10 min unter Normalbedingungen
S2 – 1,5 min unter Störfallbedingungen

Schutzart nach DIN EN 60529 :
Betriebsart nach DIN EN 60034 - 1 :

Motor Lfd. Nr.	Bestell - Nr. des Motors	Zusätz- liche Kurz- angabe	Nenn- leistung kW	Pol- zahl	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Wir- kungs- Grad η	Leistungs faktor		Nenn- strom bei 380 V A	Anzugs- strom- faktor	Nenn-dreh- moment Nm	Anzugs moment		Kipp- moment KT 10 Nm	Strom bei 145% U _N / 30 sec A	Bau- größe nach DIN EN 50347	Bauform nach DIN EN 60034-7	Flanschgröße nach DIN EN 50347	Gewicht ca. kg
							cos φ beim Anlauf	cos φ				KT60+ΔT Nm	KT155 + ΔT Nm						
2 2/LZ	OL 56 L / 4 / 050-B14 /	Q18 Q31	0,06	4	1245	46	0,84	0,87	0,24	2,60	0,47	0,80	0,71	0,36	56	B14	FT 65	C 80	3,7
4 4/LZ	OL 56 L / 4 / 050-B14 /	Q21 Q33	0,07	4	1335	51	0,73	0,86	0,29	2,90	0,45	1,25	1,1	0,45	56	B14	FT 65	C 80	3,9
6 6/LZ	OL 56 S / 2 / 053-B14 /	Q21 Q33	0,14	2	2700	50	0,75	0,91	0,59	3,15	0,49	1,35	1	1,25	56	B14	FT 65	C 80	3,5
8 8/LZ	OL 56 L / 4 / 053-B14 /	Q18 Q31	0,09	4	1270	50	0,76	0,86	0,36	2,6	0,68	1,32	1,2	0,5	56	B14	FT 65	C 80	3,9
16 16/LZ	OL 63 S / 2 / 060-B14 /	Q18 Q31	0,18	2	2565	53	0,88	0,89	0,60	3,5	0,65	1,65	1,45	0,80	63	B14	FT 75	C 90	4,5
18 18/LZ	OL 63 L / 2 / 060-B14 /	Q19 Q32	0,3	2	2620	61	0,90	0,89	0,84	3,65	1,10	1,95	1,68	3	63	B14	FT 75	C 90	4,7
20 20/LZ	OL 63 S / 4 / 060-B 5 /	Q21 Q33	0,13	4	1345	57	0,66	0,83	0,52	2,9	0,92	2,15	1,94	0,61	63	B 5	FF 115	A140	4,6
22 22/LZ	OL 63 S / 4 / 060-B14 /	Q18 Q31	0,12	4	1300	51	0,75	0,85	0,48	2,6	0,89	1,64	1,49	0,68	63	B14	FT 75	C 90	4,6
24 24/LZ	OL 63 S / 4 / 060-B14 /	Q21 Q33	0,13	4	1345	57	0,66	0,83	0,52	2,9	0,92	2,15	1,94	0,61	63	B14	FT 75	C 90	4,6
26 26/LZ	OL 63 L / 2 / 063-B14 /	Q18 Q31	0,25	2	2730	62	0,81	0,89	0,80	4,3	0,95	2,4	2,1	1,4	63	B14	FT 75	C 90	5,0
28 28/LZ	OL 63 L / 2 / 063-B14 /	Q19 Q32	0,37	2	2645	63	0,82	0,90	1,15	3,75	1,45	3,2	2,85	2,3	63	B14	FT 75	C 90	5,0
30 30/LZ	OL 63 L / 4 / 063-B 5 /	Q18 Q31	0,18	4	1350	61	0,68	0,86	0,69	3,15	1,34	3,15	2,7	1,05	63	B 5	FF 115	A140	5,0
32 32/LZ	OL 63 L / 4 / 063-B14 /	Q18 Q31	0,18	4	1350	61	0,68	0,86	0,69	3,15	1,34	3,15	2,7	1,05	63	B14	FT 75	C 90	5,0
38 38/LZ	OL 71 S / 2 / 070-B14 /	Q18 Q31	0,37	2	2850	65	0,72	0,87	1,25	5,0	1,28	3,55	3,2	4,48	71	B 14	FT 85	C105	6,5
40 40/LZ	OL 71 S / 4 / 070-B 5 /	Q18 Q31	0,25	4	1365	65	0,77	0,77	0,78	3,5	1,76	3,1	2,82	1,3	71	B 5	FF 130	A160	6,5
42 42/LZ	OL 71 S / 4 / 070-B 5 /	Q21 Q33	0,28	4	1385	66	0,72	0,81	0,90	3,8	1,94	4,2	3,80	1,9	71	B 5	FF 130	A160	6,5
44 44/LZ	OL 71 S / 4 / 070-B14 /	Q18 Q31	0,25	4	1365	65	0,77	0,77	0,78	3,5	1,76	3,1	2,82	1,3	71	B14	FT 85	C105	6,5
46 46/LZ	OL 71 S / 4 / 070-B14 /	Q21 Q33	0,28	4	1385	66	0,72	0,81	0,90	3,8	1,94	4,2	3,80	1,9	71	B 5	FF 130	A160	6,5

Wärmeklasse : H bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21 und Q31, Q32, Q33
(für Drehantriebe M76361 -, Baureihe S-SIWI und für Drehantriebe M76371 -, Baureihe S-SIWI-AS / SIWI-AS-LZ)

IP 65 / 44 bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21
IP 67 bei Motoren mit Kurzangabe : Q31, Q32, Q33
S2 – 10 min unter Normalbedingungen
S2 – 1,5 min unter Störfallbedingungen

Schutzart nach DIN EN 60529 :
Betriebsart nach DIN EN 60034 - 1 :

Motor Lfd. Nr.	Bestell - Nr. des Motors	Zusätz- liche Kurz- angabe	Nenn- leistung kW	Pol- zahl	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Wir- kungs- Grad η	Leistungs faktor		Nenn- strom bei 380 V A	Anzugs- strom- faktor	Nenn-dreh- moment Nm	Anzugs moment		Kipp- moment KT 10	Strom bei 145% U _N / 30 sec A	Bau- größe nach DIN EN 50347	Bauform nach DIN EN 60034-7	Flanschgröße nach DIN EN 50347	Gewicht ca. kg
							cos φ beim Anlauf	cos φ				KT60+ΔT	Nm						
48 48/LZ	OL 71 L / 2 / 073-B14 /	Q18 Q31	0,55	2	2835	73	0,75	0,85	1,58	5,55	1,87	5,0	4,5	5,5	5,20	71	B14	FT 85	6,5
50 50/LZ	OL 71 L / 2 / 073-B14 /	Q19 Q32	0,75	2	2795	71	0,77	0,85	2,15	7,2	2,6	6,5	5,8	7,0	6,9	71	B14	FT 85	7,5
52 52/LZ	OL 71 L / 2 / 073-B14 /	Q21 Q33	0,43	2	2840	72	0,77	0,82	1,20	5,25	1,55	4,7	4,2	5,15	3,25	71	B 14	FT 85	7,5
54 54/LZ	OL 71 L / 4 / 073-B 5 /	Q18 Q31	0,37	4	1385	67	0,71	0,78	1,2	5,4	2,6	4,85	4,35	5,8	2,7	71	B 5	FF 130	7,5
56 56/LZ	OL 71 L / 4 / 073-B 5 /	Q21 Q33	0,41	4	1410	68	0,63	0,78	1,45	7,4	2,78	6,7	6	6,95	4,65	71	B 5	FF 130	7,5
58 58/LZ	OL 71 L / 4 / 073-B14 /	Q18 Q31	0,37	4	1385	67	0,71	0,78	1,2	5,4	2,6	4,85	4,35	5,8	2,7	71	B14	FT 85	7,5
60 60/LZ	OL 71 L / 4 / 073-B14 /	Q21 Q33	0,41	4	1410	68	0,63	0,78	1,45	7,4	2,78	6,7	6	6,95	4,65	71	B14	FT 85	7,5
62 62/LZ	OL 71 L / 8 / 073-B14 /	Q18 Q31	0,12	8	700	41	0,50	0,75	0,95	4,4	1,70	4	3,6	4,8	2,05	71	B14	FT 85	7,0
68 68/LZ	OL 80 S / 2WU / 080-B 5 /	Q18 Q31	0,75	2	2730	69	0,75	0,83	2,2	9,2	2,60	8,3	7,45	5,8	7,4	80	B 5	FF 165	11
70 70/LZ	OL 80 S / 2WU / 080-B 5 /	Q19 Q32	0,90	2	2700	66	0,67	0,84	3,2	11,2	3,2	10	9,1	6,9	13,4	80	B 5	FF 165	11
72 72/LZ	OL 80 S / 2WU / 080-B14 /	Q18 Q31	0,75	2	2730	69	0,75	0,83	2,2	9,2	2,60	8,3	7,45	5,8	7,4	80	B14	FT 100	11
74 74/LZ	OL 80 S / 2WU / 080-B14 /	Q19 Q32	0,90	2	2700	66	0,67	0,84	3,2	11,2	3,2	10	9,1	6,9	13,4	80	B14	FT 100	11
76 76/LZ	OL 80 S / 4WU / 080-B 5 /	Q18 Q31	0,55	4	1275	65	0,77	0,77	1,68	9,35	4,15	8,45	7,6	6,65	3,9	80	B 5	FF 165	10
78 78/LZ	OL 80 S / 4WU / 080-B14 /	Q18 Q31	0,55	4	1275	65	0,77	0,77	1,68	9,35	4,15	8,45	7,6	6,65	3,9	80	B14	FT 100	10
80 80/LZ	OL 80 S / 4WU / 080-B 5 /	Q21 Q33	0,59	4	1310	66	0,69	0,74	1,95	12	4,30	10,8	9,7	8	6,1	80	B 5	FF 165	10
82 82/LZ	OL 80 S / 4WU / 080-B14 /	Q21 Q33	0,59	4	1310	66	0,69	0,74	1,95	12	4,30	10,8	9,7	8	6,1	80	B14	FT 100	10
84 84/LZ	OL 80 S / 8WU / 080-B14 /	Q18 Q31	0,18	8	605	49	0,70	0,78	0,80	5,1	2,85	4,6	4,1	3,9	1,2	80	B14	FT 100	10
86 86/LZ	OL 80 S / 8WU / 080-B14 /	Q21 Q33	0,20	8	625	47	0,62	0,79	1,1	6,5	3,0	5,8	5,2	3,45	1,8	80	B14	FT 100	10

Wärmeklasse : H bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21 und Q31, Q32, Q33
(für Drehantriebe M76361 -, Baureihe S-SIWI und
für Drehantriebe M76371 -, Baureihe S-SIWI-AS / SIWI-AS-LZ)

IP 65 / 44 bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21
IP 67 bei Motoren mit Kurzangabe : Q31, Q32, Q33
S2 – 10 min unter Normalbedingungen
S2 – 1,5 min unter Störfallbedingungen

Schutzart nach DIN EN 60529 :
Betriebsart nach EN 60034 – 1 :

Motor Lfd. Nr.	Bestell – Nr. des Motors	Zusätz- liche Kurz- angabe	Nenn- leistung kW	Pol- zahl	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Wir- kungs- Grad η %	Leistungs faktor		Nenn- strom bei 380 V A	Anzugs- strom- faktor	Nenn-dreh- moment Nm	Anzugs moment		Kipp- moment KT 10 Nm	Strom bei 145% U _N / 30 sec A	Bau- größe nach DIN EN 50347	Bauform nach DIN EN 60034-7	Flanschgröße nach DIN 42948	Gewicht ca. kg
							cos φ beim Anlauf	cos φ				KT 10 Nm	Nm						
88 88/LZ	OL 80 L / 2WU / 083-B 5 /	Q18 Q31	1,1	2	2650	73	0,82	0,84	2,85	4,6	4	14,1	12,8	11,5	8,3	B 5	FF 165	A200	11
90 90/LZ	OL 80 L / 2WU / 083-B 5 /	Q19 Q32	1,3	2	2700	71	0,72	0,84	4,1	4,5	4,7	18,1	16,3	14,5	16,7	B 5	FF 165	A200	11
92 92/LZ	OL 80 L / 2WU / 083-B14 /	Q18 Q31	1,1	2	2650	73	0,82	0,84	2,85	4,6	4	14,1	12,8	11,5	8,3	B14	FT 100	C120	11
94 94/LZ	OL 80 L / 2WU / 083-B14 /	Q19 Q32	1,3	2	2700	71	0,72	0,84	4,1	4,5	4,7	18,1	16,3	14,5	16,7	B14	FT 100	C120	11
96 96/LZ	OL 80 L / 4WU / 083-B 5 /	Q18 Q31	0,75	4	1320	70	0,70	0,77	2,3	3,70	5,35	16,0	14	12,9	5,6	B 5	FF 165	A200	11
98 98/LZ	OL 80 L / 4WU / 083-B14 /	Q18 Q31	0,75	4	1320	70	0,70	0,77	2,3	3,70	5,35	16,0	14	12,9	5,6	B14	FT 100	C120	11
100 100/LZ	OL 80 L / 4WU / 083-B14 /	Q21 Q33	0,83	4	1355	71	0,63	0,77	2,75	3,90	5,80	19,3	18	15,8	6,9	B14	FT 100	C120	11
102 102/LZ	OL 80 L / 8WU / 083-B14 /	Q18 Q31	0,25	8	595	51	0,68	0,78	1,15	2,1	4	7,8	7,0	6,3	1,65	B14	FT 100	C120	11
104 104/LZ	OL 80 L / 4WU / 083-B 5 /	Q21 Q33	0,83	4	1355	71	0,63	0,77	2,75	3,90	5,80	19,3	18	15,8	6,9	B 5	FF 165	A200	11
116 116/LZ	OL 90 S / 2WU / 090-B 5 /	Q18 Q31	1,5	2	2750	74	0,82	0,78	3,8	5,4	5,2	17,6	15,9	14,3	11,5	B 5	FF 165	A200	15
118 118/LZ	OL 90 S / 2WU / 090-B 5 /	Q19 Q32	1,75	2	2770	71	0,66	0,79	6	4,75	6,4	25,6	23,2	20,8	24,2	B 5	FF 165	A200	15
120 120/LZ	OL 90 S / 2WU / 090-B14 /	Q18 Q31	1,5	2	2750	74	0,82	0,78	3,8	5,4	5,2	17,6	15,9	14,3	11,5	B14	FT 115	C140	15
122 122/LZ	OL 90 S / 4WU / 090-B 5 /	Q18 Q31	1,1	4	1345	73	0,75	0,78	3,1	3,95	7,85	20,9	18,95	17	7,5	B 5	FF 165	A200	15
124 124/LZ	OL 90 S / 4WU / 090-B14 /	Q18 Q31	1,1	4	1345	73	0,75	0,78	3,1	3,95	7,85	20,9	18,95	17	7,5	B14	FT 115	C140	15
126 126/LZ	OL 90 L / 2aWU / 096-B 5 /	Q18 Q31	2,2	2	2740	77	0,84	0,80	5,2	5,7	7,7	26,5	24	21,6	14,3	B 5	FF 165	A200	18
128 128/LZ	OL 90 L / 2aWU / 096-B 5 /	Q19 Q32	2,6	2	2815	79	0,70	0,82	7,3	6,0	9,1	41,5	38,5	35	17,9	B 5	FF 165	A200	18
130 130/LZ	OL 90 L / 4WU / 096-B 5 /	Q18 Q31	1,5	4	1300	72	0,80	0,72	3,95	3,75	11	28,6	26	23,3	7,2	B 5	FF 165	A200	16
132 132/LZ	OL 90 L / 4WU / 096-B 5 /	Q21 Q33	1,68	4	1365	73	0,67	0,80	5,3	4,3	11,9	41,5	37	33	19,7	B 5	FF 165	A200	17
134 134/LZ	OL 90 L / 4WU / 096-B14 /	Q18 Q31	1,5	4	1300	72	0,80	0,72	3,95	3,75	11	28,6	26	23,3	7,2	B14	FT 115	C140	17

Wärmeklasse : H bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21 und Q31, Q32, Q33
(für Drehantriebe M76361 -, Baureihe S-SIWI und für Drehantriebe M76371 -, Baureihe S-SIWI-AS / SIWI-AS-LZ)

IP 65 / 44 bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21
IP 67 bei Motoren mit Kurzangabe : Q31, Q32, Q33
S2 – 10 min unter Normalbedingungen
S2 – 1,5 min unter Störfallbedingungen

Motor Lfd. Nr.	Bestell – Nr. des Motors	Zusätzliche Kurzausgabe	Nennleistung kW	Polzahl	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Wir- kungs- Grad η	Leistungs faktor		Nenn- strom bei 380 V A	Anzugs- strom- faktor	Anzugs moment		Kipp- moment KT 10 Nm	Strom bei 145% U _N / 30 sec A	Bau- größe nach DIN EN 50347 IM	Bauf orm nach DIN EN 60034-7 B 5	Flanschgröße nach DIN EN 50347 A250	Gewicht ca. kg
							cos φ beim Anlauf	cos φ			KT 10 Nm	KT155 + ΔT Nm						
148 148/LZ	OL 100 L / 2aWU / 106-B 5 /	Q18 Q31	2,6	2	2815	80	0,88	0,74	5,70	7,3	35,2	31,5	28,7	10,4	100 L	B 5	FF215	30
150 150/LZ	OL 100 L / 2aWU / 106-B 5 /	Q19 Q32	3,2	2	2740	81	0,87	0,79	7,1	6,2	43,9	41	24,3	25,1	100 L	B 5	FF215	30
152 152/LZ	OL 100 L / 4WU / 106-B 5 /	Q18 Q31	2,2	4	1375	74	0,72	0,76	6,4	4,6	48,1	43,6	41,2	24,2	100 L	B 5	FF215	24
154 154/LZ	OL 100 L / 4aWU / 106-B 5 /	Q21 Q33	2,5	4	1385	79	0,76	0,74	6,5	5,25	58	52,5	51	19	100 L	B 5	FF215	32
156 156/LZ	OL 100 L / 8WU / 106-B 5 /	Q18 Q31	0,7	8	640		0,68		2,50	2,8	21				100 L	B 5	FF215	23
158 158/LZ	OL 100 L / 8WU / 106-B 5 /	Q21 Q33	0,86	8	605		0,66		3,15	2,85	26,9				100 L	B 5	FF215	23
164 164/LZ	OL 100 L / 4aWU / 107-B 5 /	Q18 Q31	3,0	4	1380	79	0,73	0,77	8,0	4,9	70	60,7	49,3	24,2	100 L	B 5	FF215	28
166 166/LZ	OL 100 L / 8aWU / 107-B 5 /	Q18 Q31	1,1	8	645	67	0,66	0,73	3,90	3,15	34,3	31	24,4	9,75	100 L	B 5	FF215	26
170 170/LZ	OL 112M / 2WU / 113-B 5 /	Q18 Q31	4,0	2	2800	80	0,84	0,71	9,4	6,5	46,9	42,5	43,7	24,8	112 M	B 5	FF215	33
172 172/LZ	OL 112M / 2WU / 113-B 5 /	Q19 Q32	5,5	2	2830	85	0,87	0,73	11,9	6,8	65	58	63,5	25,4	112 M	B 5	FF215	37
174 174/LZ	OL 112M / 4WU / 113-B 5 /	Q18 Q31	4,0	4	1380	78	0,83	0,74	9,25	5,5	85	78,5	81	21	112 M	B 5	FF215	37
176 176/LZ	OL 112M / 4aWU / 113-B 5 /	Q19 Q32	4,8	4	1410	82	0,78	0,75	11,5	5,9	118	109	98,5	38	112 M	B 5	FF215	37
178 178/LZ	OL 112M / 8WU / 113-B 5 /	Q18 Q31	1,5	8	660	72	0,65	0,69	5,0	3,1	45	41	36,8	8	112 M	B 5	FF215	35
180 180/LZ	OL 112M / 8WU / 113-B 5 /	Q21 Q33	1,6	8	675	72	0,61	0,67	5,7	3,3	57	51,5	39,7	11,3	112 M	B 5	FF215	35

Wärmeklasse : H bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21 und Q31, Q32, Q33
(für Drehantriebe M76361 -, Baureihe S-SIWI und
für Drehantriebe M76371 -, Baureihe S-SIWI-AS / SIWI-AS-LZ)

IP 65 / 44 bei Motoren mit Kurzangabe : Q18, Q19, Q21
IP 67 bei Motoren mit Kurzangabe : Q31, Q32, Q33
S2 – 10 min unter Normalbedingungen
S2 – 1,5 min unter Störfallbedingungen

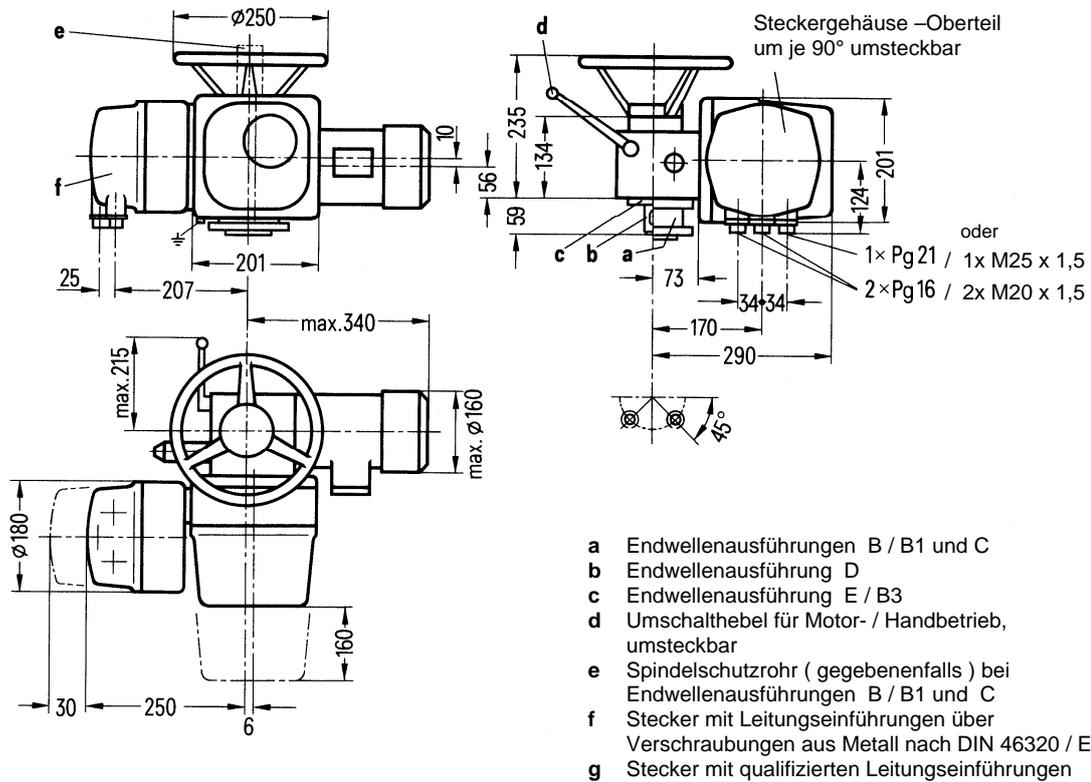
Schutzart nach DIN EN 60529 :
Betriebsart nach EN 60034 – 1 :

Motor Lfd. Nr.	Bestell – Nr. des Motors	Zusätz- liche Kurz- angabe	Nenn- leistung kW	Pol- zahl	Nenn- drehzahl min ⁻¹	Wir- kungs- Grad η %	Leistungs faktor		Nenn- strom bei 380 V A	Anzugs- strom- faktor	Nenn-dreh- moment Nm	Anzugs moment		Kipp- moment KT 10 Nm	Strom bei 145% U _N / 30 sec A	Bau- größe nach DIN EN 50347	Bauform nach DIN EN 60034-7	Flanschgröße nach DIN 42948	Gewicht ca. kg	
							cos φ beim Anlauf	cos φ				KT 10 Nm	Nm							KT155 + ΔT Nm
188 188/LZ	OL 132S / 2WU / 130-B 5 /	Q18 Q31	5,5	2	2790	75	0,85	0,71	13,0	4,8	19,1	53,7	50,8	56,3	21	132 S	B 5	FF 265	A300	61
190 190/LZ	OL 132S / 2WU / 130-B 5 /	Q19 Q32	6,5	2	2845	75	0,77	0,73	17,6	4,75	21,8	70,4	66,5	62,3	49,6	132 S	B 5	FF 265	A300	61
192 192/LZ	OL 132S / 4WU / 130-B 5 /	Q18 Q31	5,5	4	1410	85	0,76	0,66	13,0	5,7	37,3	125	117	97	43	132 S	B 5	FF 265	A300	65
194 194/LZ	OL 132S / 4WU / 130-B 5 /	Q19 Q32	7,5	4	1400	74	0,68	0,78	22	4,4	50,5	190	184	176	75,2	132 S	B 5	FF 265	A300	66
196 196/LZ	OL 132S / 4WU / 130-B 5 /	Q21 Q33	6,2	4	1410	78	0,72	0,75	17	4,9	42	151,5	146,4	121	51	132 S	B 5	FF 265	A300	66
198 198/LZ	OL 132S / 8WU / 130-B 5 /	Q18 Q31	2,2	8	630	66	0,81	0,72	6,3	2,7	31,5	60,5	58	55,3	6,7	132 S	B 5	FF 265	A300	61
200 200/LZ	OL 132S / 2aWU / 131-B 5 /	Q18 Q31	7,5	2	2880	80	0,83	0,71	17,4	6,4	25,1	87	84	85,4	44	132 S	B 5	FF 265	A300	66
202 202/LZ	OL 132S / 2aWU / 131-B 5 /	Q19 Q32	10,0	2	2820	77	0,78	0,83	25	4,85	33,9	102,6	99	101,5	77	132 S	B 5	FF 265	A300	66
204 204/LZ	OL 132M / 8WU / 133-B 5 /	Q18 Q31	3,0	8	640		0,81		7,6	3,4	44,7	103			132 M	B 5	FF 265	A300	72	
212 212/LZ	OL 160M / 2WU / 163-B 5 /	Q19 Q32	18	2	2850	83	0,86	0,63	38,5	5,1	60	146	141	145	73	160 M	B 5	FF 300	A350	120
214 214/LZ	OL 160M / 2WU / 163-B 5 /	Q21 Q33	12	2	2870	83	0,86	0,62	25,5	6,4	40,1	125	120	130	47,8	160 M	B 5	FF 300	A350	120
216 216/LZ	OL 160M / 4WU / 163-B 5 /	Q18 Q31	11	4	1440	84	0,77	0,63	26	5,8	74,5	210	203	226	63	160 M	B 5	FF 300	A350	125
218 218/LZ	OL 160M / 4WU / 163-B 5 /	Q19 Q32	10,5	4	1440	84	0,75	0,60	25	6,3	69,5	225	217	241	62	160 M	B 5	FF 300	A350	120
220 220/LZ	OL 160L / 2WU / 166-B 5 /	Q18 Q31	18,5	2	2890	85	0,88	0,64	37	7,7	61,2	193	187	178	75	160 L	B 5	FF 300	A350	147
222 222/LZ	OL 160L / 2WU / 166-B 5 /	Q19 Q32	25	2	2900	87	0,88	0,70	50	5,8	83,1	226	219	223	175	160 L	B 5	FF 300	A350	149
224 224/LZ	OL 160L / 4WU / 166-B 5 /	Q18 Q31	15	4	1440	86	0,78	0,62	34	5,8	99,3	304	292	320	111	160 L	B 5	FF 300	A350	145

xx xx/LZ	OL xxx
-------------	--------

Die Motordaten wurden im Rahmen der Typprüfung ermittelt.

Drehantrieb M76361 – C, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – C, Baureihe S – SIWI – AS

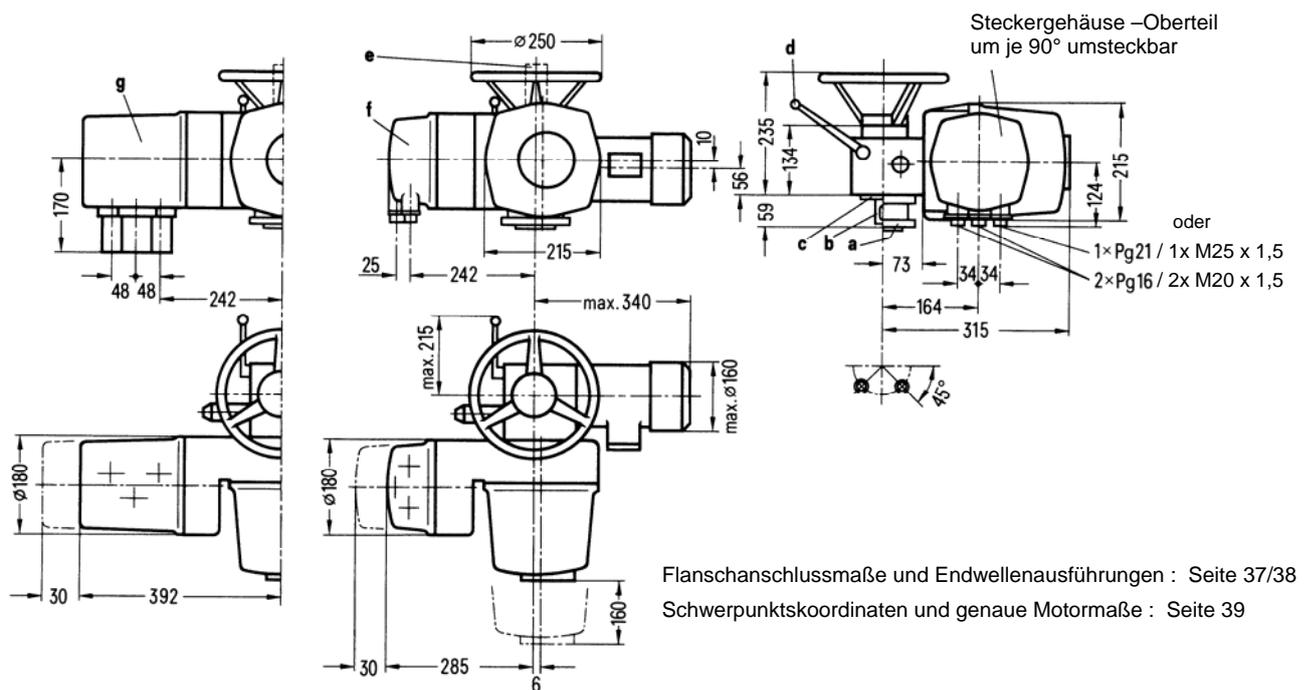
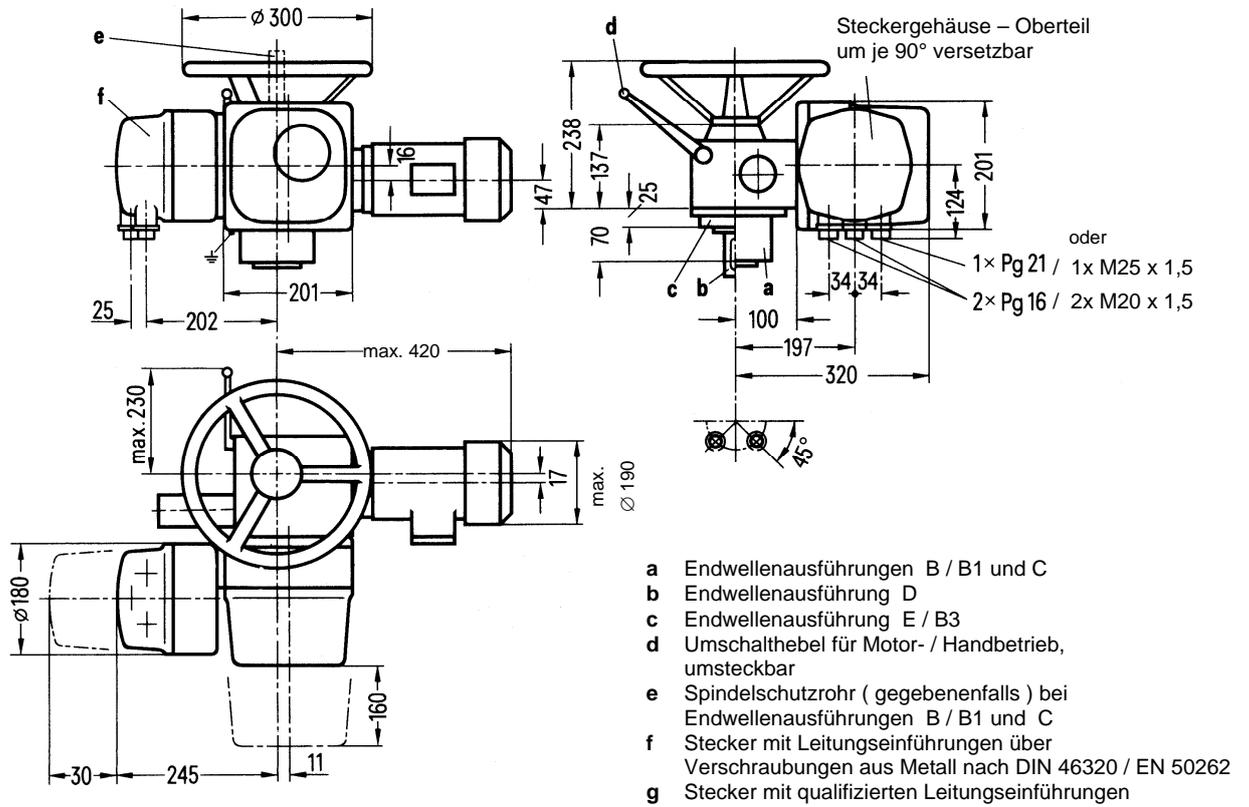


Bild 6 Elektrische Drehantriebe M76361 – C und M76371 – C, Baugröße 0 nach DIN 3210 / F10 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 - E, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 - E, Baureihe S – SIWI – AS

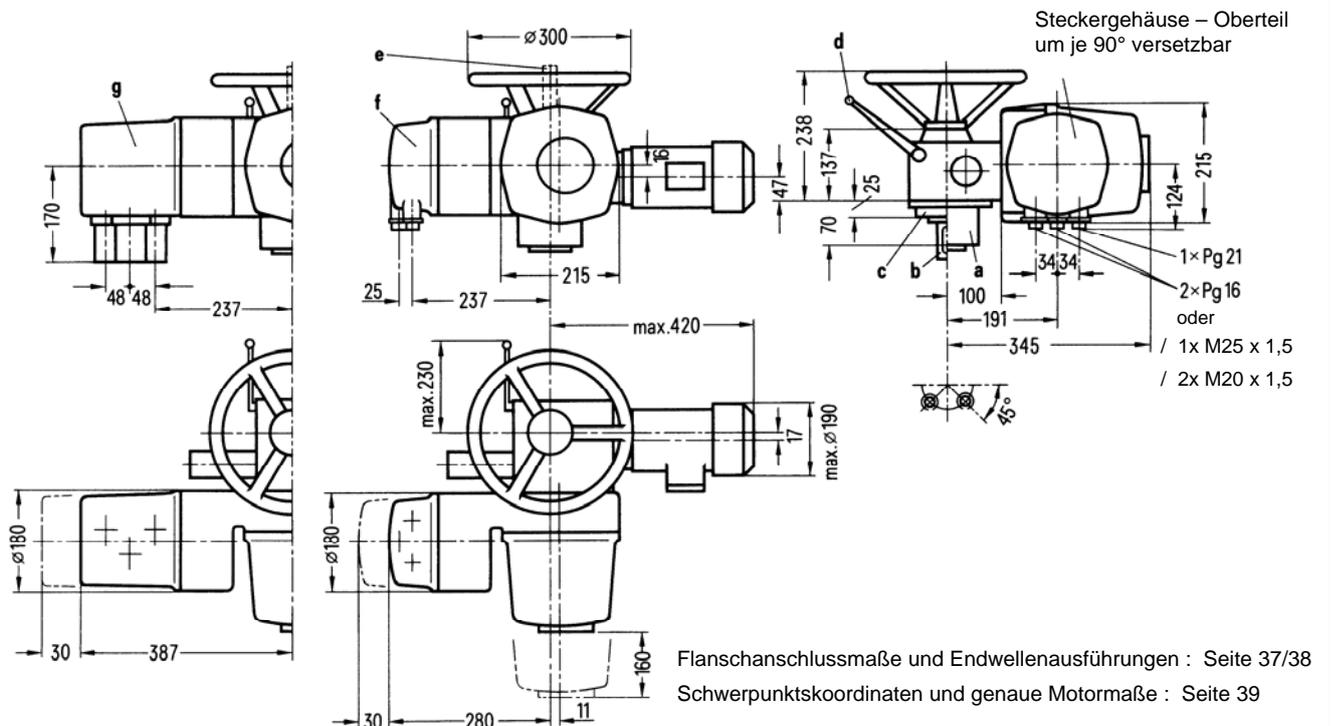
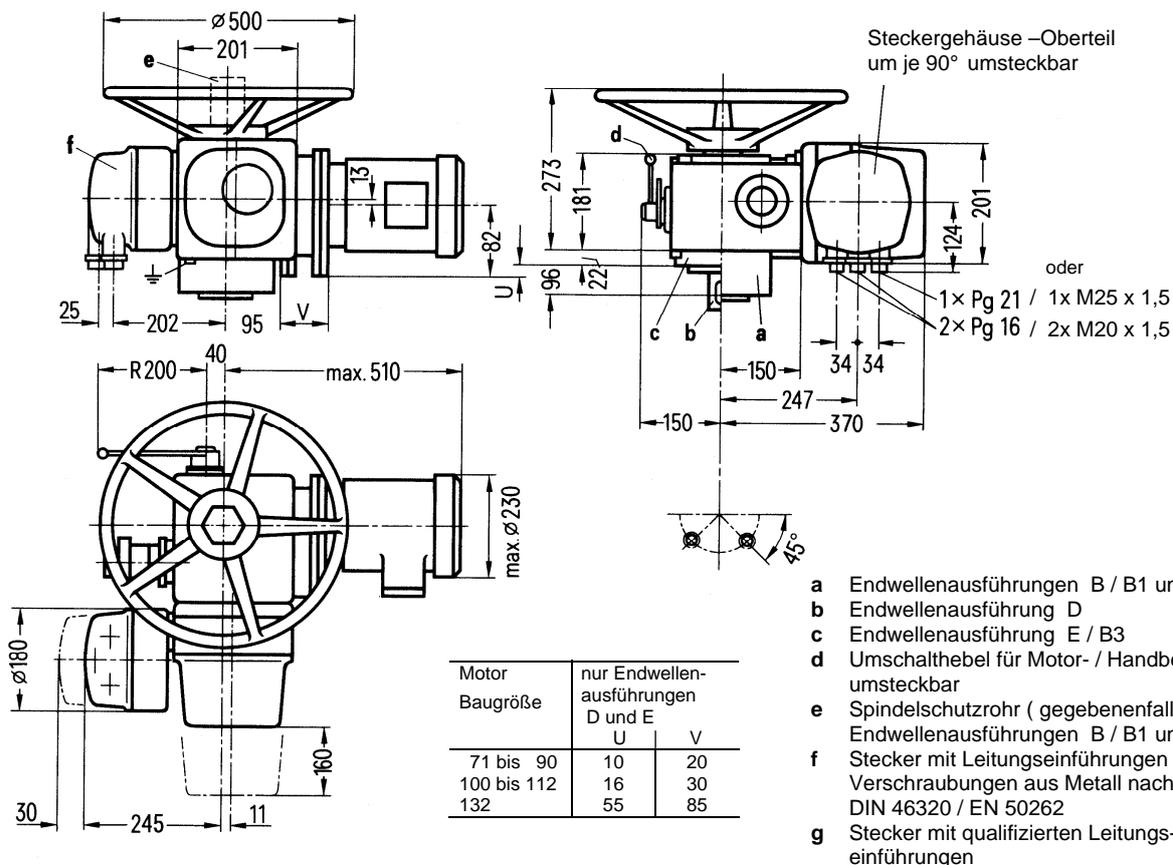


Bild 7 Elektrische Drehantriebe M76361 – E und M76371 – E, Baugröße 0 nach DIN 3210 / F10 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 – F, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – F, Baureihe S – SIWI – AS

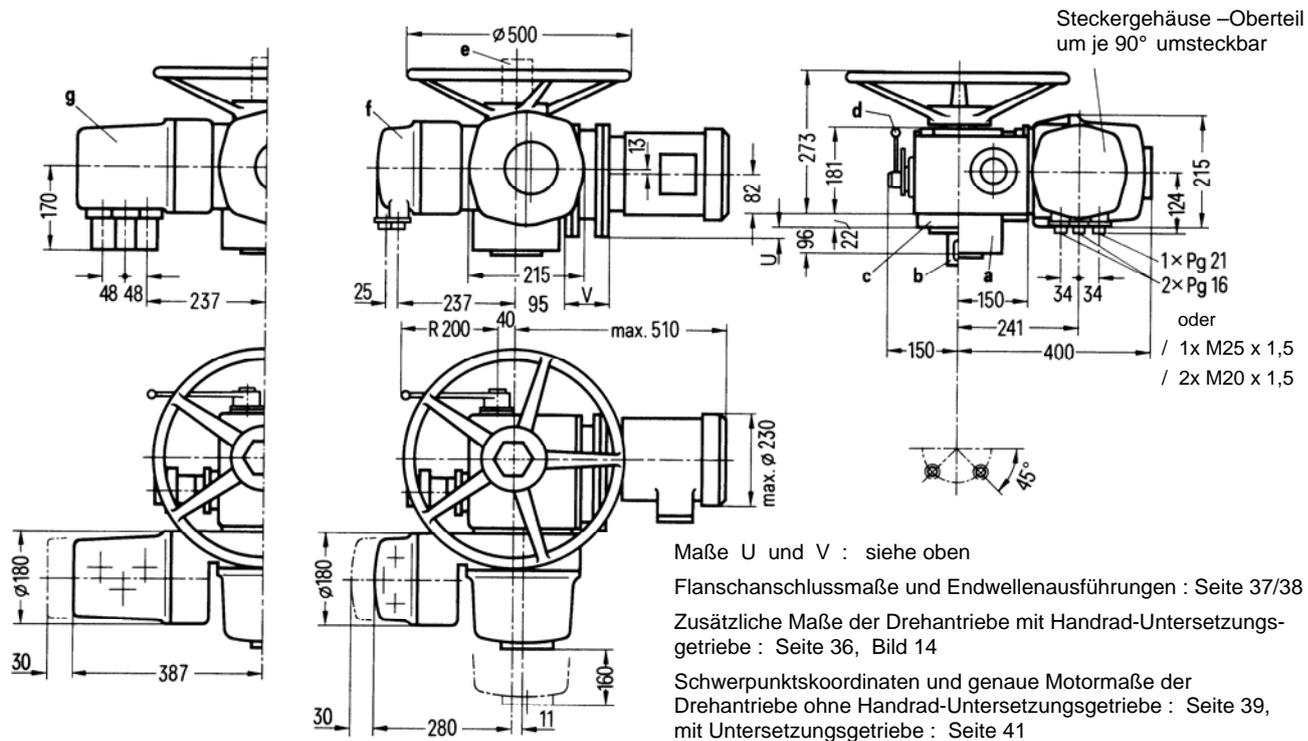
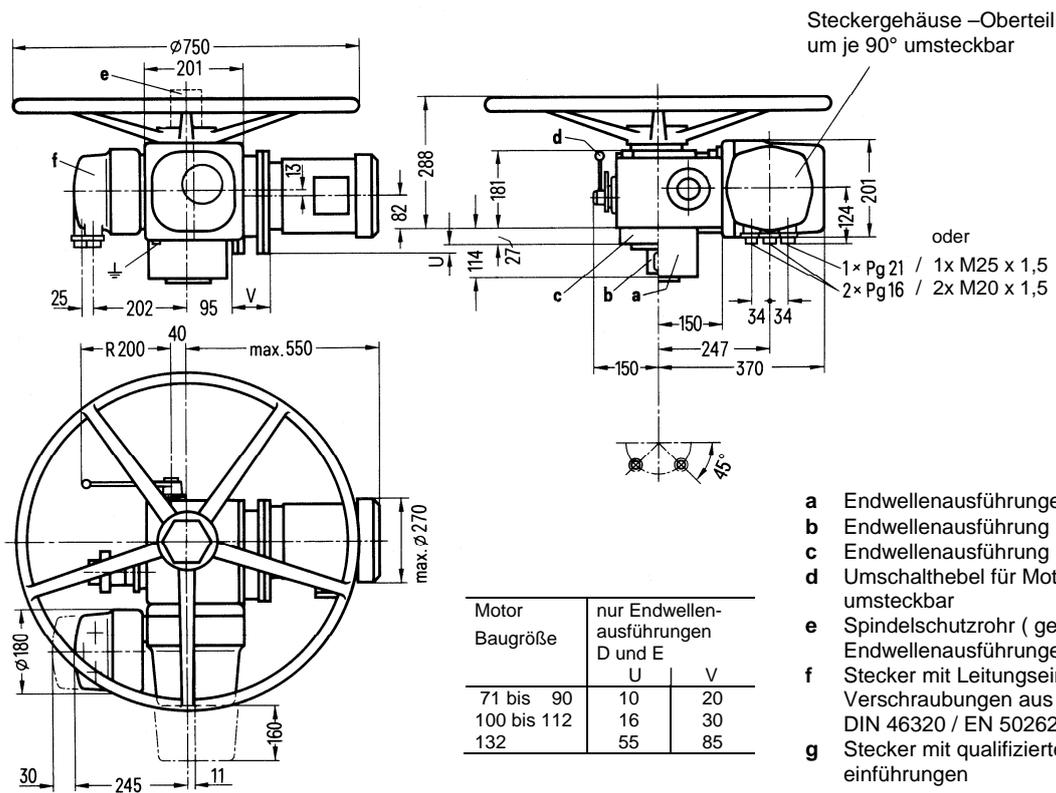


Bild 8 Elektrische Drehantriebe M76361 – F und M76371 – F, Baugröße ½ nach DIN 3210 / F14 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 – G, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – G, Baureihe S – SIWI – AS

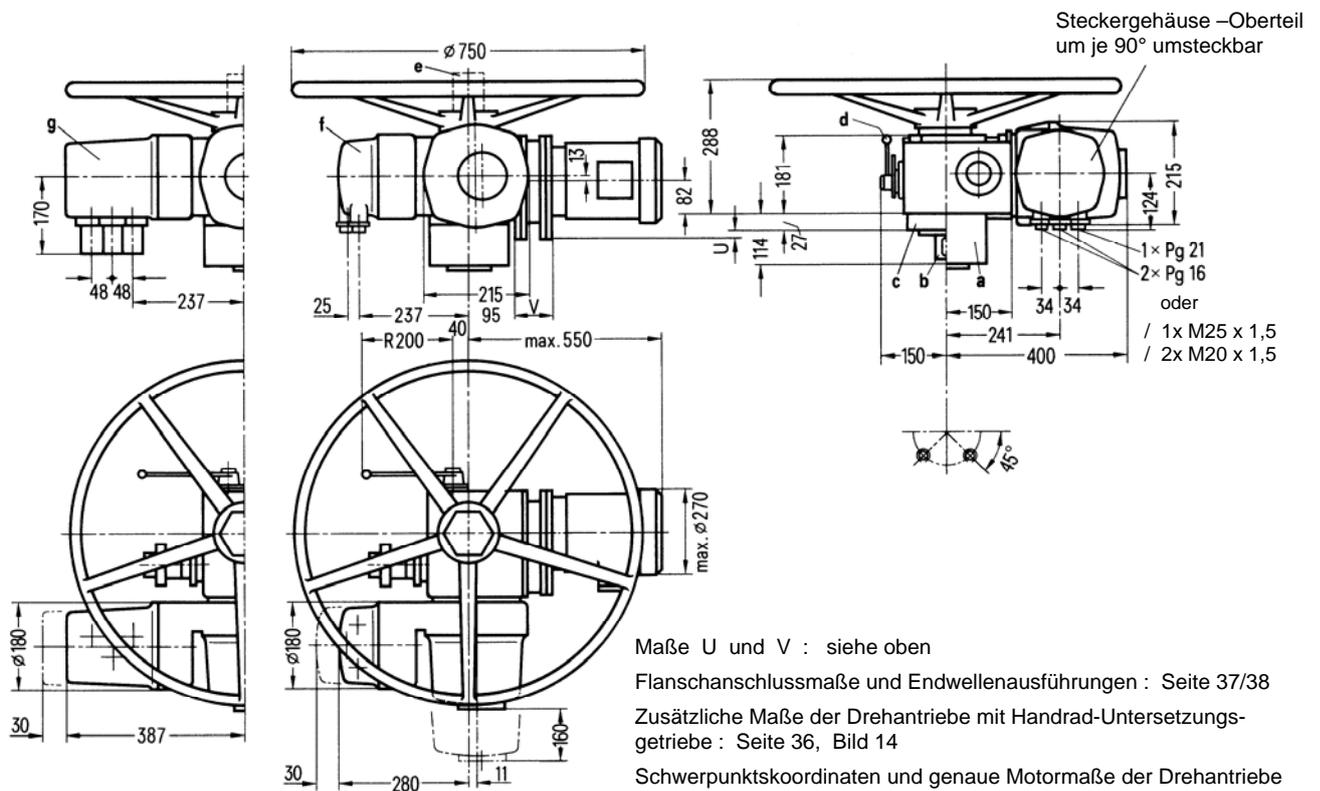
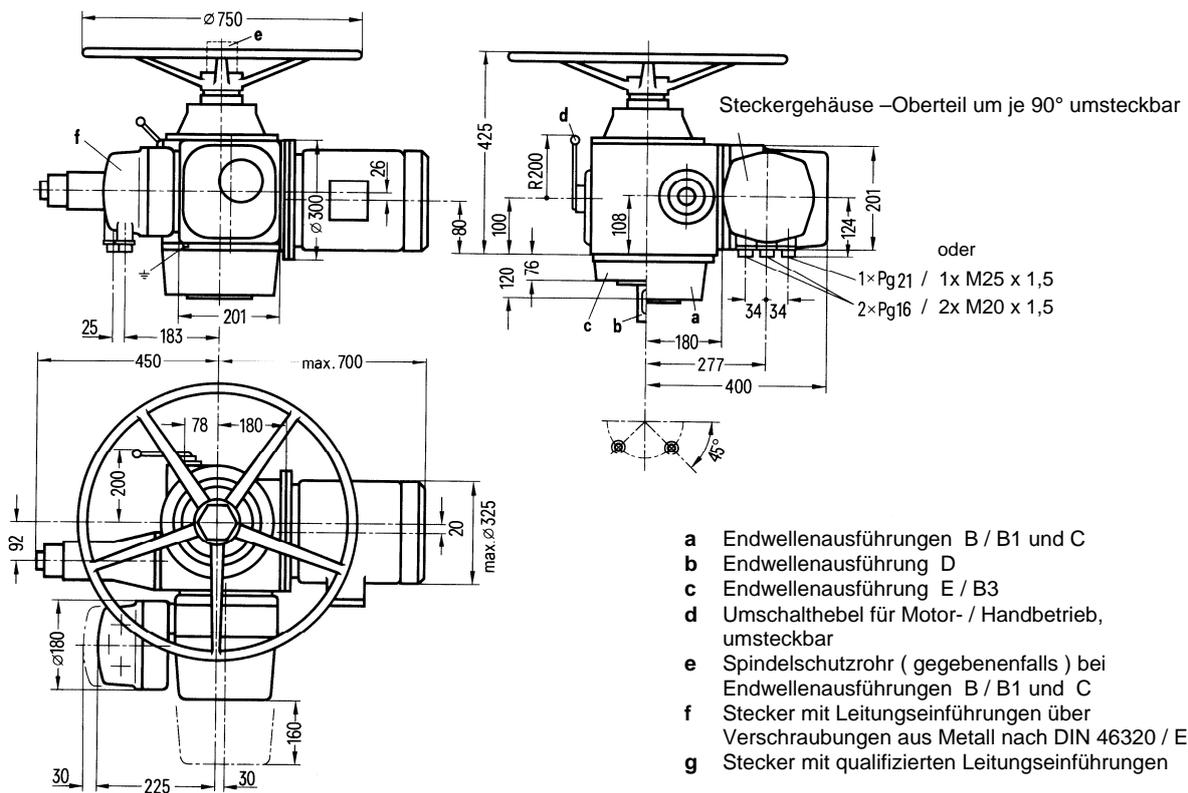


Bild 9 Elektrische Drehantriebe M76361 – G und M76371 – G, Baugröße 3 nach DIN 3210 / F16 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 – M, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – M, Baureihe – S SIWI – AS

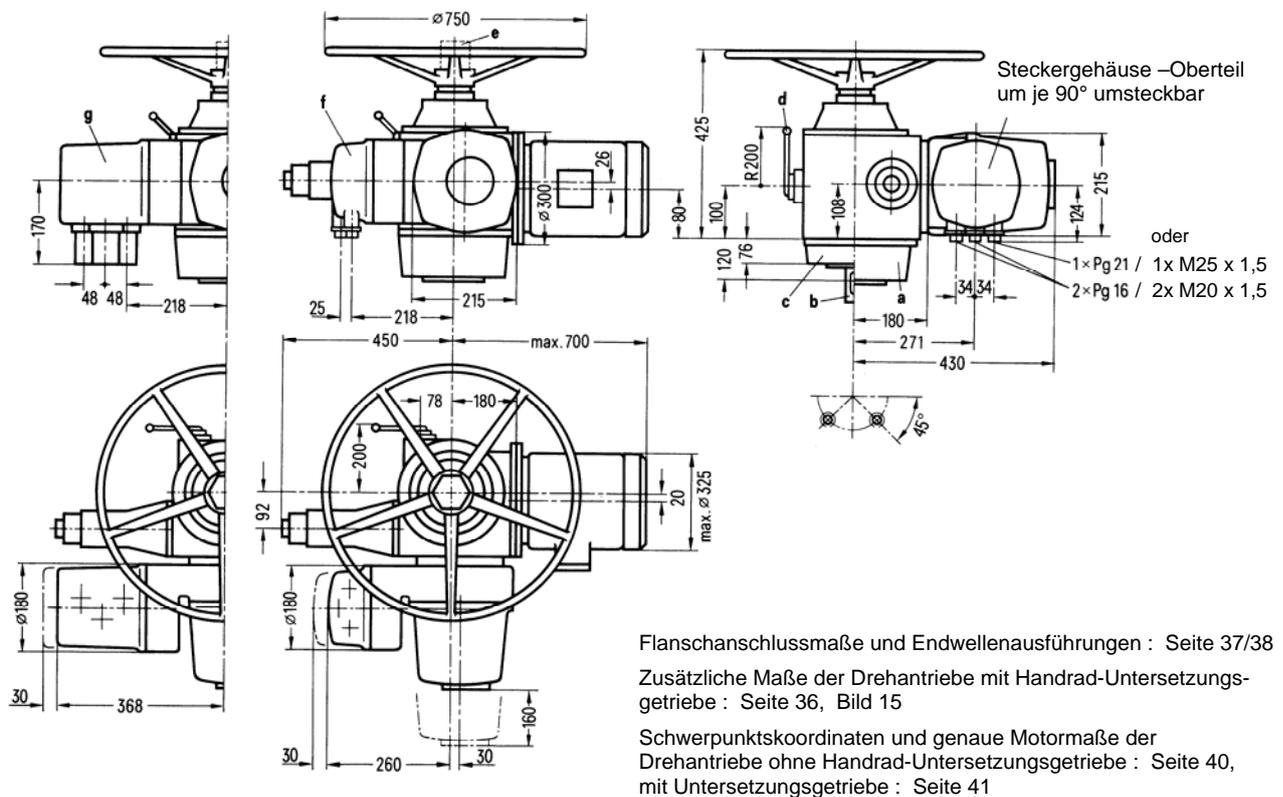
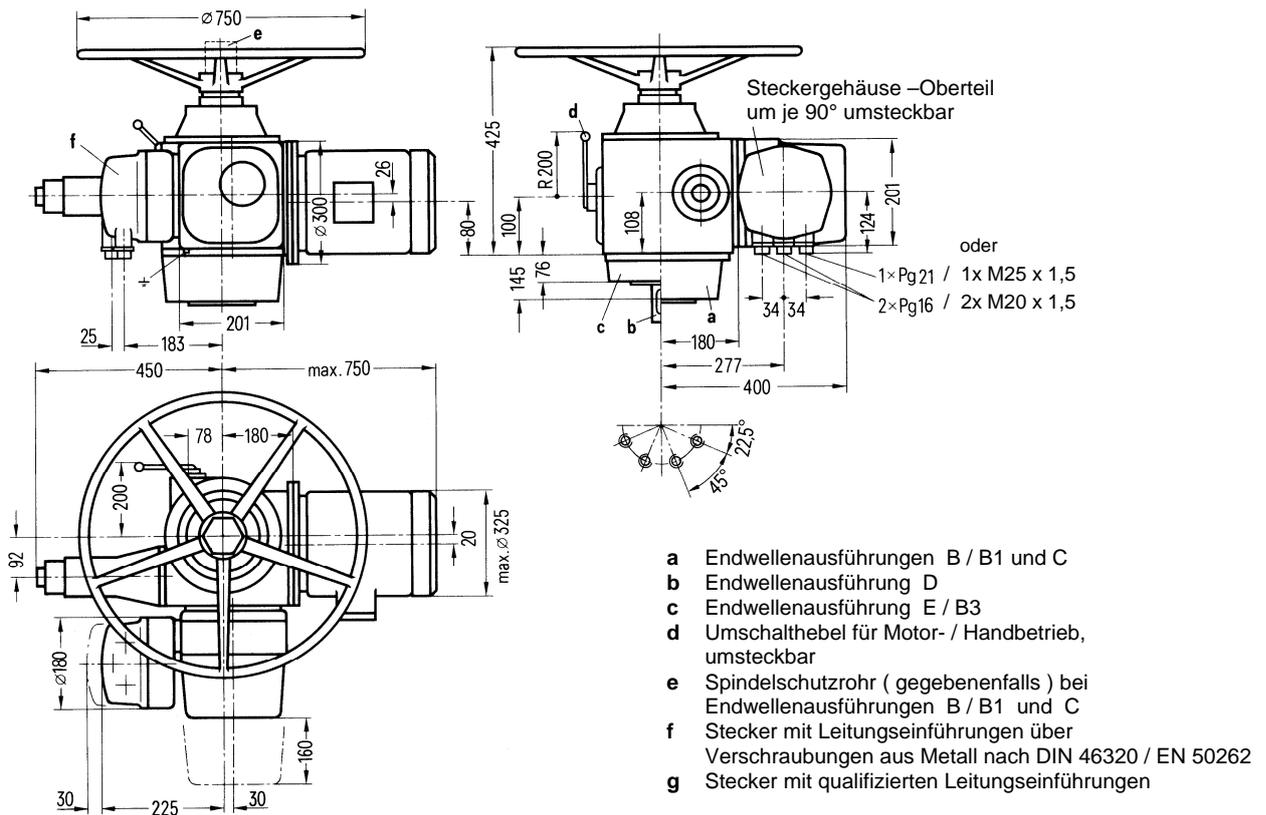


Bild 10 Elektrische Drehantriebe M76361 – M und M76371 – M, Baugröße 3 nach DIN 3210 / F25 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 – N, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – N, Baureihe S – SIWI – AS

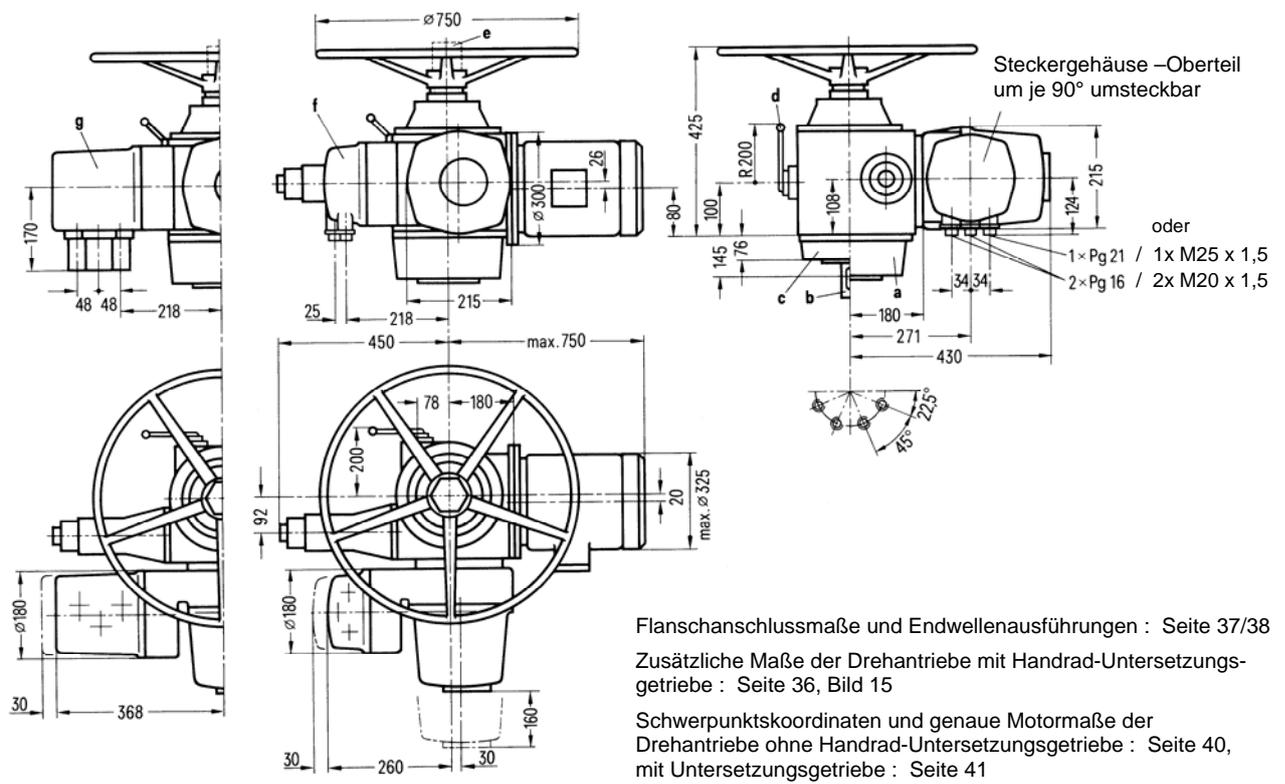
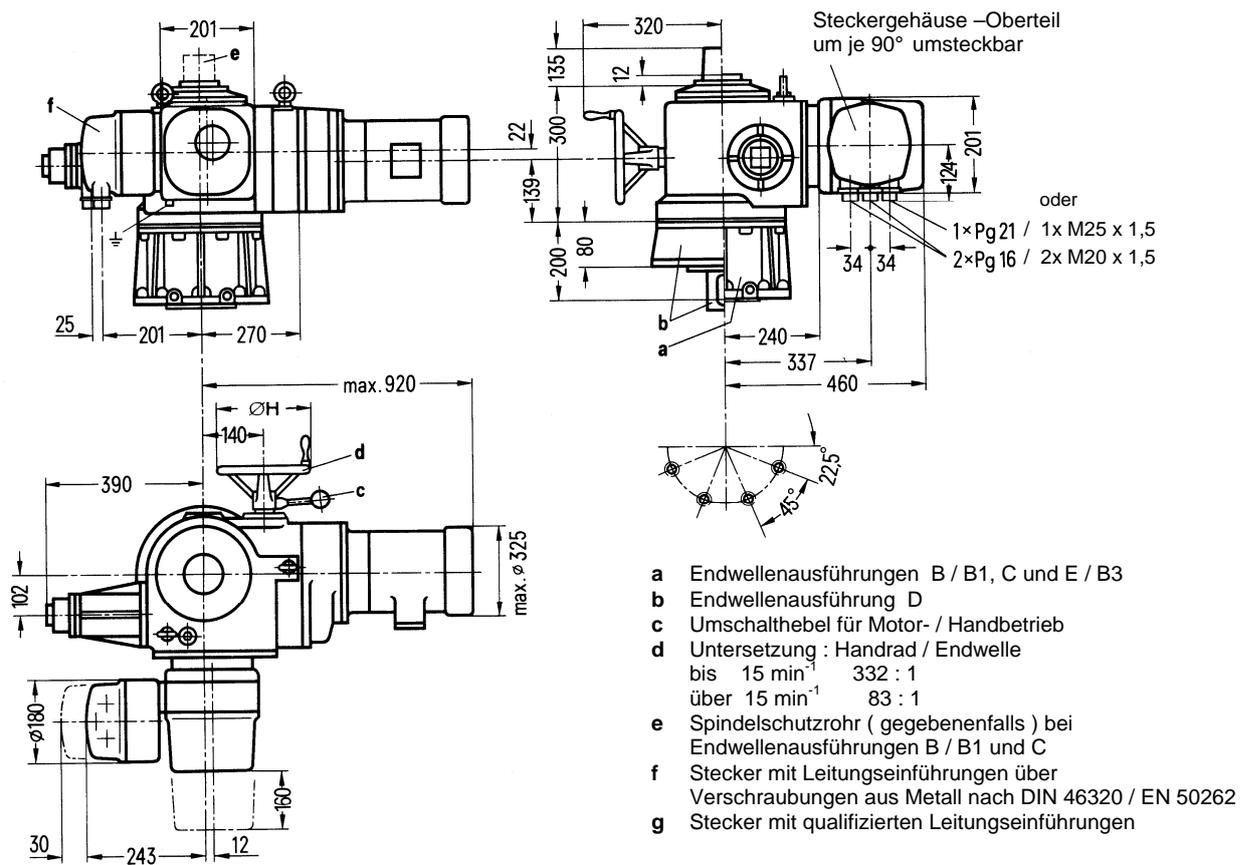


Bild 11 Elektrische Drehantriebe M76361 – N und M76371 – N, Baugröße 4 nach DIN 3210 / F25 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 – S, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – S, Baureihe S – SIWI – AS

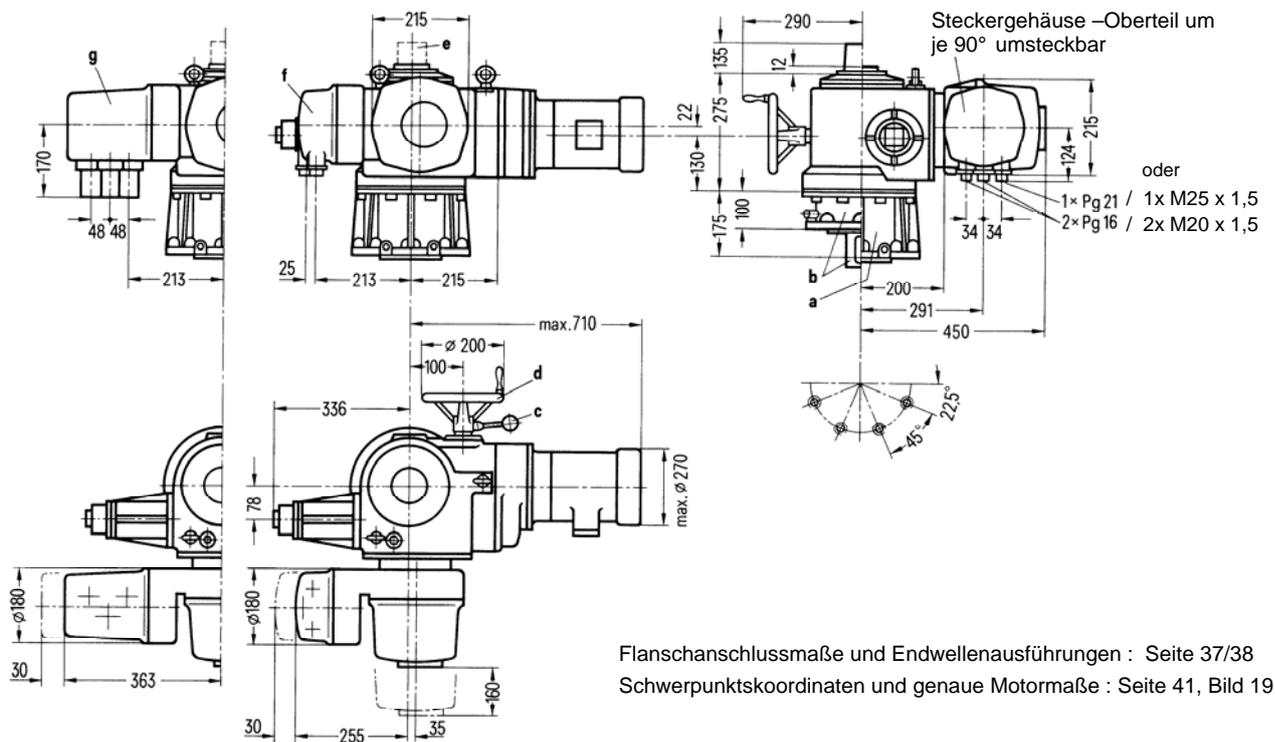
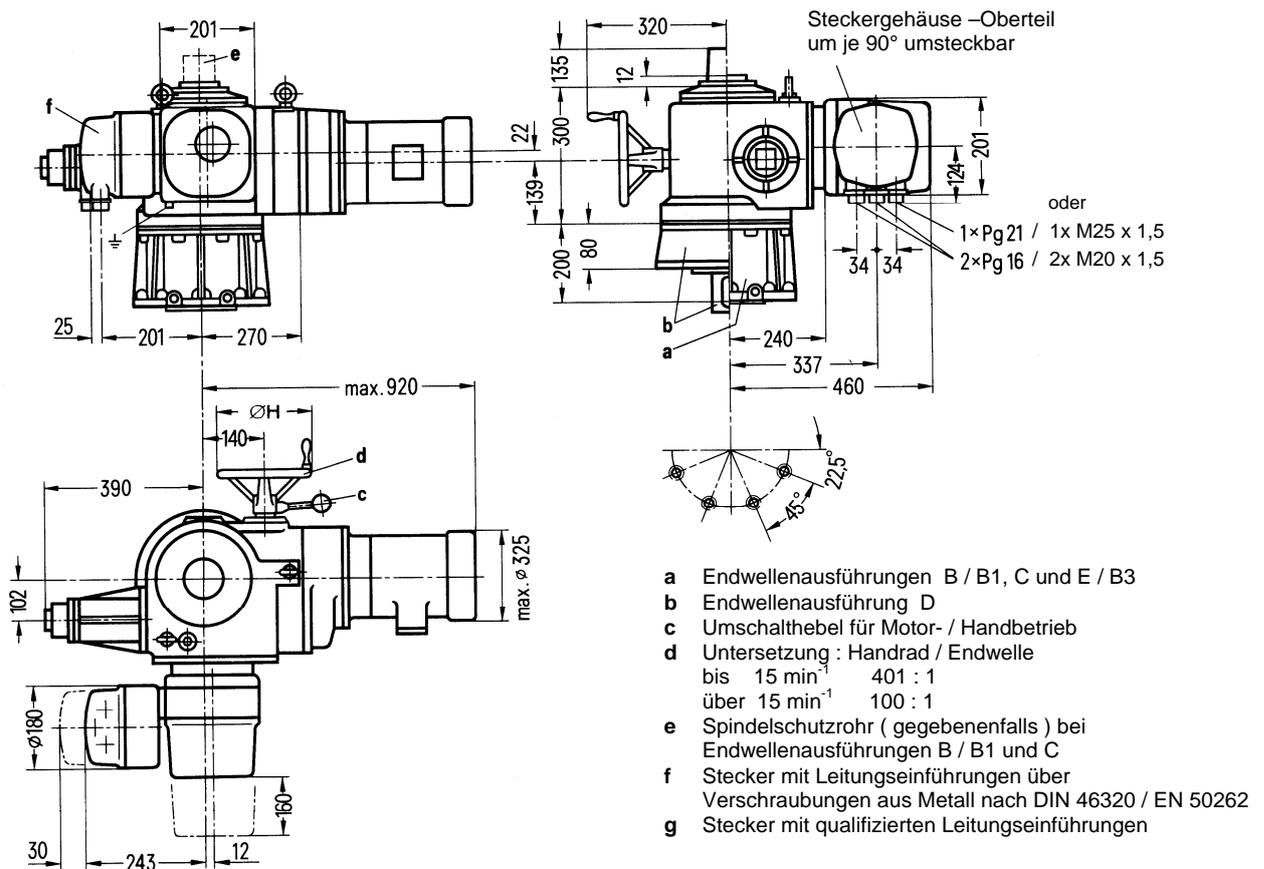


Bild 12 Elektrischer Drehantriebe M76361 – S und M76371 – S, Baugröße 4 nach DIN 3210 / F25 nach EN ISO 5210

**Maße der elektrischen Drehantriebe
M76361 – U und M76371 – U**

Baugröße 5 nach DIN 3210 / F30 nach EN ISO 5210

Drehantrieb M76361 – U, Baureihe S – SIWI



Drehantrieb M76371 – U, Baureihe S – SIWI – AS

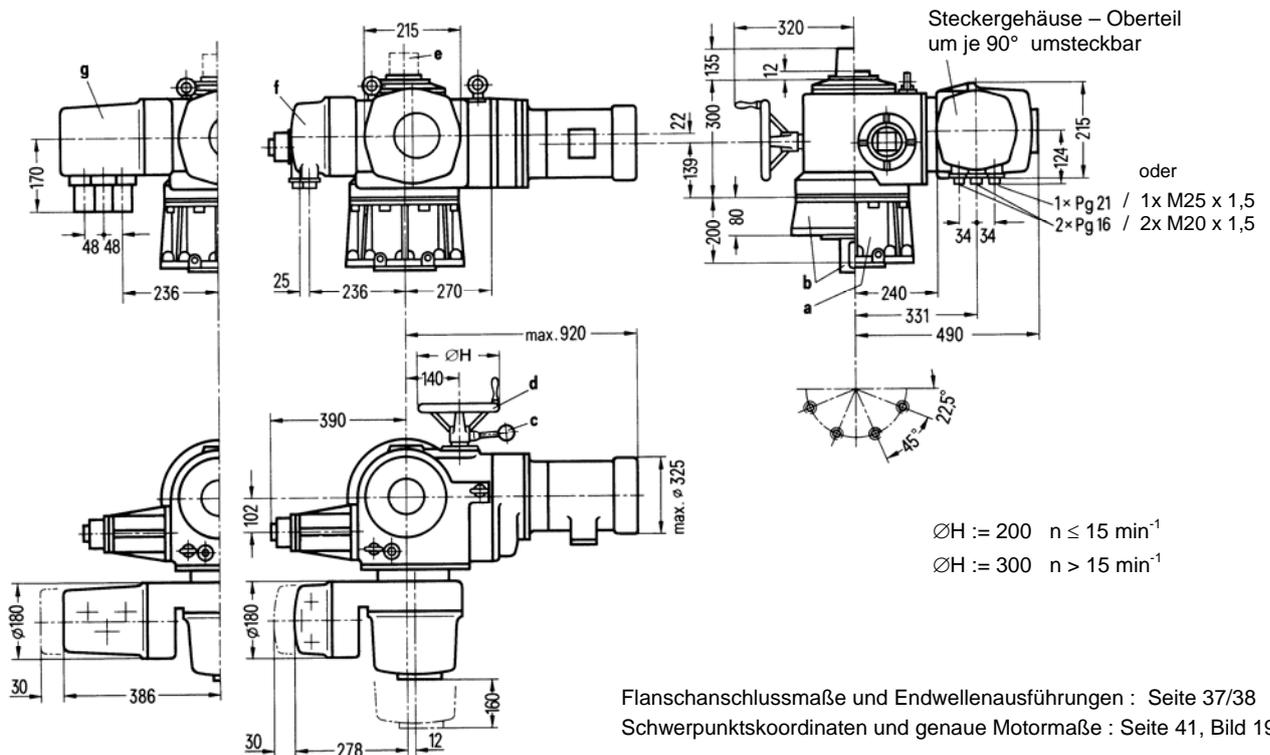


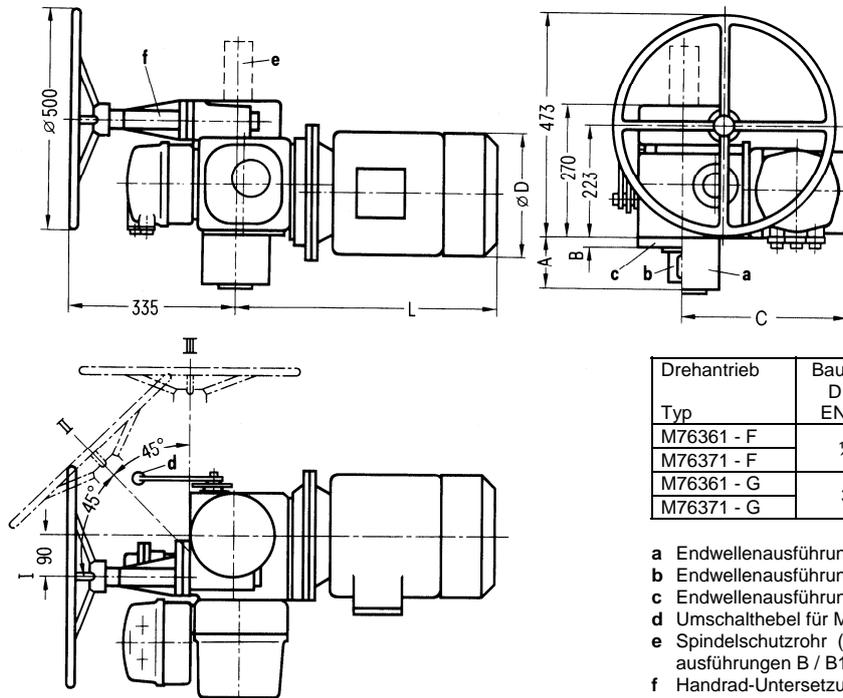
Bild 13 Elektrische Drehantriebe M76361 – U und M76371 – U, Baugröße 5 nach DIN 3210 / F30 nach EN ISO 5210

**Maße der elektrischen Drehantriebe mit Handrad-Untersetzungsgetriebe
M76361 - F bis - N und M76371 - F bis - N**

Die untenstehenden Bilder enthalten Maße, die das Handrad-Untersetzungsgetriebe betreffen, sowie einige Hauptmaße. Übrige Maße der Drehantriebe : Seiten 30 bis 33.

Flanschanschlussmaße und Endwellenausführungen : Seite 37 / 38
Schwerpunktskoordinaten und genaue Motormaße : Seite 41.

Drehantriebe M76361 – F, - G, Baureihe S-SIWI und M76371 – F, - G, Baureihe S-SIWI-AS
mit Handrad-Untersetzungsgetriebe (umsteckbar; mögliche Stellungen : I, II und III)



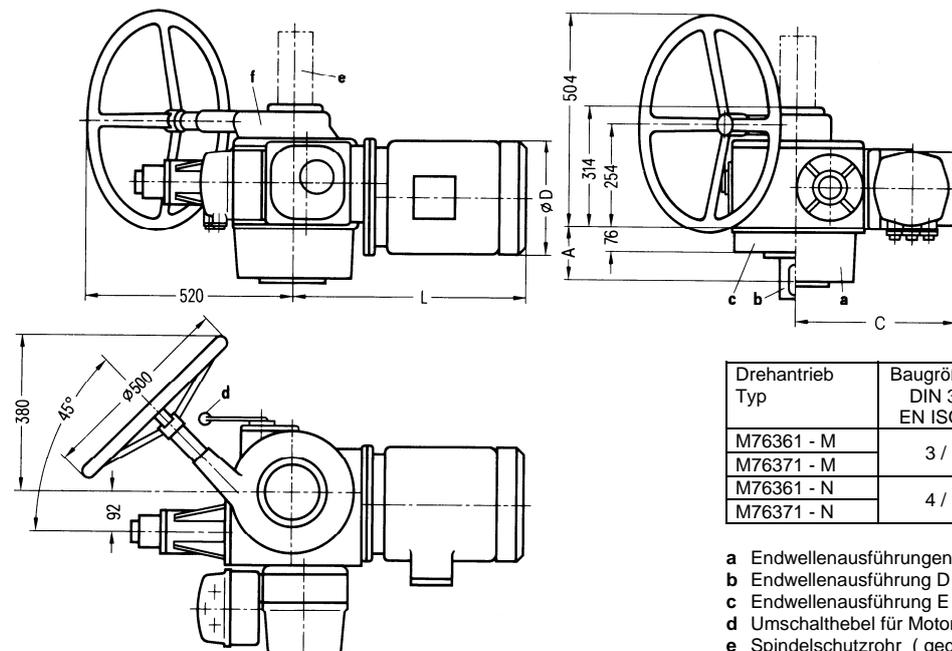
Untersetzungsverhältnis
Handrad zu Endwelle = 13 : 1
Getriebewirkungsgrad $\eta = 0,45$

Drehantrieb Typ	Baugröße nach DIN 3210 / EN ISO 5210	A	B	C	D max.	L max.
M76361 - F	1/2 / F14	96	22	370	230	510
M76371 - F				400		
M76361 - G	3 / F16	114	27	370	270	550
M76371 - G				400		

- a Endwellenausführungen B / B1 und C
- b Endwellenausführung D
- c Endwellenausführung E / B3
- d Umschalthebel für Motor- / Handbetrieb, umsteckbar
- e Spindelschutzrohr (gegebenfalls) bei Endwellenausführungen B / B1 und C
- f Handrad-Untersetzungsgetriebe

Bild 14 Elektrische Drehantriebe M76361 – F, - G und M76371 – F, - G mit Handrad-Untersetzungsgetriebe

Drehantriebe M76361 – M, - N, Baureihe S-SIWI, und M76371 – M, - N, Baureihe S-SIWI-AS
mit Handrad-Untersetzungsgetriebe (nicht umsteckbar)



Untersetzungsverhältnis
Handrad zu Endwelle = 18,5 : 1
Getriebewirkungsgrad $\eta = 0,6$

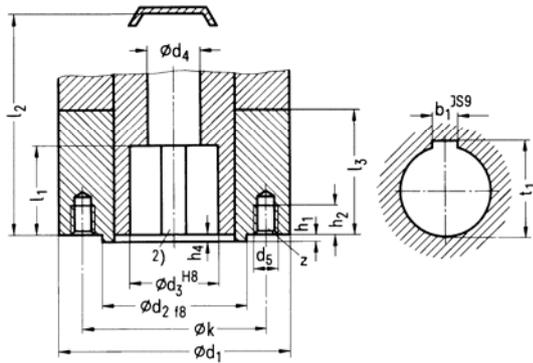
Drehantrieb Typ	Baugröße nach DIN 3210 / EN ISO 5210	A	C	D max.	L max.
M76361 - M	3 / F16	120	400	325	700
M76371 - M			430		
M76361 - N	4 / F25	145	400	325	750
M76371 - N			430		

- a Endwellenausführungen B / B1 und C
- b Endwellenausführung D
- c Endwellenausführung E / B3
- d Umschalthebel für Motor- / Handbetrieb, umsteckbar
- e Spindelschutzrohr (gegebenfalls) bei Endwellenausführungen B / B1 und C
- f Handrad-Untersetzungsgetriebe

Bild 15 Elektrische Drehantriebe M76361 – M, - N und M76371 – M, - N mit Handrad-Untersetzungsgetriebe

Fehlende Maßangaben in den Ausführungen C und B3 : siehe Ausführung B1

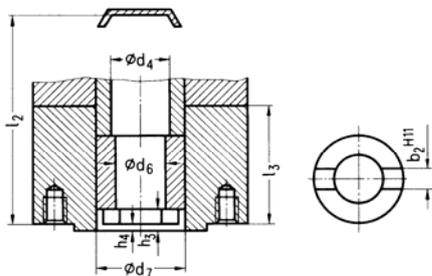
Ausführung B1 : Hohlwelle mit Steckbuchse



Drehantrieb Typ M76361 - M76371 -	Baugröße	d ₁	k	d ₂	d ₃	d ₄	d ₅	z ¹⁾	h ₁	h ₂	h ₄	l ₁	l ₂	l ₃	b ₁	t ₁
- C	F10	125	102	70	42	28	M10	4	3	15	3	45	195	58	12	45,3
- E													210	70		
- F	F14	175	140	100	60	53	M16	4	4	22	2	64	320	96	18	64,4
- G	F16	205	165	130	80	53	M20	4	5	28	2	78	340	114	22	85,4
- M													72	30		
- N	F25	300	254	200	100	72	M16	8	5	24	4	110	505	145	28	106,4
- S													64	24		
- U	F30	350	298	230	120	75	M20	8	5	30	1	130	500	200	32	127,1

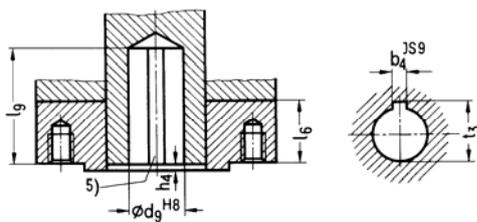
3) Anzahl der Gewindebohrungen d₅; Anordnung nach DIN 2501, Blatt 1
4) Nut für Passfeder A DIN 6885, Blatt 1

Ausführung C : Hohlwelle mit Klauenkupplung (DIN 3338)



Typ M76361 - M76371 -	Baugröße	d ₄	d ₆	d ₇	h ₃	h ₄	l ₂	l ₃	b ₂
- C	F10	28	28	42	10	3	195	58	14
- E		36	28	55			210	70	
- F	F14	53	38	74	12	2	320	96	20
- G	F16	53	53	104	15	2	340	114	24
- M		72	50	80			480	120	
- N	F25	72	64	100	21	4	505	145	30
- S		64	63		16	1	450	175	
- U	F30	75	74	120	18	1	500	200	40

Ausführung B3 : Bohrung mit Passfedernut

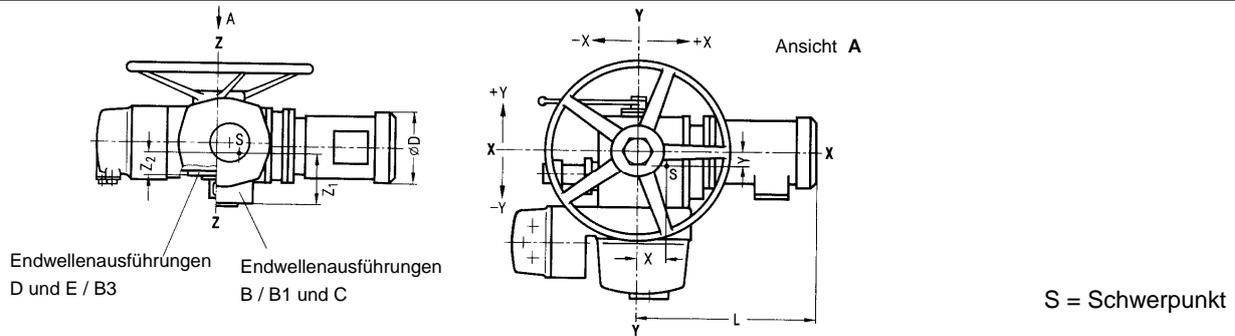


Typ M76361 - M76371 -	Baugröße	d ₉	h ₄	l ₆	l ₉	b ₄	t ₃
- C	F10	20	2	0	55	6	22,8
- E				25			
- F	F14	30	2	22	74	8	33,3
- G	F16	40	2	27	112	12	43,3
- M				76			
- N	F25	50	1	76	107	14	53,8
- S				175			
- U	F30	60	1	200	118	18	64,4

6) Nut für Passfeder A DIN 6885, Blatt 1

Bild 16 / b Flanschanschlussmasse und Endwellenausführungen nach EN ISO 5210

Schwerpunktskoordinaten und Motormaße der elektrischen Drehantriebe M76361 - C bis F und M76371 - C bis - F (ohne Handuntersetzungsgetriebe)



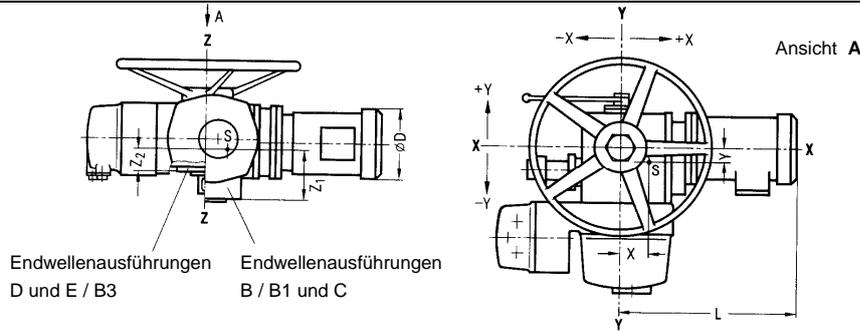
xxx : gemessene Werte yyy : umgerechnete Werte ¹⁾ (Index ¹⁾ siehe Seite 40)

Antriebstyp			Schwerpunktskoordinaten												Motormaße D L	
			M76361- ... - Z R04				M76371 - ... - Z R04				M76371 - ... - Z R08 / R09					
			X	Y	Z1	Z2	X	Y	Z1	Z2	X	Y	Z1	Z2		
C12*1	C13*2															
C12*2	C13*3	C13*4	25	-60	125	75	-20	-60	125	75	-45	-75	130	80	110	265
C13*1															125	280
C14*3	C15*5	C17*6														
C14*4	C15*6		20	-50	125	75	10	-65	125	75	-20	-70	125	75	110	240
C14*5	C16*6															
C14*1	C16*4	C18*5														
C14*2	C16*5	C18*6	25	-55	125	75	15	-60	120	70	-20	-70	125	80	125	260
C15*3	C17*4															
C15*4	C17*5															
C15*2	C17*3	C19*4														
C16*3	C18*3	C19*5	30	-65	130	80	25	-60	120	70	-10	-75	125	80	125	260
C17*2	C18*4	C21*5														
C15*1	C17*1	C20*5														
C16*1	C18*2	C21*4	40	-60	125	75	30	-60	125	75	-10	-70	125	75	140	275
C16*2	C19*3	C22*5														
C18*1	C20*3	C21*3														
C19*1	C20*4	C22*2														
C19*2	C21*1	C22*3	40	-60	125	75	35	-65	125	75	-10	-70	125	75	140	275
C20*2	C21*2	C22*4														
C20*1	C22*1		55	-45	120	70	45	-55	125	75	20	-65	130	80	160	310
E12*1	E12*2		35	-55	135	95	20	-70	130	90	-5	-75	135	95	125	300
E12*3			35	-55	135	95	25	-60	130	90	-10	-65	130	90	110	290
E14*3	E14*4		35	-55	135	95	20	-70	130	90	-10	-75	135	95	125	280
E13*4	E15*2	E18*2														
E14*1	E15*3	E18*3														
E14*2	E16*2	E19*3	35	-50	135	95	35	-55	140	100	20	-70	135	95	140	300
E15*1	E16*3															
E13*1	E17*2	E19*2														
E13*2	E17*3	E20*3														
E13*3	E18*1	E20*4	55	-50	135	95	50	-55	135	95	40	-65	135	95	160	335
E16*1	E19*1	E22*3														
E17*1	E21*3	E22*2														
E20*2	E22*1		65	-55	135	95	60	-60	140	100	40	-70	135	95	160	335
E20*1	E21*2		80	-50	135	95	65	-55	140	100	45	-65	135	95	180	370
E21*1			90	-50	135	95	75	-55	140	100	60	-65	135	95	180	370
F12*3	F12*4														125	370
F12*1	F13*2	F14*3														
F12*2	F13*3		40	-60	200	140	40	-65	180	120	35	-70	175	115	140	380
F13*1	F14*2															
F14*1			55	-45	200	140	45	-65	180	120	40	-70	175	115	160	400
F15*3			60	-20	200	140	50	-35	200	140	40	-40	200	135	140	370
F15*1	F16*4	F18*4														
F15*2	F17*3	F19*3														
F16*1	F17*4	F19*4	50	-45	200	140	45	-50	190	130	35	-60	185	125	160	370
F16*2	F18*2	F20*4														
F16*3	F18*3															
F17*2	F19*2															
F18*1	F20*3		60	-40	200	140	55	-50	200	140	35	-65	190	130	180	410
F17*1	F20*2	F22*2														
F19*1	F21*4	F22*4	80	-40	200	140	65	-50	200	140	50	-55	190	130	180	410
F20*1	F21*2	F22*3	100	-45	185	125	100	-45	200	140	90	-50	200	140	200	430
F21*1	F21*3		100	-40	185	125	100	-40	190	125	80	-60	200	135	200	430
F22*1			135	-40	205	145	125	-40	205	140	110	-45	200	135	220	450

Bild 17 Schwerpunktskoordinaten und Motormaße der elektrischen Drehantriebe M76361 – C bis - F und M76371 – C bis - F (ohne Handraduntersetzungsgetriebe)

Schwerpunktskoordinaten und Motormaße

der elektrischen Drehantriebe M76361 - G bis N und M76371 - G bis - N (ohne Handuntersetzungsgetriebe)



S = Schwerpunkt

xxx : gemessene Werte

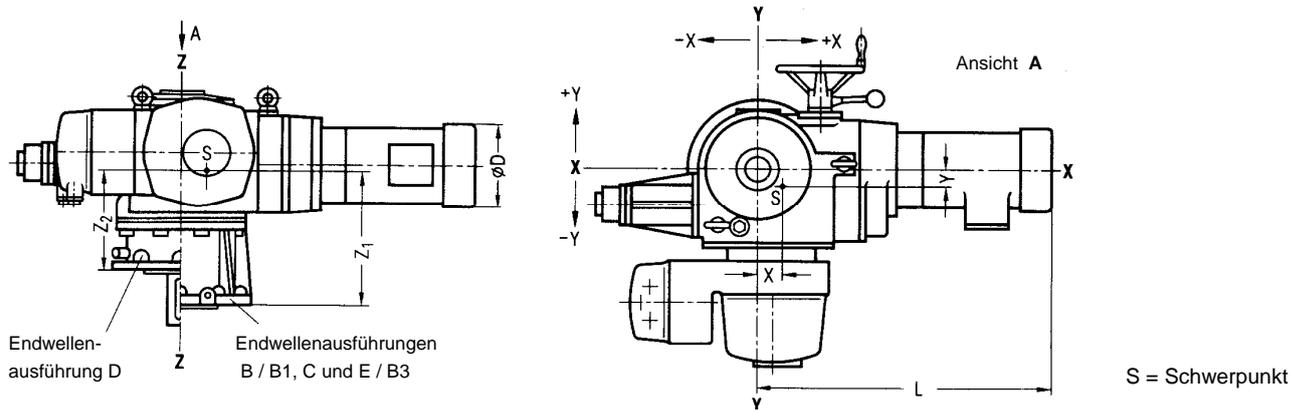
yyy : umgerechnete Werte ¹⁾

Antriebstyp			Schwerpunktskoordinaten												Motormaße D L	
			M76361- ... - Z R04				M76371 - ... - Z R04				M76371 - ... - Z R08 / R09					
			X	Y	Z1	Z2	X	Y	Z1	Z2	X	Y	Z1	Z2		
G12*1	G12*2	G12*3													140	380
G13*3			40	-55	205	135										
G13*1	G14*1	G14*3					55	-65	200	135	45	-75	200	135	160	400
G13*2	G14*2															
G15*2	G16*3															
G15*3	G18*3		50	-40	210	150	30	-60	200	135	20	-65	200	135	160	370
G15*1	G16*2	G18*2	60	-50	205	140	50	-60	200	130	40	-65	200	130	180	410
G16*1	G17*3	G19*2														
G17*2	G18*1	G19*4	65	-45	205	140	55	-50	200	130	45	-60	200	130	180	410
G17*1	G20*3		90	-55	200	130	80	-60	200	130	70	-65	195	125	200	430
G19*3	G20*2	G22*3														
G20*1	G21*3		95	-50	200	130	85	-55	200	130	75	-60	195	125	200	430
G19*1			110	-45	200	130	100	-50	200	130	90	-55	195	125	220	450
G21*1	G21*2	G22*2	120	-45	210	140	110	-50	210	140	100	-55	200	130	220	450
G22*1			175	-30	210	140	165	-35	210	140	155	-40	205	135	260	480
M15*2	M15*3	M16*3	25	-50	250	205	15	-50	250	205	15	-50	260	215	180	450
M12*1	M13*3	M17*2														
M12*2	M14*3	M17*4														
M12*3	M15*1	M18*3	50	-40	240	195	45	-40	240	195	40	-45	235	190	200	470
M13*2	M16*2	M20*3														
M16*1	M18*4	M19*3														
M17*3			70	-55	240	195	50	-40	240	195	45	-45	235	190	200	470
M13*1	M14*1	M14*2	60	-40	235	190	90	-50	240	195	85	-50	240	195	220	485
M17*1	M19*2	M21*3														
M18*1	M20*1	M21*4	60	-40	235	190	90	-50	240	195	85	-50	240	195	220	485
M18*2	M20*2															
M19*1	M22*4		90	-40	235	190	95	-40	235	190	90	-45	230	185	260	530
M21*1	M22*2															
M21*2	M22*3		95	-40	235	190	100	-40	235	190	95	-45	230	185	260	530
M22*1			185	-20	235	190	190	-20	240	195	185	-25	235	190	320	620
N12*2	N15*2	N16*2														
N12*3	N15*3	N16*3	65	-55	240	185	65	-55	280	220	65	-55	285	225	200	470
N15*1																
N12*1	N13*2	N14*3													220	485
	N13*3															
N16*1	N18*3	N20*3														
N17*1	N19*1		65	-45	225	165	85	-45	250	190	80	-45	250	190	220	485
N17*2	N19*2															
N13*1	N18*1	N20*2														
N14*2	N18*2	N21*2	105	-40	230	170	110	-45	275	215	105	-50	280	220	260	490
	N20*1	N21*3														
N14*1			135	-40	235	180	130	-40	245	190	125	-45	245	190	260	530
N21*1	N22*2	N22*3	200	-25	245	185	205	-30	255	195	200	-35	255	195	320	630
N22*1							230	-20	250	190	225	-20	250	190	320	670

Bild 18 Schwerpunktskoordinaten und Motormaße der elektrischen Drehantriebe M76361 – G bis - N und M76371 – G bis - N (ohne Handraduntersetzungsgetriebe)

¹⁾ : In der Berechnung der Armaturen sind diese Schwerpunktswerte mit einem Zuschlag von +10% zu berücksichtigen !

Schwerpunktskoordinaten und Motormaße der elektrischen Drehantriebe M76361 - S, - U und M76371 - S, - U



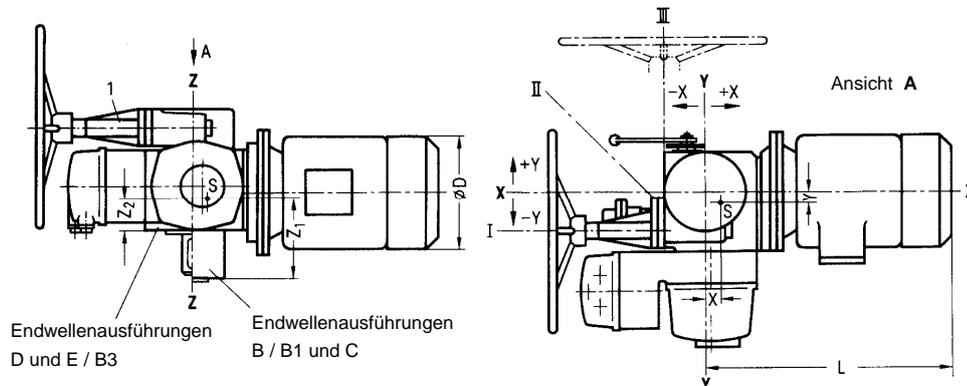
xxx : gemessene Werte yyy : umgerechnete Werte ¹⁾

Antriebstyp			Schwerpunktskoordinaten												Motormaße D L	
			M76361- ... - Z R04				M76371 - ... - Z R04				M76371 - ... - Z R08 / R09					
			X	Y	Z1	Z2	X	Y	Z1	Z2	X	Y	Z1	Z2		
S12*1	S12*3	S15*3														
S12*2	S13*3		110	-40	270	190	105	-45	270	190	100	-50	270	190	180	535
S13*1	S14*2	S15*4														
S13*2	S14*3	S16*2	195	-35	270	190	110	-45	255	205	105	-50	255	205	200	565
S14*1	S15*2	S16*3														
S16*1	S17*2	S18*3														
	S17*3		160	-30	275	195	140	-60	260	210	130	-55	260	210	220	585
S15*1	S18*1	S19*2														
S17*1	S18*2	S19*3	220	-30	300	225	220	-45	300	225	210	-50	300	225	260	680
U12*1	U12*3	U13*3														
U12*2		U14*3	110	-35	275	180	105	-40	275	180	100	-45	275	180	200	640
U13*1	U14*2	U16*3														
U13*2	U15*4		120	-35	280	185	115	-40	280	185	110	-45	280	185	220	660
U14*1	U15*3		175	-30	285	190	160	-35	285	190	155	-40	285	190	260	740
U15*1	U16*1	U17*2														
U15*2	U16*2	U17*3	185	-30	290	195	170	-35	290	195	165	-40	285	190	260	740
	U18*3															
U17*1	U18*2	U19*3	265	-30	300	200	265	-35	300	200	260	-40	300	200	320	810
U18*1	U19*1	U19*2	310	-25	300	205	305	-30	300	205	300	-35	300	205	320	865

Bild 19 Schwerpunktskoordinaten und Motormaße der elektrischen Drehantriebe M76361 – S, - U und M76371 – S, - U

¹⁾: In der Berechnung der Armaturen sind diese Schwerpunktswerte mit einem Zuschlag von +10% zu berücksichtigen !

Schwerpunktskoordinaten und Motormaße der elektrischen Drehantriebe M76361 - F bis - N und M76371 - F bis - N mit Handuntersetzungsgetriebe



Bei den Drehantrieben M76361 - F, - G und M76371 - F, - G kann das Handrad-Untersetzungsgetriebe in die Stellungen I, II und III umgesteckt werden (gezeichnet : Stellung I).
Bei den Drehantrieben M76361 - M, - N und M76371 - M, - N ist das Untersetzungsgetriebe nicht umsteckbar; es ist nur die Stellung II möglich (siehe Bild 15, Seite 36).

- 1 Handrad – Untersetzungsgetriebe
- S Schwerpunkt

auf Anfrage

Zubehör		Bestell - Nr.	
Parksteckdose	unlackiert, zum Schutz und zum Befestigen des abgenommenen Steckeroberteils	R540621	
Steckerschutzhäube	unlackiert, zum Schutz der Steckereinsätze am Stellantrieb bei abgenommenem Steckeroberteil	R540485	

Parksteckdose : R54 0621
(C79106 - A3001 - C434)

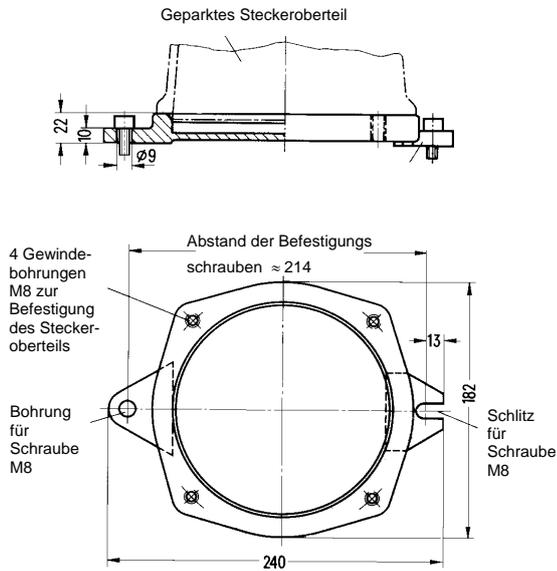


Bild 19 Parksteckdose zum Schutz und zum Befestigen des abgenommenen Steckeroberteils

Steckerschutzhäube : R54 0485
(C79106 - A3003 - B270)

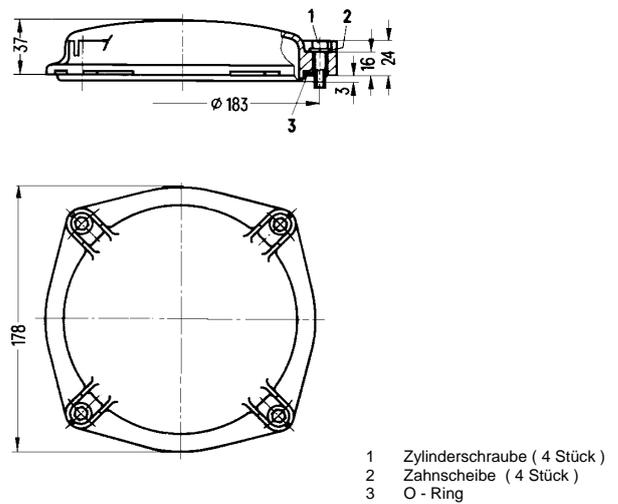


Bild 20 Steckerschutzhäube zum Schutz der Steckereinsätze am Stellantrieb bei abgenommenem Steckeroberteil

Sachverzeichnis

	Seite		Seite
A		N	
Abtriebswelle	4	Netzgerät für elektronischen Stellungsmelder	8
B		P	
Bausteine der Schalt- und Meldeeinrichtung	4	Parksteckdose	5, 22, 41
D		Potentiometer	4, 8
Drehantrieb für kerntechnische Anlagen	3, 11 bis 19	Q	
Drehmomentabhängige Schalter	4, 8	Qualifizierte Leitungseinführung	5, 7
Drehstrommotor	3, 6, 23	S	
E		Schalter	4, 8
Elektronischer Stellungsmelder	4, 8	Schalt- und Meldeeinrichtung	4
Endwelle	4	Schneckengetriebe	3
G		Steckeranschluss	5, 6
Gehäuse	5	Steckerschutzhaube	5, 22, 41
Getriebe	3	Stellungsmelder	4, 8
H		U	
Handrad	3	Umschalthebel für Handrad	3
Handrad - Untersetzungsgetriebe	3, 6, 37	Untersetzungsgetriebe für Handrad	3, 6
Heizwiderstand	4, 8	für Schalt- und Meldeeinrichtung	4
K		V	
Kerntechnische Anlage	3	Verschraubung für Leitungseinführung	5
L		W	
Lackierung	9	Wegabhängige Schalter	4, 8
Langzeitverfügbare Drehantriebe	3		
Leitungseinführung	7		
M			
Mechanischer Stellungsanzeiger	4		
Meldeeinrichtung	4		
Motor	3, 6, 23		

Bestell-Nr. / Seiten-Verzeichnis

Bestell-Nr.	Seite	Bestell-Nr.	Seite
R54 0621 (C79106 - A3001 - C434)	42		
R54 0485 (C79106 - A3003 - B270)	42		
M76361 - C	11, 12	M76371 - C	11, 12
M76361 - E	13	M76371 - E	13
M76361 - F	14	M76371 - F	14
M76361 - G	15	M76371 - G	15
M76361 - M	16	M76371 - M	16
M76361 - N	17	M76371 - N	17
M76361 - S	18	M76371 - S	18
M76361 - U	19	M76371 - U	19

Verkaufs- und Lieferbedingungen

Im Inlandsgeschäft :

Es gelten die Allgemeinen Verkaufsbedingungen sowie die Allgemeinen Lieferbedingungen für Erzeugnisse und Leistungen der Elektroindustrie.

Preise in Euro gelten ab Werk, ausschließlich Verpackung; diese wird zum Selbstkostenpreis berechnet und nicht zurückgenommen.

Die Umsatzsteuer (Mehrwertsteuer) ist in den Preisen nicht enthalten. Sie wird gesondert in Rechnung gestellt.

Im Exportgeschäft :

Es gelten die Allgemeinen Lieferbedingungen für Erzeugnisse und Leistungen der Elektroindustrie sowie alle mit den Preislistenempfängern vereinbarten sonstigen Bedingungen.

Soweit auf den einzelnen Seiten dieser Liste nichts anderes vermerkt ist, bleiben Änderungen, insbesondere der angegebenen Werte, Maße und Gewichte, vorbehalten.

Die Abbildungen sind unverbindlich.

Wir behalten uns Preisänderungen vor und werden die jeweils bei Lieferung gültigen Preise berechnen.

SIPOS Aktorik

Im Erlet 2

D – 90518 Altdorf

